

А.М.РУБИНОВ, К.М. ШАПИНЕВ

НЕЙМАНОВСКАЯ ГРАНЬ В МОДЕЛЯХ ТИПА ГЕЙЛА

В настоящей работе рассматривается модель типа Гейла без нагрузки.

Пусть $n_1, n_2, \dots, n_t, \dots$ - последовательность натуральных чисел и $X_1, X_2, \dots, X_t, \dots$ - система конечномерных евклидовых пространств, где X_t - n_t - мерное арифметическое пространство. Обозначим через $K_t (t=1, 2, \dots)$ конус векторов пространства X_t ($t=1, 2, \dots$) с неотрицательными компонентами. Предположим, что пространство X_t ($t=1, 2, \dots$) частично упорядочено с помощью конуса K_t , т.е. если $x', x'' \in K_t$, то $x' \geq x''$ тогда и только тогда, когда $x' - x'' \in K_t$.

Рассматриваемая модель задается системой выпуклых замкнутых конусов $Z_t \subset K_t \times K_{t+1}$, удовлетворяющих условиям:

- 1) $(0, y) \notin Z_t$ при любом $y \in K_{t+1}, y \neq 0$. (1)
- 2) $(x, 0) \in Z_t$ для любого $x \in K_t$. (2)
- 3) Каков бы ни был $y \in K_{t+1}$, найдется $x \in K_t$ такой, что $(x, y) \in Z_t$.
 Положим для $x \in K_t$

$$\alpha_t(x) = \{ y \in K_{t+1} \mid (x, y) \in Z_t \} \quad (t=1, 2, \dots) \quad (4)$$

Пусть $\xi \in K_t$. Положим

$$A^0(\xi) = \xi, \quad A^t(\xi) = \bigcup_{x \in A^{t-1}(\xi)} \alpha_t(x) \quad (t=1, 2, \dots); \quad (5)$$

$$Z_t(\xi) = \{(x, y) \in X_t \times X_{t+1} / x \in A^{t-1}(\xi), y \in \alpha_t(x)\}. \quad (6)$$

$$(t=1, 2, \dots)$$

Символом $[,]$ будем обозначать скалярное произведение как в пространстве X_t , так и в пространстве $X_t \times X_{t+1}$. Из контекста будет ясно, в каком из этих пространств рассматривается скалярное произведение.

Если $f \in K_t$, ξ — ограниченное подмножество K_t , то положим

$$f(\xi) = \sup_{x \in \xi} [f, x]$$

Пусть T — натуральное число, $x \in K_1$. (x, T) — траекторией назовем конечную последовательность $\{x_t\}_{t=1}^T$ такую, что $x_1 = x$, $x_t \in \alpha_{t-1}(x_{t-1})$ ($t=2, 3, \dots, T$).
 (x, ∞) — траекторией назовем последовательность $\{x_t\}_{t=1}^\infty$ такую, что $x_1 = x$, $x_t \in \alpha_{t-1}(x_{t-1})$ ($t=2, 3, \dots$).

Если $f \in K_T$, то (x, T, f) — оптимальной траекторией назовем (x, T) — траекторию $\{x_t\}_{t=1}^T$ такую, что

$$[f, x_T] = f(A^{T-1}(x)).$$

Пусть ξ — конус, $\xi \subset K_T$. Рассмотрим тройку последовательностей $\sigma = (\bar{x}, \bar{\varphi}, \alpha)$, где $\bar{x} = \{\bar{x}_t\}_{t=1}^\infty = (x, \infty)$ — траектория при некотором $x \in \xi$; $\bar{\varphi} = \{\bar{f}_t\}_{t=1}^\infty$ ($\bar{f}_t \in K_t$, $\|\bar{f}_t\| = 1$, $t=1, 2, \dots$); $\alpha = \{\alpha_t\}_{t=1}^\infty$ (α_t — вещественное число, $0 < \alpha_t < \infty$, $t=1, 2, \dots$).

Тройку $\sigma = (\bar{x}, \bar{\varphi}, \alpha)$ назовем равновесной на ξ системой, если

$$1) \quad [\bar{f}_t, \bar{x}_t] > 0; \quad (7)$$

$$2) \quad \bar{f}_{t+1}(\alpha_t(x)) \leq \alpha_t[\bar{f}_t, x] \quad (x \in A^{t-1}(\xi), t=1, 2, \dots); \quad (8)$$

$$3) \quad [\bar{f}_{t+1}, \bar{x}_{t+1}] = \alpha_t[\bar{f}_t, \bar{x}_t] \quad (t=1, 2, \dots); \quad (9)$$

Геометрический смысл равновесной системы заключается в следующем: гиперплоскость $H_{\bar{g}_t}$ функционала $\bar{g}_t = (\alpha_t \bar{f}_t, -\bar{f}_{t+1})$ ($t=1, 2, \dots$) опорна к конусу $Z_t(\xi)$ и касается его по лучу $\{\lambda \bar{x}_t\}_{\lambda=0}^\infty$ ($\bar{x}_t = (\bar{x}_t, \bar{x}_{t+1})$), т.е. для $x \in Z_t(\xi)$ $[\bar{g}_t, x] \geq 0$ и, кроме того, $[\bar{g}_t, \bar{x}_t] = 0$.

Положим для $t=1, 2, \dots$

$$G_\sigma^t = \{g \in X_t \times X_{t+1} \mid [g, z] \geq 0, \quad (z \in Z_t(\sigma), [g, \bar{z}] = 0)\}.$$

Ясно, что G_σ^t не пусто, так как $\bar{g}_t \in G_\sigma^t$. Легко проверить, что G_σ^t есть выпуклый замкнутый конус. Каждому $g \in G_\sigma^t$ поставим в соответствие множество

$$Q_g = H_g \cap Z_t(\sigma),$$

где H_g — гиперплоскость функционала g .

Положим

$$N_\sigma^t = \bigcap_{g \in G_\sigma^t} Q_g = \left(\bigcap_{g \in G_\sigma^t} H_g \right) \cap Z_t(\sigma).$$

Множество N_σ^t уместно назвать неймановской гранью конуса Z_t , соответствующей равновесной системе σ . (В случае, когда рассматривается модель Гейла, определяемая одним конусом Z , и равновесная система σ определяется не — которым состоянием равновесия, N_σ^t совпадает с неймановской гранью Z (см. [3]).

Обозначим через $\mathcal{L}(G_\sigma^t)$ линейную оболочку G_σ^t , а через \dot{G}_σ^t — внутренность G_σ^t в $\mathcal{L}(G_\sigma^t)$. Ясно, что \dot{G}_σ^t не пусто.

ЛЕММА. Если $g \in \dot{G}_\sigma^t$, то $Q_g = N_\sigma^t$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Пусть $z \in Q_g$, тогда $[g, z] = 0$. Возьмем любой $g' \in \dot{G}_\sigma^t$. Поскольку g — внутренний элемент в линейной оболочке $\mathcal{L}(G_\sigma^t)$ и $-g' \in \mathcal{L}(G_\sigma^t)$, то существует такое $\varepsilon > 0$, что $g - \varepsilon g' \in G_\sigma^t$, в силу чего $[g - \varepsilon g', z] \geq 0$. Так как $[g, z] = 0$, то из последнего неравенства следует, что $[g', z] \leq 0$. С другой стороны, так как $g' \in \dot{G}_\sigma^t$, то $[g', z] \geq 0$. Следовательно, $[g', z] = 0$, откуда вытекает, что $z \in Q_{g'}$ при любом $g' \in \dot{G}_\sigma^t$, то есть $z \in \bigcap_{g' \in \dot{G}_\sigma^t} Q_{g'} = N_\sigma^t$. Последнее соотношение показывает, что $Q_g \subset N_\sigma^t$. Обратное включение очевидно. Таким образом, $Q_g = N_\sigma^t$, лемма доказана.

Через Z_t обозначим линейную оболочку N_σ^t , через M_t — ортогональное дополнение к Z_t (в пространстве $X_t \times X_{t+1}$), через P_{Z_t} и P_{M_t} — проекторы на Z_t и M_t , соответственно ($t = 1, 2, \dots$). Отметим, что если $g \in G_\sigma^t$, то $g(Z_t) = 0$.

Пусть $z \in Z_t$, $P_{M_t} z \neq 0$. Тогда $z \notin L_t$, откуда следует, что $z \notin N_\sigma^t$. Из леммы вытекает, что для $g \in \dot{G}_\sigma^t$

$$[g, z] > 0$$

и, следовательно,

$$[g, P_{H_t} z] = [g, P_{H_t} z] + [g, P_{L_t} z] - [g, z] > 0.$$

Так как последнее соотношение справедливо для любого неравного нуля вектора $z' \in P_{H_t}(Z_t(\xi))$, то

$$\gamma_g = \min_{\substack{z' \in P_{H_t}(Z_t) \\ z' \neq 0}} \frac{[g, z']}{\|z'\|} > 0. \quad (10)$$

Число $\gamma_{\bar{g}_t}$, вычисленное для функционала \bar{g}_t по формуле (10), будем в дальнейшем обозначать через $\bar{\gamma}_t$.

Положим для $\varepsilon \in (0, 1)$, равновесной на ε системы

$$\sigma = (\bar{x}, \bar{\varphi}, \alpha) \quad \text{и} \quad t = 1, 2, \dots$$

$$W_\varepsilon^t(\xi) = \{(x, y) \in Z_t(\xi) \mid \alpha_\varepsilon(1-\varepsilon)[\bar{f}_t, x] \geq [\bar{f}_{t+1}, y]\}.$$

То, что пара $(x, y) \in W^t(\xi)$ означает, что $x \in A^{t-1}(\xi)$, $y \in \alpha_\varepsilon(x)$ и либо $[\bar{f}_t, x] = 0$, либо

$$\frac{[\bar{f}_{t+1}, y]}{[\bar{f}_t, x]} \leq \alpha_\varepsilon(1-\varepsilon) = (1-\varepsilon) \sup_{x' \in A^{t-1}(\xi)} \sup_{y' \in \alpha_\varepsilon(x')} \frac{[\bar{f}_{t+1}, y']}{[\bar{f}_t, x']}.$$

ТЕОРЕМА I. Предположим, что

$$1) \quad \bar{g}_t \in \dot{G}_\varepsilon^t \quad (t = 1, 2, \dots),$$

$$2) \quad \inf_t \bar{\gamma}_t = \bar{\gamma} > 0.$$

Тогда, если пара $z = (x, y) \in Z_\varepsilon(\xi)$ такова, что

$$\rho((x, y), L_t) \geq \varepsilon \|x\|, \quad (11)$$

$$\text{то} \quad (x, y) \in W_{\bar{\gamma}_t}^t(\xi).$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Пусть условие (11) выполнено. Положим

$$\delta = \frac{[\bar{g}_t, z]}{[\bar{g}_t, (x, 0)]} = \frac{\alpha_\varepsilon[\bar{f}_t, x] - [\bar{f}_{t+1}, y]}{\alpha_\varepsilon[\bar{f}_t, x]}. \quad (12)$$

Покажем, что $\delta > 0$. Возьмем $\bar{g}_t \in \dot{G}_\varepsilon^t$. Если

$[\bar{g}_t, z] = 0$, то $z \in N_{\sigma}^t$. Но так как $\rho(z, L_t) > 0$, то $z \notin L_t$, т.е. $z \notin N_{\sigma}^t$, что означает, что

$\alpha_t[\bar{f}_t, x] - [\bar{f}_{t+1}, y] > 0$, т.е. $\delta > 0$.

Теперь покажем, что $\delta < \infty$. Если $[\bar{f}_t, x] = 0$, то $\bar{f}_{t+1}(\alpha_t(x)) = 0$, т.е. $[\bar{f}_{t+1}, y] = 0$. Отсюда следует, что $[\bar{g}_t, z] = 0$, т.е. $z \in N_{\sigma}^t$, что противоречит предположению. Следовательно, $[\bar{f}_t, x] > 0$, т.е. $\delta < \infty$.

Учитывая, что по теореме о проекциях

$$\rho(z, L_t) = \|P_{N_t} z\|,$$

имеем

$$\begin{aligned} \varepsilon \|x\| = \rho(z, L_t) &= \|P_{N_t} z\| = \frac{[\bar{g}_t, P_{N_t} z]}{[\bar{g}_t, \frac{P_{N_t} z}{\|P_{N_t} z\|}} = \\ &= \frac{[\bar{g}_t, z]}{|\bar{g}_t, (x, 0)|} \frac{\alpha[\bar{f}_t, x]}{[\bar{g}_t, \frac{P_{N_t} z}{\|P_{N_t} z\|}] |\varphi|}. \end{aligned}$$

Так как $\|\bar{f}_t\| = 1$ и

$$\frac{\alpha_t}{\|\bar{g}_t\| \sqrt{\|\alpha_t \bar{f}_t\|^2 + \|\bar{f}_{t+1}\|^2}} = \frac{\alpha_t}{(\alpha_t^2 + 1)^{\frac{1}{2}}} < 1,$$

то, воспользовавшись формулами (10) и (12), имеем

$$\varepsilon \|x\| < \delta \|x\| \frac{1}{\bar{y}}.$$

Таким образом, $\delta > \bar{y} \varepsilon$.

Из (12) теперь имеем, что

$$\alpha_t[\bar{f}_t, x] - [\bar{f}_{t+1}, y] > \bar{y} \varepsilon \alpha_t[\bar{f}_t, x].$$

Последнее неравенство и означает, что пара $(x, y) \in W_{\bar{y} \varepsilon}^t(\sigma)$.

ТЕОРЕМА 2. Пусть $\sigma = (\bar{X}, \bar{\varphi}, \alpha)$ — равновесная на ξ система, $x \in \xi$ таков, что при некотором τ и $\lambda \geq 0$ $\lambda \bar{x}_\tau \in A^{\tau-k}(x)$, $k' \geq k$ — произвольные положительные числа, $T \geq \tau$ и фун-

функционал $f \in K_T^*$ удовлетворяет условию

$$k'' \bar{f}_T \leq f \leq k' \bar{f}_T.$$

Пусть, далее, выполнены условия теоремы I. Тогда, какова бы ни была (x, T, f) - оптимальная траектория $\{x_t\}_{t=1}^T$, число пар (x_t, x_{t+1}) таких, что $\rho((x_t, x_{t+1}), L_t) \geq \varepsilon \|x\|$, не превышает числа

$$\frac{\ln\left(\lambda \frac{k''}{k'} \frac{[\bar{f}_1, \bar{x}_1]}{[\bar{f}_1, x]}\right)}{\ln(1 - \bar{\gamma} \varepsilon)}.$$

ТЕОРЕМА 3. Пусть $x \in \mathcal{X}$ и последовательность функционалов $\{f_t\}_{t=1}^\infty$ ($f_t \in K_t^*$) удовлетворяет следующим условиям:

- а) $\inf_{t=1} f_t(A^{t-1}(x)) \frac{f_t(A^{t-1}(x))}{[\bar{f}_t, \bar{x}_t]} = c > 0$;
- б) $\sup_t \inf \{k \mid f_t \leq k \bar{f}_t\} = \bar{k} < \infty$.

Пусть, далее, выполнены условия теоремы I. Тогда, какова бы ни была (x, T, f) - оптимальная траектория $\{x_t\}_{t=1}^T$, число пар (x_t, x_{t+1}) таких, что $\rho((x_t, x_{t+1}), L_t) \geq \varepsilon \|x\|$, не превышает числа

$$\frac{\ln\left(\frac{\varepsilon}{\bar{k}} \frac{[\bar{f}_1, \bar{x}_1]}{[\bar{f}_1, x]}\right)}{\ln(1 - \bar{\gamma} \varepsilon)}.$$

Доказательства теорем 2 и 3 легко провести, пользуясь теоремой I и рассуждая так же, как при доказательстве теоремы 4.1 и 4.2 из [2]

Л и т е р а т у р а

1. Д. Гейл. Замкнутая линейная модель производства. В сборнике "Линейные неравенства и смежные вопросы", изд-во ИЛ, Москва, 1959.
2. А.М.Рубинов. Асимптотическое поведение оптимальных траекторий в одной математической модели производства. - Оптимальное планирование, вып. 9, Новосибирск, 1967. стр.
3. В.Л.Макаров. Асимптотическое поведение оптимальных траекторий линейных моделей экономики. Сибирский математический журнал, т. 7, № 4, стр. 832-854.

Рукопись поступила в редакцию 20 января 1967 г.