

Численное решение обратных задач для системы нелинейных уравнений параболического типа

В.Е. Распопов*, Д.В. Панова**

* ИЕиГН СФУ,
пр. Свободный, 79,
630041 Красноярск, Россия
E-mail: raspopov_ve@krasu.ru

** ИЕиГН СФУ,
пр. Свободный, 79,
630041 Красноярск, Россия
E-mail: visna@inbox.ru

В работе для системы двух уравнений параболического типа

$$\begin{aligned}\frac{\partial u_1}{\partial t} &= \mu_1 \frac{\partial^2 u_1}{\partial x^2} + \frac{a_1 u_1 u_2}{k + u_2} + f_1(t, x), \\ \frac{\partial u_2}{\partial t} &= \mu_2 \frac{\partial^2 u_2}{\partial x^2} - \frac{a_2 u_1 u_2}{k + u_2} + f_2(t, x),\end{aligned}\tag{1}$$

в области $D = \{0 < x < 1, 0 < t < 1\}$ решаются обратные коэффициентные задачи.

Изложим методы решения, когда неизвестен коэффициент k и когда неизвестен какой-либо коэффициент при старшей производной и коэффициент k .

В каждом случае заданы начальные

$$\begin{aligned}u_1(0, x) &= u_{01}(x), \\ u_2(0, x) &= u_{02}(x),\end{aligned}\tag{2}$$

и краевые условия

$$\begin{aligned}u_1(t, 0) &= M_{10}(t), u_1(t, 1) = M_{11}(t), \\ u_2(t, 0) &= M_{20}(t), u_2(t, 1) = M_{21}(t).\end{aligned}\tag{3}$$

Если неизвестен коэффициент k , то в качестве условия переопределения задаем

$$u_1(t, \xi) = H_1(t),\tag{4}$$

или

$$u_2(t, \xi) = H_2(t),\tag{5}$$

где $0 < \xi < 1$, ξ - фиксированная точка.

В случае когда наряду с коэффициентом k неизвестен коэффициент μ_1 или μ_2 дополнительно задаем на одной из границ области интенсивность потока, например,

$$\mu_1(t) \frac{\partial u_1}{\partial x}(t, 0) = \beta(t),\tag{6}$$

В рассмотренных задачах предполагалось, что неизвестные коэффициенты либо функции только независимой переменной t либо константы. Если неизвестен только коэффициент k и он является константой, то условие переопределения задавали также в виде

$$\frac{\partial u_1}{\partial t}(0, \xi) = C.\tag{7}$$

Уравнения (1) представляют собой пространственное обобщение модификации вольтерровской модели хищник-жертва. В частности изучалась математическая модель, в которой $u_1(t, x)$ - это концентрация фитопланктона, а $u_2(t, x)$ - концентрация биогенных элементов.

Отметим, что поставленные задачи являются нелинейными относительно неизвестных функций. Теорем существования и единственности решения для этих обратных задач авторам не известно. Рассмотренные задачи решались численно. Алгоритмы решения следующие.

Используя условия переопределения (4) или (5), обратную задачу сводим к прямой. Прямую задачу решаем с помощью трех разностных аппроксимаций: явной и неявной схем, и схемы расщепления.

Приведем явную разностную схему.

$$\begin{aligned}
\frac{y_{1j}^{n+1} - y_{1j}^n}{\tau} &= \mu_{1j}^n \frac{y_{1j+1}^n - 2y_{1j}^n + y_{1j-1}^n}{h^2} + \frac{a_1^n y_{1j}^n y_{2j}^n}{k^n + y_{2j}^n} + f_{1j}^n, \\
\frac{y_{2j}^{n+1} - y_{2j}^n}{\tau} &= \mu_{2j}^n \frac{y_{2j+1}^n - 2y_{2j}^n + y_{2j-1}^n}{h^2} - \frac{a_2^n y_{1j}^n y_{2j}^n}{k^n + y_{2j}^n} + f_{2j}^n, \\
k^n &= \frac{a_1^n H_1(t_n) y_{2k_1}^n}{H_1'(t_n) - \mu_{1k_1}^n \frac{y_{1k_1+1}^n - 2y_{1k_1}^n + y_{1k_1-1}^n}{h^2} - f_{1k_1}^n} - y_{2k_1}^n, \\
j &= \overline{1, M-1}, n = \overline{0, N-1}. \\
y_{1j}^0 &= u_{01}(x_j), y_{2j}^0 = u_{02}(x_j), j = \overline{0, M}, \\
y_{10}^n &= M_{10}(t_n), y_{1M}^n = M_{11}(t_n), \\
y_{20}^n &= M_{20}(t_n), y_{2M}^n = M_{21}(t_n), n = \overline{0, N}.
\end{aligned} \tag{8}$$

Не нарушая общности полагаем, что точке ξ соответствует узел с номером k_1 . Численное решение находим явно последовательно по слоям по времени.

В неявной схеме вторые производные аппроксимируем на верхнем, а младшие члены уравнения на нижнем временных слоях. Неявная разностная схема на каждом временном слое представляет собой систему линейных алгебраических уравнений с трехдиагональной матрицей, решение которой находим с помощью метода прогонки.

В схеме расщепления уравнения системы (1) на каждом промежутке по времени расщепляем по физическим процессам. Так для первого уравнения получаем

$$\frac{\partial u_1}{\partial t} = 2\mu_1 \frac{\partial^2 u_1}{\partial x^2}, t_n < t \leq t_{n+1/2}. \tag{9}$$

$$\frac{\partial u_1}{\partial t} = \frac{2a_1 u_1 u_2}{k + u_2} + 2f_1, t_{n+1/2} < t \leq t_{n+1}. \tag{10}$$

Используя входные данные, на первом полушаге решаем краевую задачу для уравнения (9), на втором полушаге - задачу Коши для уравнения (10). Начально-краевую задачу для уравнения (9) решаем с помощью явной или неявной схем, а задачу Коши для уравнения (10) методом Рунге-Кутты.

Вычислительные эксперименты, проведенные на многочисленных тестах для данных схем показали, что с уменьшением шагов сетки абсолютная и относительная погрешности убывают. Поэтому можно сделать предположение о сходимости численного решения к точному. На всех рассмотренных тестах наилучшие результаты дала явная схема, в частности при шагах $\tau = 0.00005$ и $h = 0.01$ относительная погрешность не превышала 1%.

В случае когда наряду с коэффициентом k неизвестен, допустим, коэффициент μ_1 задачу (1)-(4),(6) решаем итерационным методом по слоям по времени. В качестве начального приближения для $\mu_1(t_n)$ берем найденное значение на предыдущем слое. На $s+1$ -ой итерации находим $k^{s+1}(t_n)$, $u_1^{s+1}(t_n, x)$, $u_2^{s+1}(t_n, x)$ с помощью явной схемы, а затем из условия (6) уточняем $\mu_1^{s+1}(t_n)$:

$$\mu_1^{s+1}(t_n) = \frac{\beta(t_n)}{\frac{-3y_{10}^{s+1} + 4y_{11}^{s+1} - y_{12}^{s+1}}{2h}}. \tag{11}$$

Критерием окончания итерационного процесса служат условия: $\|k^{s+1}(t_n) - k^s(t_n)\| \leq \varepsilon$ и $\|\mu_1^{s+1}(t_n) - \mu_1^s(t_n)\| \leq \varepsilon$, где ε - заданное значение.

На всех рассмотренных тестах итерационный процесс сошелся за 2-4 итерации. С уменьшением шагов сетки абсолютная и относительная погрешности убывают. Тем самым можно сделать предположение, что численное решение сходится к точному.

Наряду с рассмотренными решены задачи, когда условия переопределения заданы дискретно на некотором конечном множестве точек. В этом случае аппроксимируем функцию, заданную дискретно кубическим сплайном, и находим численное решение аналогично предыдущим задачам.

Тем самым показано, что идентификацию коэффициентов математических моделей экологии можно эффективно осуществлять с помощью решения обратных задач.