

УДК 519.8

ОДИН КОНЕЧНЫЙ МЕТОД НАХОЖДЕНИЯ НАПРАВЛЕНИЯ
НАИСКОРЕЙШЕГО СПУСКА В МИНИМАКСНЫХ ЗАДАЧАХ
БЕЗ ОГРАНИЧЕНИЙ.

Л.В. Васильев, Б.Ф. Митчелл

Ниже будут использоваться следующие обозначения:

E_n — n -мерное евклидово пространство;

$[1:m]$ — множество целых чисел от 1 до m ;

$a \cdot b$ — скалярное произведение векторов a и b ;

$\|P\| = \sqrt{P \cdot P}$;

$\bar{H} = \{\bar{a}_1, \bar{a}_2, \dots, \bar{a}_m\}$, $\bar{a}_i \in E_{n-1}$, $i \in [1:m]$, $m \leq n$;

$H = \{a_1, a_2, \dots, a_m\}$, $a_i = (1; \bar{a}_i)$, $i \in [1:m]$;

$I_S = \{i | a_i \in S\}$, где $S \in H$ не пустое;

$L(S) = \{P | P = \sum_{i \in I_S} t_i a_i, \sum_{i \in I_S} t_i = 1\}$;

$co(S) = \{P | P \in L(S), t_i \geq 0, i \in I_S\}$;

$co^o(S) = \{P | P \in co(S), t_i > 0, i \in I_S\}$.

Будем писать:

$P \perp L(S)$, если $P \in L(S)$, и для всех $P' \in L(S)$
 выполняется $P \cdot P' = P \cdot P$;
 $P \perp co(S)$, если $P \in co(S)$, и $P \perp L(S)$;
 $P \perp co^o(S)$, если $P \in co^o(S)$, и $P \perp co(S)$.

I. Постановка задачи

При численном решении минимаксных задач часто используется направление наискорейшего спуска и близкие к нему направления [1]. Для определения этих направлений необходимо уметь находить точки некоторых выпуклых оболочек, ближайшие к началу координат. В настоящей работе предлагается конечный метод решения поставленной задачи, который в ряде случаев оказывается более эффективным, чем рассмотренные в [2,3] методы.

Задача 1. Найти вектор $\bar{P}^* \in E_{n-1}$, такой что

$$\|\bar{P}^*\| = \min_{\bar{P} \in co(\bar{H})} \|\bar{P}\|.$$

Задача 2. Найти вектор $P^* \in E_n$, такой что

$$\|P^*\| = \min_{P \in co(H)} \|P\|.$$

Задача 3. Найти вектор $Z^* \in E_n$, такой что

$$\|Z^*\| = \min \|Z\|,$$

при ограничениях $Z \cdot a_i \geq 1, i \in [1:m]$.

Пусть задача 2 решена и $P^* \in E_n$ есть её решение.

Очевидно, P^* имеет вид $(1; \bar{P}^*)$, где $\bar{P}^* \in E_{n-1}$.

Скажем, что \bar{P}^* есть решение задачи 1.

Так как P^* есть решение задачи 2, то $P^* \cdot P^* \leq P \cdot P$
 для $P \in co(H)$ или $(1; \bar{P}^*) \cdot (1; \bar{P}^*) \leq (1; \bar{P}) \cdot (1; \bar{P})$

для $\bar{P} \in \text{co}(\bar{H})$.

Отсюда следует, что $\bar{P}^* \cdot \bar{P}^* \leq \bar{P} \cdot \bar{P}$, $\bar{P} \in \text{co}(\bar{H})$.

Значит, \bar{P}^* есть решение задачи 1.

Ниже будет показано, что решив задачу 2, мы фактически решим и задачу 3. В силу указанного, всюду в дальнейшем будем иметь дело только с задачей 2.

2. Вспомогательные леммы и теоремы.

ТЕОРЕМА 1. Векторы $a_i, i \in I_N$, линейно-независимы в том и только том случае, если

$$\bar{a}_i \notin L(\bar{H} \setminus \bar{a}_i), i \in I_N.$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. НЕОБХОДИМОСТЬ.

Пусть $\bar{a}_{i_0} = \sum_{i \in I_S} t_i \bar{a}_i$, $\sum_{i \in I_S} t_i = 1$, где $S = \{H \setminus a_{i_0}\}$.

Следовательно, $a_{i_0} = \sum_{i \in I_S} t_i a_i$, то есть векторы $a_i, i \in I_N$ линейно-зависимы.

ДОСТАТОЧНОСТЬ.

Пусть $0 = \sum_{i \in I_N} t'_i a_i$ и $i_0 \in I_N$, $t'_{i_0} \neq 0$.

Так как первые координаты векторов $a_i, i \in I_N$ равны 1, то $\sum_{i \in I_N} t'_i = 0$. Отсюда $t'_{i_0} = -\sum_{i \in I_S} t'_i$.

Тогда $a_{i_0} = \sum_{i \in I_S} t_i a_i$, $\sum_{i \in I_S} t_i = 1$, где $t_i = \frac{t'_i}{-t'_{i_0}}$.

а значит, и $\bar{a}_{i_0} = \sum_{i \in I_S} t_i \bar{a}_i$, $\sum_{i \in I_S} t_i = 1$,

т. е. $\bar{a}_{i_0} \in L(\bar{H} \setminus \bar{a}_{i_0})$. Теорема доказана.

ЛЕММА 1. Пусть $P, P' \in E_n$, $P \cdot P \geq P' \cdot P'$,
и $P \neq P'$. Тогда $P \cdot P > P' \cdot P'$.

ЛЕММА 2. Пусть $P \in L(S)$, $P' \perp L(S)$, $P \neq P'$,
и $P'' = \alpha P' + (1-\alpha)P$, $\alpha \in (0, 1]$.

Тогда $P \cdot P > P'' \cdot P''$.

ЛЕММА 3. Пусть $S \subset H$, $a_{i_0} \in H \setminus S$, $S' = \{S, a_{i_0}\}$,

$$P = \sum_{i \in I_S} t_i a_i, P \perp L(S), P' = \sum_{i \in I_{S'}} t'_i a_i, P' \perp L(S'),$$

$$P \cdot P > P \cdot a_{i_0}. \quad (1)$$

Тогда $t'_{i_0} > 0$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Ясно, что $P \neq P'$, так как в противном случае будет $P \cdot P = P \cdot a_{i_0}$, что противоречит (1).

Так как $P' \perp L(S')$, а $P \in L(S')$, то

$$P \cdot P > P' \cdot P' \quad (2)$$

Пусть $t'_{i_0} \leq 0$. Используя (1) и то, что $P \perp L(S)$,

можно показать, что $P \cdot P' \geq P \cdot P$.

Тогда в силу леммы 1 будет $P \cdot P < P' \cdot P'$, что противоречит (2).

Следовательно, $t'_{i_0} > 0$. Лемма доказана.

ЛЕММА 4. Пусть выполнены условия
леммы 3, $P \in co(S)$, и

$$P'' = \alpha_0 P' + (1-\alpha_0)P, \text{ где}$$

$$\alpha_0 = \begin{cases} 1 & , \text{ если } P' \in co(S'), \\ \min_{\{i | t'_i < 0\}} \frac{t_i}{t_i - t'_i} & , \text{ если } P' \notin co(S'). \end{cases}$$

Тогда

$$P'' \cdot P'' < P \cdot P, \quad (3)$$

$$P'' \in \text{co}(S'). \quad (4)$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Очевидно, $\alpha_0 > 0$, значит, $P'' \neq P$,

и (3) по лемме 2 будет выполнено.

Если $P' \in \text{co}(S')$, то (4) уже выполнено.

Пусть $P' \notin \text{co}(S')$. Имеем

$$P'' = \alpha_0 P' + (1 - \alpha_0) P = \sum_{i \in I_{S'}} t''_i a_i, \text{ где}$$

$$t''_i = \alpha_0 t'_i + (1 - \alpha_0) t_i, \quad i \in I_{S'},$$

$$t''_{i_0} = \alpha_0 t'_{i_0}.$$

Для $i \in I_{S'}$, таких что $t'_i \geq 0$, очевидно, будет $t''_i > 0$.

Из леммы 3 следует, что $t'_{i_0} > 0$, а значит, $t''_{i_0} > 0$.

Для $i \in I_{S'}$, таких что $t'_i < 0$, будет

$$t''_i = t_i \left(1 - \alpha_0 \frac{t_i - t'_i}{t_i} \right) \geq 0,$$

так как $\alpha_0 \frac{t_i - t'_i}{t_i} \leq 1$, в силу определения α_0 .

Таким образом, $t''_i \geq 0$ для всех $i \in I_{S'}$, следовательно,

$P'' \in \text{co}(S')$. Лемма доказана.

ЛЕММА 5. Пусть $S \subseteq H$, $P \in \text{co}(S)$, $P' \perp L(S)$,

$P' \notin \text{co}(S)$, $P'' = \alpha_0 P' + (1 - \alpha_0) P$, где

$$\alpha_0 = \min_{\{i | t'_i < 0\}} \frac{t_i}{t_i - t'_i}.$$

Тогда $P'' \cdot P'' < P \cdot P$, и $P'' \in \text{co}(S)$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО леммы 5 почти аналогично доказательству леммы 4.

ЗАМЕЧАНИЕ. Очевидно, существует $S'' \subset S$, $S'' \neq S$,
такое что $P'' \in \text{co}(S'')$.

ЛЕММА 6. Пусть $P^* \in E_n$, и

$$P^* \cdot a_i \geq P^* \cdot P^*, \quad i \in [1:m]. \quad (5)$$

Тогда для $P \in \text{co}(H)$, $P \neq P^*$ будет

$$P \cdot P > P^* \cdot P^*.$$

ЗАМЕЧАНИЕ. Если найден вектор P^* , $P^* \in \text{co}(H)$,
и выполнены неравенства (5), то P^* есть решение задачи 2.

ТЕОРЕМА 2. Пусть вектор P^* есть ре-
шение задачи 2, тогда вектор Z^* ,
 $Z^* = \frac{P^*}{\|P^*\|^2}$ есть решение задачи 3.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Пусть вектор P^* ,

$$P^* = \sum_{i=1}^m t_i a_i, \quad \sum_{i=1}^m t_i = 1, \quad t_i \geq 0, \quad i \in [1:m] \quad (6)$$

есть решение задачи 2. Очевидно, $\|P^*\| \geq 1$, тогда

$$P^* \cdot a_i \geq P^* \cdot P^*, \quad i \in [1:m],$$

$$\text{или} \quad \frac{P^*}{\|P^*\|^2} \cdot a_i \geq 1, \quad i \in [1:m].$$

А значит, $a_i \cdot Z^* \geq 1, \quad i \in [1:m]$.

Пусть вектор Z такой, что $a_i \cdot Z \geq 1, \quad i \in [1:m]$.

Покажем, что $\|Z\| \geq \|Z^*\|$. Действительно,

$$\begin{aligned} \|Z\|^2 &= \|Z - Z^*\|^2 + 2(Z - Z^*) \cdot Z^* + \|Z^*\|^2 \geq \\ &\geq 2(Z - Z^*) \cdot Z^* + \|Z^*\|^2. \end{aligned}$$

Используя (6), можно показать, что $(Z - Z^*) \cdot Z^* \geq 0$.

Откуда следует, что $\|Z\| \geq \|Z^*\|$. Теорема доказана.

ЛЕММА 7. Если векторы $a_i, i \in I_s$, линейно-независимы, то квадратичная форма $(\sum_{i \in I_s} t_i a_i) \cdot (\sum_{j \in I_s} t_j a_j)$ положительно определена.

СЛЕДСТВИЕ 1. Для матрицы $\{(a_i \cdot a_j)\}$ существует обратная.

СЛЕДСТВИЕ 2. Если $t_i, i \in I_s$, удовлетворяют системе уравнений:

$$\sum_{i \in I_s} t_i a_i \cdot a_j = 1, \quad j \in I_s,$$

то $\sum_{i \in I_s} t_i > 0$

3. Метод решения задачи 2

За начальное приближение принимаем вектор

$$Q_0 = \sum_{i \in I_n} \frac{1}{m} a_i.$$

Пусть вектор $Q_k = \sum_{i \in I_n} q_{ik} a_i$ - приближение, полученное на k - м шаге.

Опишем нахождение $(k+1)$ -го приближения.

Пусть $S_k = \{a_i | i \in I_n, q_{ik} > 0\}$

и $P_k = \sum_{i \in I_{S_k}} t_{ik} a_i, P_k \perp L(S_k).$

Если $P_k \notin \text{co}(S_k)$, то положим $Q_{k+1} = \alpha_k P_k + (1 - \alpha_k) Q_k,$

где $\alpha_k = \min_{\{i | t_{ik} < 0\}} \frac{q_{ik}}{q_{ik} - t_{ik}}$. (7)

По лемме 5 $Q_{k+1} \in \text{co}(S_k)$, и

$$\|Q_{k+1}\| < \|Q_k\|. \quad (8)$$

Если $P_k \in \text{co}(S_k)$ и для него выполняются неравенства

$$P_k \cdot P_k \leq P_k \cdot \alpha_i, \quad i \in I_H \setminus I_{S_k}, \quad (9)$$

то вектор $Q_{k+1} = P_k$, в силу замечания к лемме 6, есть решение задачи 2, если же существуют $i \in I_H \setminus I_{S_k}$, для которых (9)

не выполняются, то поступаем следующим образом. Введем мно-

жество $S'_k = \{S_k, \alpha_{i_0}\}$, где i_0 - любой из $i \in I_H \setminus I_{S_k}$, для которых (9) не выполняются, найдем вектор P'_k , $P'_k \perp L(S'_k)$,

$$P'_k = \sum_{i \in I_{S'_k}} t'_{ik} \alpha_i, \quad \text{и положим } Q_{k+1} = \beta_k P'_k + (1 - \beta_k) P_k,$$

где

$$\beta_k = \begin{cases} 1 & , \quad P'_k \in \text{co}(S'_k), \\ \min_{\{i | t'_{ik} < 0\}} \frac{t_{ik}}{t_{ik} - t'_{ik}}, & P'_k \notin \text{co}(S'_k). \end{cases} \quad (10)$$

По лемме 4 $Q_{k+1} \in \text{co}(S'_k)$, и

$$\|Q_{k+1}\| < \|P_k\| \leq \|Q_k\|. \quad (11)$$

Таким образом, $(K+1)$ -ое приближение построено. Аналогично продолжая процесс, построим последовательность $\{Q_k\}$ векторов, строго убывающих по норме (См. (8), (11)).

ТЕОРЕМА 3. Последовательность $\{Q_k\}$ конечна, и последний её член есть решение задачи 2

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Рассмотрим все множества

$$S_1, S_2, \dots, S_N \quad (I2)$$

такие, что $P_l \perp \text{co}(S_l)$, $l \in [1:N]$,

и $\|P_i\| \geq \|P_j\|$ для $i, j \in [1:N]$, $i < j$.

Очевидно, $N \leq 2^m - 1$, и P_N есть решение задачи 2.

Пусть на K_1 - м шаге в первый раз попали на одно из множеств (I2), допустим S_i . Так как число векторов a_i равно m , то $K_1 \leq m-1$ (См. замечание к лемме 5).

На K_2 - м шаге ($K_2 < K_1 + m - 1$) снова попадем на множество из

(I2), допустим S_j . Тогда, как следует из (8), (II),

$$\|Q_{K_2}\| \geq \|P_j\|, \text{ и } \|P_i\| > \|Q_K\| \text{ при } K > K_1.$$

Отсюда $\|P_i\| > \|P_j\|$, то есть $i < j$.

Таким образом, не более чем через $(m-1)N$ шагов будут найдены S_N и P_N . Теорема доказана.

Пусть векторы $a_i, i \in I_N$, линейно-независимы и $S \subseteq H$.

Покажем, как строить вектор $P, P \perp L(S)$.

Решается система линейных уравнений

$$\sum_{i \in I_S} t_i a_i \cdot a_j = 1, \quad j \in I_S. \quad (I3)$$

В силу следствий леммы 7 решение системы (I3) существует, и

если $t_i', i \in I_S$, есть её решение, то $\sum_{i \in I_S} t_i' > 0$.

Обозначим $\sum_{i \in I_S} t_i'$ через t Тогда $P = \sum_{i \in I_S} t_i a_i$,

где $t_i = \frac{t_i'}{t}$, есть искомый вектор. Покажем это.

Возьмем произвольный вектор P'' , $P'' \in L(S)$.

$$P'' = \sum_{j \in I_S} t_j'' a_j.$$

Легко проверить, что $P \cdot P'' = \frac{1}{t}$, а так как это равенство справедливо для любого $P'' \in L(S)$, то $P \cdot P = \frac{1}{t}$.

Таким образом, $P \cdot P = P \cdot P''$, то есть $P \perp L(S)$.

1. Алгол-процедура, реализующая описанный алгоритм решения задачи I

Предполагается, что векторы $a_i = (1; \bar{a}_i)$, $i \in I_N$, линейно-независимы.

Смысл обозначений параметров алгол-процедуры:

m - число векторов в N ; n - размерность этих векторов;
 $a[1:m, 1:n]$ - матрица, строками которой являются векторы \bar{a}_i , $i \in I_N$; $mZ[1:n]$ - искомый вектор; Z - его длина;
 q - количество положительных коэффициентов в представлении искомого вектора через векторы \bar{a}_i , $i \in I_N$;
 $mt[1:m]$ - коэффициенты представления; $PI052(u+1, u, aa)$ - стандартная программа для решения системы линейных уравнений с расширенной матрицей $aa[1:u, 1:u+1]$. Вектор решения получается на месте столбца свободных членов после обращения к $PI052$.

Процедурой в том виде, в котором она приводится ниже, можно пользоваться только на ЭВМ с транслятором "Сигнал".

ЗАМЕЧАНИЕ. Минимумы в (8) и (II) могут достигаться на нескольких индексах, в процедуре же считается, что соответствующие минимумы достигаются только на одном индексе, так как достижение их на нескольких индексах редко встречается.

Благодарим Г. С. Цейтина за обсуждение и замечания.

BEGIN

```
PROCEDURE DOWN(M,N,A,MP,MT,U,R) ; VALUE M,N,A ;  
INTEGER M,N,U ; REAL R ; ARRAY A,MP,MT ;  
BEGIN INTEGER I,J,K ; REAL S,T ; ARRAY MPT[1:M] ;  
BOOLEAN B ; BOOLEAN ARRAY IS[1:M] ;  
U:=M ;  
FOR I:=1 STEP 1 UNTIL M DO  
  BEGIN MT[I]:=1/M ; IS[I]:=TRUE  
  END ;
```

L1:

```
RETURN INTEGER I1,K1 ; ARRAY AA[1:U+1,1:U+1] ;  
I1:=0 ;  
FOR I:=1 STEP 1 UNTIL M DO  
  IF IS[I] THEN  
    BEGIN K1:=I1 ; I1:=I1+1 ;  
    FOR K:=I STEP 1 UNTIL M DO  
      IF IS[K] THEN  
        BEGIN K1:=K1+1 ; S:=0 ;  
        FOR J:=1 STEP 1 UNTIL N DO  
          S:=S+A[I,J]*A[K,J] ;  
        AA[K1,I1]:=AA[I1,K1]:=S+1  
      END  
    END  
  FOR I:=1 STEP 1 UNTIL U DO AA[I,U+1]:=1 ;  
  P1052(U+1,U,AA) ;  
  S:=0 ;
```

```

FOR I:=1 STEP 1 UNTIL U DO S:=S+AA[I,U+1] ;
K:=0 ; R:=SQRT(1/S-1) ;
FOR I:=1 STEP 1 UNTIL M DO
  IF IS[I] THEN
    BEGIN K:=K+1 ; MPT[I]:=AA[K,U+1]/S
    END ELSE MPT[I]:=0
END ;
B:=TRUE ; T:=1 ;
FOR I:=1 STEP 1 UNTIL M DO
  IF IS[I] THEN
    BEGIN IF MPT[I]<0 THEN
      BEGIN B:=FALSE ; S:=(MPT[I]+MPT[I])/2 ;
      IF S<T THEN
        BEGIN T:=S ; J:=I
        END
      END
    END
  END ;
IF B THEN GO TO L2 ;
IS[J]:=FALSE ; U:=U-1 ;
FOR I:=1 STEP 1 UNTIL M DO
  IF IS[I] THEN MT[I]:=T*(MPT[I]-MPT[I])+MPT[I] ;
GO TO L1 ;
L2:
J:=M ;
FOR I:=1 STEP 1 UNTIL M DO
  BEGIN MT[I]:=MPT[I] ;
  IF MT[I]=0 THEN

```

```

      BEGIN U:=U+1 ; IS[I]:=FALSE
      END
    END ;
  FOR J:=1 STEP 1 UNTIL N DO
    BEGIN S:=0 ;
      FOR I:=1 STEP 1 UNTIL M DO
        IF IS[I] THEN S:=S+MT[I]*A[I,J] ;
      MP[J]:=S
      END ;
      S:=0 ;
      FOR J:=1 STEP 1 UNTIL N DO S:=S+MP[J]*MP[J] ;
      FOR I:=1 STEP 1 UNTIL M DO
        IF NOT IS[I] THEN
          BEGIN T:=0 ;
            FOR J:=1 STEP 1 UNTIL N DO
              T:=T+MP[J]*A[I,J] ;
            IF S>T THEN
              BEGIN IS[I]:=TRUE ; J:=U+1 ;
              GO TO L1
            END
          END
        END ;
      END ;
    STOP
  END

```

Л и т е р а т у р а

1. Демьянов В.Ф., Малоземов В.Н. Введение в минимакс, М., "Наука," 1972.
2. митчелл В.Ф., Демьянов В.Ф., Малоземов В.Н. Нахождение ближайшей к началу координат точки многогранника, Вестник ЛГУ, № 13 1971 , 38 - 45.
3. Поляк Р.А. Алгоритм для одновременного решения прямой и двойственной задач выпуклого программирования, Труды семинара „Экономическая кибернетика и исследование операций“, Киев, № 3 1966 , 53 - 66.

Поступила в ред.-изд. отд.

6. XII. 1972 г.