

УДК 517.925.5:519.216

О СТОХАСТИЧЕСКОЙ ОБРАТНОЙ ЗАДАЧЕ УПРАВЛЯЕМОЙ СИСТЕМЫ

© М. И. Тлеубергенов

marat207@math.kz

Институт математики МОН РК, Алматы, Казахстан

Методом квазиобращения в сочетании с правилом Ито стохастического дифференцирования сложной функции приводится решение одного из вариантов задачи восстановления дифференциальной системы в классе стохастических дифференциальных уравнений по заданным свойствам движения, которые зависят от части переменных. Определяется множество управлений, обеспечивающих необходимые и достаточные условия существования заданного интегрального многообразия.

В работе Еругина [1] строится множество обыкновенных дифференциальных уравнений (ОДУ), которые имеют заданную интегральную кривую. Эта работа, впоследствии, оказалась основополагающей в становлении и развитии теории обратных задач динамики систем, описываемых ОДУ [2, 3]. Следует отметить, что один из общих методов решения обратных задач динамики в классе ОДУ предложен в [3]. В [4–6] обратные задачи динамики рассматриваются при дополнительном предположении о наличии случайных возмущений.

Пусть задана система дифференциальных уравнений типа Ито

$$\begin{cases} \dot{x} = f(x, y, t), \\ \dot{y} = R(x, y, t) + D(x, y, t)U + \sigma(x, y, t)\dot{\xi}. \end{cases} \quad (1)$$

Требуется определить множество управлений U и множество матриц диффузий σ так, чтобы множество (2)

$$\Lambda(t) : \begin{cases} \lambda_1(x, t) = 0, \\ \lambda_2(x, y, t) = 0, \end{cases} \quad \text{где } \lambda_1 \in C_{xt}^{22}, \lambda_2 \in C_{xyt}^{121}, \quad (2)$$

было интегральным многообразием системы уравнений (1).

Здесь $x \in R^n, y \in R^p, U \in R^r, \xi \in R^k, \lambda_1 \in R^{m_1}, \lambda_2 \in R^{m_2}, m_1 + m_2 = m, \{\xi_1(t, \omega), \dots, \dots, \xi_k(t, \omega)\}$ — система независимых винеровских процессов [7], заданная на некотором вероятностном пространстве (Ω, U, P) .

Предполагается, что вектор-функции $f(x, y, t), R(x, y, t), D(x, y, t)$ непрерывны по t и липшицевы по x, y в области

$$U_H(\Lambda) = \{\gamma = (x^T, y^T)^T : \rho(\gamma, \Lambda(t)) < H, \quad H > 0\}, \quad (3)$$

что обеспечивает в (3) существование и единственность до стохастической эквивалентности решения $(x(t)^T, y(t)^T)^T$ уравнения (1) с начальным условием $(x(t_0)^T, y(t_0)^T)^T = (x_0^T, y_0^T, z_0^T)^T$, являющегося непрерывным с вероятностью 1 строго марковским процессом [7].

Указанная задача в случае отсутствия случайных возмущений $\sigma \equiv 0$ достаточно полно исследована в [3, с. 27], а стохастический случай задачи восстановления с исходным уравнением Ито второго порядка $\ddot{x} = f(x, \dot{x}, t) + D(x, \dot{x}, t)u + \sigma(x, \dot{x}, t)\dot{\xi}$ и заданным множеством вида $\Lambda(t) : \lambda(x, \dot{x}, t) = 0, \lambda \in R^m$ (см. в [6]).

Предположим дополнительно, что $f \in C_{xyt}^{121}$.

Для решения задачи в силу стохастического дифференцирования Ито [7] составляются уравнения возмущенного движения

$$\begin{cases} \ddot{\lambda}_1 = G_1 + \frac{\partial \lambda_1}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y} (DU_1 + \sigma \dot{\xi}), \\ \dot{\lambda}_2 = G_2 + \frac{\partial \lambda_2}{\partial y} (DU_2 + \sigma \dot{\xi}). \end{cases} \quad (4)$$

$$\text{где } G_1 = \frac{\partial^2 \lambda_1}{\partial t^2} + 2 \frac{\partial^2 \lambda_1}{\partial t \partial x} + \frac{\partial^2 \lambda_1}{\partial x \partial x} f + f^T \frac{\partial^2 \lambda_1}{\partial x \partial x} f + \frac{\partial \lambda_1}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y} R + \frac{\partial \lambda_1}{\partial x} S_1, \quad S_1 = \frac{1}{2} \left[\frac{\partial^2 f}{\partial y \partial y} : \sigma \sigma^T \right],$$

$$G_2 = \frac{\partial \lambda_2}{\partial t} + \frac{\partial \lambda_2}{\partial x} f + \frac{\partial \lambda_2}{\partial y} R + S_2, \quad S_2 = \frac{1}{2} \left[\frac{\partial^2 \lambda_2}{\partial y \partial y} : \sigma \sigma^T \right].$$

Далее, следуя методу Еругина [1] вводятся произвольные функции: соответственно m_1 - и m_2 -мерные вектор-функции A_1, A_2 и соответственно $(m_1 \times k)$ и $(m_2 \times k)$ матрицы B_1, B_2 , обладающие свойством $A_1(0, 0, x, y, t) \equiv 0, \quad A_2(0, x, y, t) \equiv 0, \quad B_1(0, 0, x, y, t) \equiv 0, \quad B_2(0, x, y, t) \equiv 0$, такие, что имеют место равенства

$$\begin{cases} \ddot{\lambda}_1 = A_1(\lambda_1, \dot{\lambda}_1, x, y, t) + B_1(\lambda_1, \dot{\lambda}_1, x, y, t)\dot{\xi}, \\ \dot{\lambda}_2 = A_2(\lambda_2, x, y, t) + B_2(\lambda_2, x, y, t)\dot{\xi}. \end{cases} \quad (5)$$

На основе уравнений (4) и (5) приходим к соотношениям

$$\begin{cases} \frac{\partial \lambda_1}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y} D U_1 = A_1 - G_1, \\ \frac{\partial \lambda_2}{\partial y} D U_2 = A_2 - G_2, \end{cases} \quad \begin{cases} \frac{\partial \lambda_1}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y} \sigma_1 = B_1, \\ \frac{\partial \lambda_2}{\partial y} \sigma_2 = B_2, \end{cases}$$

из которых методом квазиобращения [3] с использованием обозначений из [3] определим управляющие параметры $\{U_1\}, \{U_2\}$ и коэффициенты диффузии $\{\sigma_1\}, \{\sigma_2\}$ в виде

$$\begin{cases} U_1 = s_1[H_1 C_1] + (H_1)^+(A_1 - G_1), \\ U_2 = s_2[H_2 C_2] + (H_2)^+(A_2 - G_2) \end{cases} \quad \begin{cases} \sigma_{1i} = s_3[H_3 C_1] + (H_3)^+ B_{1i}, \\ \sigma_{2i} = s_4[H_4 C_4] + (H_4)^+ B_{2i}, \end{cases} \quad (6)$$

где $H_1 = \lambda_{1x} f_y D, \quad H_2 = \lambda_{2y} D, \quad H_3 = \lambda_{1x} f_y, \quad H_4 = \lambda_{2y}$, а $\sigma_{1i}, \sigma_{2i}, B_{1i}, B_{2i}$ — i -е столбцы соответственно матриц $\sigma_1, \sigma_2, B_1, B_2$.

Следовательно, справедлива

Теорема. Для того чтобы система уравнений (1) имела заданное интегральное многообразие (2) необходимо и достаточно, чтобы множество управлений $\{U\}$ и множество коэффициентов диффузии $\{\sigma\}$ имели вид $\{U\} = \{U_1\} \cap \{U_2\}, \{\sigma\} = \{\sigma_1\} \cap \{\sigma_2\}$, где $U_1, U_2, \sigma_1, \sigma_2$ определяются формулой (6).

Полученный результат распространяет на класс стохастических дифференциальных уравнений Ито известное в классе обыкновенных дифференциальных уравнений утверждение, доказанное в [3, стр. 27–29].

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Еругин Н. П. Построение всего множества систем дифференциальных уравнений, имеющих заданную интегральную кривую // ПММ. 1952. Т. 10, вып. 16. С. 659–670.
2. Галиуллин А. С. Методы решения обратных задач динамики. М., 1986. 224 с.
3. Мухаметзянов И. А., Мухарлямов Р. Г. Уравнения программных движений. М., 1986. 88 с.
4. Тлеубергенов М. И. Об обратной стохастической задаче динамики // Вестник Российского университета дружбы народов. Серия "Прикладная математика и информатика". М. 1999. № 1. С. 48–51.
5. Тлеубергенов М. И. Об обратной стохастической задаче замыкания // Докл. МН-АН РК. Алматы. 1999. № 1. С. 53–60.
6. Тлеубергенов М. И. Об обратной задаче восстановления стохастических дифференциальных систем // Дифференциальные уравнения. 2001. Т. 37. № 5. С. 714–716.
7. Пугачев В. С., Синицын И. Н. Стохастические дифференциальные системы. Анализ и фильтрация. М., 1990. 632 с.