

ЛЕКЦИЯ № 11

1. Метод ветвей и границ
2. Конечность алгоритма

Метод ветвей и границ

Простой перебор: наилучшее текущее решение (рекорд) сравнивается с очередным допустимым решением.

Метод ветвей и границ (МВГ): рекорд сравнивается с целым множеством допустимых решений.

МВГ — метод, который сводит поиск оптимального решения посредством последовательного разбиения множества допустимых решений на все более мелкие подмножества и последующего сравнения этих подмножеств с рекордом.

Метод ветвей и границ

Рассмотрим задачу:

$$\min\{f(x)|x \in Q\}.$$

Известно разбиение множества Q на конечное число атомарных множеств. Содержательно, атомарное множество это подмножество Q , на котором исходная задача легко решается (точно или приближенно).

Пусть $x(d)$ — наилучшее достижимое решение задачи на атомарном множестве d . Для нее существует малотрудоёмкий алгоритм вычисления.

Метод ветвей и границ

Например, когда множество Q - конечно, роль атомарных могут играть одноточечные множества. Если Q – гиперкуб, а целевая функция непрерывна, то в качестве атомарных можно выбрать достаточно маленькие гиперкубики.

При описании алгоритма МВГ рассматриваем лишь такие подмножества Q , которые есть объединение атомарных множеств (разложимые подмножества).

Метод ветвей и границ

Будем предполагать, что независимо от природы множества Q , число атомарных множеств конечно.

Функцию $b(d)$, определенную на разложимых подмножествах множества Q и ставящую в соответствие множеству d определенное разбиение его на несобственные разложимые подмножества, будем называть функцией ветвления.

Метод ветвей и границ

Вещественную функцию $H(d)$, определенную на разложимых подмножествах множества Q и такую, что

$$0 < H(d) \leq \min_{x \in d} f(x)$$

назовем нижней границей.

Функция $H(d)$ — невозрастающая, то есть такая, что $H(d_1) \geq H(d_2)$, если $d_1 \subseteq d_2$.

Метод ветвей и границ

Алгоритм, реализующий метод ветвей и границ, состоит из конечной последовательности однотипных шагов. На каждом шаге рассматривается некоторое разбиение t_1, \dots, t_L множества еще неотброшенных допустимых решений и некоторый рекорд x^0 .

На первом шаге имеем $t_1 = Q$, x^0 – произвольный элемент множества Q . Пусть к очередному шагу имеется разбиение t_1, \dots, t_L и рекорд x^0 .

Метод ветвей и границ

Шаг начинается с проверки элементов разбиения (не обязательно всех) на предмет выяснения, во-первых, содержит ли оно решение лучше рекорда и, во-вторых, какое решение в подмножестве является наилучшим. Предположим, что проверяется множество t_l . Это множество считается проверенным и отбрасывается, если выполняется одно из двух условий:

$$1) H(t_l) \geq f(x^0),$$

Метод ветвей и границ

2) функция $x(d)$ определена на множестве t_l .

При этом, если реализуется второй случай и

$$f(x(t_l)) < f(x^0),$$

то устанавливается новое значение рекорда $x^0 = x(t_l)$.

Если отброшенными оказываются все элементы разбиения, то алгоритм заканчивает работу и x^0 – решение, найденное в результате его работы.

Метод ветвей и границ

Пусть $t'_1, \dots, t'_{L'}$, $0 < L' \leq L$ – множества, не отброшенные в результате проверок. Выберем среди них некоторое "перспективное" подмножество t_{l_0} .

Применим к нему функцию ветвления $b(d)$, в результате чего получим его разбиение d_1, \dots, d_N и в целом новое разбиение

$$t'_1, \dots, t'_{l_0-1}, d_1, \dots, d_N, t'_{l_0+1}, \dots, t'_{L'}$$

множества неотброшенных решений.

Метод ветвей и границ

После этого начинается следующий шаг.

Конечность алгоритма следствие следующих фактов:

1. Конечность числа атомарных множеств.
2. На каждом шаге алгоритма хотя бы один элемент разбиения либо отбрасывается, либо разбивается на подмножества, каждое из которых состоит из меньшего числа атомарных множеств.
3. Атомарные множества всегда отбрасываются.

Метод ветвей и границ

Что можно сказать о полученном в результате работы алгоритма рекорде \mathbf{x}^0 ?

Ответ зависит от природы функции $\mathbf{x}(\mathbf{d})$. Ограничимся анализом двух случаев.

В первом данная функция вычисляет оптимальное решение на любом из атомарных множеств.

Во втором функция находит на любом из атомарных множеств лишь некоторое приближённое решение.

Метод ветвей и границ

Покажем, что в первом случае полученный в результате работы алгоритма рекорд \mathbf{x}^0 является оптимальным решением.

Предположим, это не так и пусть $f(\mathbf{x}^0) > f(\mathbf{x}^*)$, где \mathbf{x}^* – оптимальное решение. Тогда на некотором шаге алгоритма элемент \mathbf{x}^* был отброшен вместе с некоторым множеством \mathbf{t} . Но множество \mathbf{t} не может быть отброшено по первому условию, поскольку в этом случае будут выполняться

Метод ветвей и границ

противоречащие исходному предположению неравенства

$$f(x^0) \leq f(x_1^0) \leq H(t) \leq f(x^*),$$

где x_1^0 – рекорд, действующий на момент проверки множества t . Значит на множестве t определена функция $x(d)$ и это множество отброшено по второму условию. Но тогда рекорд x_1^0 должен быть заменен на решение $x(t)$ такое, что $f(x(t)) = f(x^*)$.

Метод ветвей и границ

Отсюда получаем что $f(x^0) \leq f(x^*)$. Это противоречит исходному предположению и доказывает оптимальность решения x^0 .

Рассмотрим второй случай. Будем считать, что для всякого атомарного множества d выполняется неравенство

$$f(x(d)) \leq (1 + \varepsilon)f(x^*(d)),$$

где $x^*(d)$ – оптимальное решение задачи на множестве d .

Метод ветвей и границ

Покажем, что выполняется неравенство

$$f(x^0) \leq (1 + \varepsilon)f(x^*),$$

где x^* – оптимальное решение задачи. Предположим противное и пусть

$$f(x^0) > (1 + \varepsilon)f(x^*).$$

Тогда $f(x^0) > f(x^*)$ и, следовательно, решение x^* на некотором шаге алгоритма было отброшено вместе с некоторым множеством d .

Метод ветвей и границ

Поскольку $f(x^0) > f(x^*)$, то множество d не могло быть отброшено по первому условию. Если оно отброшено по второму условию, то можем написать

$$\begin{aligned} f(x^0) &\leq f(x(d)) \leq (1 + \varepsilon) f(x^*(d)) = \\ &= (1 + \varepsilon) f(x^*) \end{aligned}$$

Полученное неравенство противоречит предположению, что доказывает справедливость требуемого.

Метод ветвей и границ

При разработке алгоритма МВГ, исходя из специфики рассматриваемой задачи, необходимо конкретизировать и определить следующие составные элементы общей схемы:

- атомарные множества решений;
- способ задания подмножеств решений;
- функцию ветвления;
- способ вычисления нижней границы;

Метод ветвей и границ

- функцию выбора наилучшего решения;
- правило выбора перспективного элемента разбиения.

Рассмотрим задачу, в которой целевая функция удовлетворяет условию Липшица.

Ограничимся задачей минимизации на параллелепипеде: $f(x) \longrightarrow \inf_{x \in Q}$, где $Q = \{x = (x_1, \dots, x_n) : a_i \leq x_i \leq b_i, i = 1, \dots, n\}$

Метод ветвей и границ

Соглашения: $a_i, b_i \in R, a_i < b_i$,

$$|f(x) - f(y)| \leq L \|x - y\|_\infty \text{ для всех } x, y \in Q, \quad (35)$$

где $L = \text{const} > 0$ – константа Липшица,

$$\|x - y\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i - y_i|.$$

Из (35) \implies функция f – непрерывна и, следовательно, достигает минимального значения f^* на параллелепипеде.

Метод ветвей и границ

Выберем на отрезке $[a_j, b_j]$ (на оси j) следующие точки

$$\begin{aligned} x_j^1 &= a_j + \frac{h}{2}, x_j^2 = x_j^1 + h, \dots, x_j^{i+1} = x_j^i + h, \dots \\ \dots, x_j^{m_j-1} &= x_j^1 + (m_j - 2)h, x_j^{m_j} = \\ &= \min\{x_j^1 + (m_j - 1)h, b_j\}, \end{aligned}$$

где $h = \frac{2\varepsilon}{L}$ – шаг метода, а m_j – натуральное число:

$$x_j^{m_j-1} < b_j - \frac{h}{2} \leq x_j^1 + (m_j - 1)h$$

Метод ветвей и границ

На параллелепипеде Q введем сетку

$$Q_h = \{x^{i_1 \dots i_n} = (x_1^{i_1}, x_2^{i_2}, \dots, x_j^{i_j}, \dots, x_n^{i_n})\},$$

где j -ая координата $x_j^{i_j}$ точки $x^{i_1 \dots i_n}$ принимает одно из следующих значений

$$x_j^1, x_j^2, \dots, x_j^{m_j}.$$

Пусть

$$F_h = \min_{Q_h} f(x^{i_1 \dots i_n}).$$

Метод ветвей и границ

Теорема 18. Для любой функции $f(x)$, удовлетворяющей условию Липшица (35), справедлива оценка

$$f^* \leq F_h \leq f^* + \varepsilon. \quad (36)$$

Доказательство. Множество

$$Q_{i_1 \dots i_n} = \left\{ x \in R^n : \|x - x^{i_1 \dots i_n}\|_\infty \leq \frac{h}{2} \right\}$$

является кубом с центром в точке $x^{i_1 \dots i_n}$, с гранями параллельными осям координат, у которого длина ребра равна h .

Метод ветвей и границ

Множество всех кубов $Q_{i_1 \dots i_n}$ с центрами $x^{i_1 \dots i_n} \in Q_h$ покрывают весь параллелепипед $Q \implies$ Для любой точки $x \in Q$ найдется куб $Q_{i_1 \dots i_n}$, содержащий эту точку \implies и условия (35) имеем для любого $x \in Q$

$$\begin{aligned} f(x) &\geq f(x^{i_1 \dots i_n}) - L \|x - x^{i_1 \dots i_n}\|_\infty \geq \\ &\geq F_h - L \frac{h}{2} = F_h - \varepsilon \implies \end{aligned}$$

Имеем $f^* \leq F_h \leq f^* + \varepsilon$. ■