

АЛГОРИТМЫ ДЕКОМПОЗИЦИИ БЕНДЕРСА ДЛЯ ДВУХСТАДИЙНОЙ ЗАДАЧИ РАЗМЕЩЕНИЯ ПРЕДПРИЯТИЙ

А. А. Колоколов, Т. В. Леванова, А. С. Федоренко

Среди исследований по оптимизации размещения предприятий важное место занимает двухстадийная задача [1], которая состоит в следующем. Имеются множества предприятий $L = \{1, \dots, k\}$ (нижний уровень, стадия производства) и $I = \{1, \dots, m\}$ (верхний уровень, стадия продажи), выпускающих некоторую продукцию, а также множество ее потребителей $J = \{1, \dots, n\}$. Каждое предприятие верхнего уровня связано с несколькими предприятиями нижнего уровня: $g_{il} = 1$, если предприятия i и l связаны, в противном случае $g_{il} = 0$, $i \in I$, $l \in L$. Предполагается, что каждый потребитель обслуживается только одним предприятием верхнего уровня, однако такое предприятие может удовлетворить спрос любого потребителя. Для открытия предприятия верхнего уровня необходимо, чтобы действовали все связанные с ним предприятия нижнего уровня. Заданы стоимости открытия предприятий $d_i \geq 0$ и $f_l \geq 0$ верхнего и нижнего уровней, соответственно, $i \in I$, $l \in L$. Известны затраты c_{ij} на удовлетворение спроса потребителей, $i \in I$, $j \in J$. Требуется найти набор предприятий, удовлетворяющий спрос всех потребителей с минимальными суммарными затратами.

Введем переменные: $z = (z_i)$, $y = (y_l)$, $X = (x_{ij})$, $i \in I$, $j \in J$, $l \in L$. Полагаем $z_i = 1$, если предприятие i верхнего уровня открыто, иначе $z_i = 0$. Аналогично определяются переменные y_l для предприятий нижнего уровня. Кроме того, $x_{ij} = 1$, если предприятие i удовлетворяет спрос потребителя j , в противном случае $x_{ij} = 0$.

Модель целочисленного линейного программирования для этой задачи имеет вид:

$$\begin{aligned} F(z, y, X) = \sum_{i \in I} d_i z_i + \sum_{l \in L} f_l y_l + \sum_{i \in I} \sum_{j \in J} c_{ij} x_{ij} \rightarrow \min \\ \sum_{i \in I} x_{ij} = 1, \quad j \in J, \\ z_i \geq x_{ij}, \quad i \in I, \quad j \in J, \\ y_l \geq g_{il} z_i, \quad i \in I, \quad l \in L, \\ x_{ij}, y_l, z_i \in \{0, 1\}, \quad i \in I, \quad j \in J, \quad l \in L. \end{aligned}$$

Для данной задачи разработан ряд алгоритмов, основанных на декомпозиции Бендерса и переборе L -классов с учетом специфики задачи, проведен анализ алгоритмов.

ЛИТЕРАТУРА

1. Береснев В.Л. Дискретные задачи размещения и полиномы от булевых переменных. – Новосибирск: Издательство Института математики, 2005.
2. Колоколов А.А., Леванова Т.В. Задачи оптимального размещения предприятий и метод декомпозиции Бендерса. Учеб.-метод. пособие. – Омск: Омск. гос. ун-т, 2004.

Колоколов Александр Александрович, Леванова Татьяна Валентиновна, Федоренко Анатолий Сергеевич, Омский филиал Института математики СО РАН, Певцова, 13, Омск, 644099, Россия, тел. (8-381-2) 23-67-39, факс (8-381-2) 23-45-84. E-mail: kolo@ofim.oscsbras.ru, levanovat@mail.ru, fas.omsk@mail.ru