

УДК 51.330.115+513.88

АСИМПТОТИЧЕСКОЕ ПОВЕДЕНИЕ ТРАЕКТОРИЙ И СУЩЕСТВОВАНИЕ ПОДМОДЕЛЕЙ В МОДЕЛИ НЕЙМАНА-ГЕЙЛА

И.А.Красо

В данной статье исследуются некоторые вопросы, связанные с асимптотикой роста продукта на траектории в модели Неймана-Гейла. В первой части статьи показано, что наличие в модели траектории, на которой бы пара продуктов имела разные темпы роста, приводит к существованию в модели подмоделей. Во второй части статьи показано, что асимптотика роста продукта на траектории существенно отличается у моделей Неймана и Гейла.

Все основные термины и определения, используемые ниже, аналогичны тем, которые имеются в работе [3].

§ 1. Существование подмоделей в модели Неймана-Гейла

Введем некоторые определения.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1. Пусть дана $(x(0), \infty)$ -траектория $\{x(t)\}$. Будем говорить, что i -й продукт растет на траектории $\{x(t)\}$ с темпом роста $\alpha > 0$, если

$$0 < \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_i(t)}{\alpha^t} < +\infty,$$

где $x(t) = (x_1(t), \dots, x_n(t))$.

Будем говорить, что i -й продукт растет на траектории $\{x(t)\}$ с темпом роста больше α , если

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_i(t)}{\alpha t} = +\infty.$$

Кроме того, в дальнейшем нам понадобится понятие подмодели модели m , которое мы введем, как и в [2].

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2. Будем говорить, что в модели m имеется подмодель m' , определенная над множеством J , если существует выпуклый замкнутый конус $Z' \subset Z$ и подмножество индексов $J \subset N = \{1, 2, \dots, n\}$ такое, что из $(x, y) = (x_1, \dots, x_n; y_1, \dots, y_n) \in Z'$ следует $x_j = y_j = 0$ для $j \in J$. Кроме того, конус Z удовлетворяет следующему условию, аналогичному условию Гейла для модели m . Существует процесс $(x, y) \in Z'$, такой что $y_j > 0$ для $j \in J$.

Будем говорить, что модель m с технологическим конусом Z удовлетворяет условию а), если

$$\pi_x(Z) = \pi_y(Z),$$

где π_x — оператор проектирования на первые n -осей пространства R^{2n} , π_y — на последние.

ТЕОРЕМА 1. Если в модели m существует $(x(0), \infty)$ -траектория $\{x(t)\}$ такая, что максимальный темп роста продуктов на ней β и имеется хотя бы один продукт, растущий с темпом роста $\alpha < \beta$, то в модели имеется подмодель, удовлетворяющая условию а).

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Пусть Z — технологический конус модели m ; рассмотрим конус $Z^\beta \subset R_+^{2n}$

$$Z^\beta = \{(x, y) : (x, y) = (\tilde{x}, \frac{1}{\beta} \tilde{y}); (\tilde{x}, \tilde{y}) \in Z\}$$

и модель m^β , задаваемую этим конусом. Очевидно, что $\alpha(m^\beta) = \frac{\alpha(m)}{\beta}$. Если $\{y(t)\}$ есть траектория в модели m , то ей соответствует траектория $\{y^\beta(t)\}$ (где $y^\beta(t) = \frac{y(t)}{\beta t}$) в модели m^β .

Поэтому для данной траектории $\{x(t)\}$ будет выполняться:

$$\left\{ \begin{array}{l} \lim x_i^\beta(t) = 0 \text{ для } i \in N - \mathcal{K}; \\ \lim x_i^\beta(t) = c_i > 0 \text{ для } i \in \mathcal{K}, \end{array} \right. \quad (4)$$

где \mathcal{K} — множество индексов продуктов, возрастающих с темпом роста β . Отсюда следует, что последовательность $\{x^\beta(t)\}$ ограничена.

Рассмотрим последовательность пар $\{(x^\beta(t), x^\beta(t+1))\}$. Очевидно, эта последовательность также ограничена в пространстве R^{2n} , поэтому из неё можно выделить сходящуюся подпоследовательность. Рассмотрим множество $M \subset R^{2n}$ пределов всех таких подпоследовательностей.

Ввиду второго равенства в (4), M не пусто, и для каждого $i \in \mathcal{K}$ существует пара $(x^\beta, y^\beta) \in M$, такая что $x_i^\beta \neq 0$. Кроме того, множество M обладает следующим свойством (A): если пара $(x^\beta, y^\beta) \in M$, то в множестве M существуют пары (x^β, x^β) и (y^β, y^β) . Действительно, если $(x^\beta, y^\beta) \in M$, то существует подпоследовательность $\{(x^\beta(t_k), x^\beta(t_k+1))\}$ такая, что

$$\lim_{k \rightarrow \infty} (x^\beta(t_k), x^\beta(t_k+1)) = (x^\beta, y^\beta). \quad (5)$$

Рассмотрим подпоследовательность $\{(x^\beta(t_{k(n)}-1), x^\beta(t_{k(n)}))\}$ ограниченной последовательности $\{(x^\beta(t), x^\beta(t+1))\}$ и выберем из неё сходящуюся подпоследовательность $\{(x^\beta(t_{k(n)}-1), x^\beta(t_{k(n)}))\}$ ($\{t_{k(n)}\} \subset \{t_k\}$). Ввиду (5), $\lim_{k \rightarrow \infty} x^\beta(t_k) = x^\beta$, а значит, $\lim_{k(n) \rightarrow \infty} x^\beta(t_{k(n)}) = x^\beta$. Поэтому

$$\lim_{k(n) \rightarrow \infty} (x^\beta(t_{k(n)}-1), x^\beta(t_{k(n)})) = (x_{-1}^\beta, x^\beta).$$

Аналогично показывается существование в M пары (y^β, y^β) .

Пусть M_1 — выпуклая оболочка M . Тогда M_1 замкнуто, а ввиду того, что любой элемент из M_1 может быть представлен в виде выпуклой комбинации не более чем $(n+1)$ элементов из M (см. [8]), M_1 удовлетворяет свойству A.

Так как Z^β — замкнутый выпуклый конус, то $M, M_1 \subset Z^\beta$ и, исходя из первого равенства в (4), из $(x^\beta, y^\beta) \in M_1$ следует, что $x_i^\beta = y_i^\beta = 0$ для $i \in \mathcal{K}$.

Натягивая на M , коническую оболочку, получаем выпуклый замкнутый конус $Z_1^A \subset Z^A$, причём в силу того, что множество M удовлетворяет свойству A , имеем:

$$\pi_X(Z_1^A) = \pi_Y(Z_1^A).$$

Из вышеприведенного рассуждения следует также, что во множестве $M_1 \subset Z_1^A$ существует процесс (x, y) , такой что $y_j > 0$ для $j \in \mathcal{K}$. Таким образом, конус Z_1^A — технологический и удовлетворяет условию а), а поэтому задаёт подмодель \mathcal{M}_1^A модели \mathcal{M}^A , определённую над множеством \mathcal{K} , что и требовалось доказать.

ЗАМЕЧАНИЕ 1. Если технологическое отображение α модели \mathcal{M} нормально, то есть из $y \in \alpha(x)$ и $y' \leq y$ следует, что $y' \in \alpha(x)$, то условия теоремы также и необходимы.

Действительно, пусть в модели \mathcal{M} существует подмодель \mathcal{M}_1 , определённая над множеством $\mathcal{K} \neq N$. Пусть $\alpha(\mathcal{M}_1)$ — технологический темп роста подмодели \mathcal{M}_1 ($\alpha(\mathcal{M}_1) = \alpha_1 > 0$). Тогда в \mathcal{M}_1 существует процесс (\bar{x}_1, \bar{y}_1) такой, что

$$\alpha_1, \bar{x}_1 \leq \bar{y}_1,$$

а ввиду нормальности α в \mathcal{M} существует и процесс (\bar{x}_1, \bar{y}_1) такой, что $\alpha_1, \bar{x}_1 = \bar{y}_1$. Очевидно, $(x(0), \infty)$ — траектория $\{x(t)\}$, где $x(0) = x$, $x(t) = \alpha_1^t \bar{x}$, есть траектория в подмодели \mathcal{M}_1 , причём $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_i(t)}{\alpha_1^t} > 0$ для тех индексов,

для которых $\bar{x}_i > 0$. В то же время для любого $j \in N \setminus \mathcal{K}$ имеем $x_j(t) \equiv 0$, то есть продукт j имеет нулевой темп роста.

Таким образом, траектория $\{x(t)\}$ удовлетворяет условиям теоремы.

ЗАМЕЧАНИЕ 2. Условия теоремы можно переписать следующим способом: существуют два ненулевых функционала $p, q \geq 0$ такие, что $0 < \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{px(t)}{\alpha^t} < +\infty$; $0 < \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{qx(t)}{\beta^t} < +\infty$ и $\alpha \neq \beta$. Однако в этом случае труднее определить то множество продуктов, на котором работает подмодель \mathcal{M}_1 .

Теорема 1, однако, не охватывает случая, когда i -й продукт на траектории $\{x(t)\}$ растёт с темпом роста, большим β ,

не выполняется $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_i(t)}{\alpha^t} = 0$ для всех $\alpha > \beta$ (например, $x_i(t) = t\beta^t$). Поэтому представляет интерес

ТЕОРЕМА 2. Пусть на траектории $\{x(t)\}$ продукты $i=1, \dots, \kappa$ растут с темпом, большим β , тогда в модели \mathcal{M} существует подмодель, определенная над множеством $J \subset K = \{1, 2, \dots, \kappa\}$ и удовлетворяющая условию а).

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Пусть траектория $\{x(t)\}$ такова, что

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_i(t)}{\beta^t} = +\infty \quad \text{для } i \in K. \quad (6)$$

Как и в теореме 1, перейдем к модели \mathcal{M}^β . Тогда на траектории $\{x^\beta(t)\}$ в силу (6) выполняется соотношение

$$\lim_{t \rightarrow \infty} x_i^\beta(t) = +\infty; \quad i = 1, 2, \dots, \kappa, \quad (7)$$

и, исходя из условия теоремы, получим:

$$\lim_{t \rightarrow \infty} x_i^\beta(t) = c_i < \infty \quad \text{для } i \in N \setminus K. \quad (8)$$

Пусть в R^n введена какая-нибудь норма. Тогда, в силу (7),

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \|x^\beta(t)\| = +\infty. \quad (9)$$

Построим числовую последовательность $\{\gamma(t)\}$. Пусть $\gamma(0) = \|x^\beta(0)\|$. Ввиду (9) найдется минимальное $t_1 > 0$, такое, что $\|x^\beta(t_1)\| \geq \gamma(0)$, положим $\gamma(t_1) = \|x^\beta(t_1)\|$. Пусть определены $\gamma(0), \gamma(t_1), \dots, \gamma(t_k)$. Ввиду (9) найдется минимальное $t_{k+1} > t_k > 0$, такое что $\|x^\beta(t_{k+1})\| \geq \|x^\beta(t_k)\|$; положим $\gamma(t_{k+1}) = \|x^\beta(t_{k+1})\|$. Так определяется строго возрастающая подпоследовательность $\{\gamma(t_k)\}$. Если же $t \notin \{t_k\}$, то найдется максимальное κ , такое что $t_k < t < t_{k+1}$; положим

$$\gamma(t) = \gamma(t_k) \left(\frac{\gamma(t_{k+1})}{\gamma(t_k)} \right)^{\frac{t-t_k}{t_{k+1}-t_k}}. \quad (10)$$

Отметим некоторые свойства полученной последовательности. Во-первых, она строго возрастающая. Во-вторых, для всех

$$\frac{\|x^A(t)\|}{r(t)} \leq 1. \quad (II)$$

Действительно, пусть существует \bar{t} , такое что $\frac{\|x^A(\bar{t})\|}{r(\bar{t})} > 1$.

Так как по определению $\frac{\|x^A(t_k)\|}{r(t_k)} = 1$, то $\bar{t} \in (t_k)$, поэтому найдется максимальное k такое, что $t_k < \bar{t} < t_{k+1}$. Ввиду (10) $r(\bar{t}) > r(t_k)$, но тогда $\|x(\bar{t})\| > r(\bar{t}) > r(t_k)$, а это противоречит определению $r(t_{k+1})$.

Как уже отмечалось, $\frac{\|x^A(t_k)\|}{r(t_k)} = 1$, что вместе с (II) дает

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{\|x^A(t)\|}{r(t)} = 1. \quad (12)$$

Так как $\alpha(\Omega)$ - компакт, если Ω - компакт, то

$$\max_{\substack{y \in \alpha(x) \\ \|x\|=1}} \|y\| = c < +\infty,$$

и, в силу однородности отображения α , для любого $y \in \alpha(x)$ имеем

$$\|y\| \leq c \|x\|. \quad (13)$$

Из (13) имеем $\frac{r(t_{k+1})}{r(t_k)} = \frac{\|x^A(t_{k+1})\|}{\|x^A(t_k)\|} \leq C^{t_{k+1}-t_k}$, что вместе с (10) дает

$$\frac{r(t+1)}{r(t)} \leq C. \quad (14)$$

Рассмотрим последовательность пар

$$\{(\tilde{x}^A(t), \tilde{x}^A(t+1))\} = \left\{ \left(\frac{x^A(t), x^A(t+1)}{r(t)+r(t+1)} \right) \right\}.$$

Тогда, ввиду (11), имеем

$$\|(\tilde{x}^A(t), \tilde{x}^A(t+1))\| = \|\tilde{x}^A(t)\| + \|\tilde{x}^A(t+1)\| \leq 2. \quad (15)$$

(Здесь принято $\|(x, y)\| = \|x\| + \|y\|$.)

Следовательно, из последовательности $\{(\tilde{x}^A(t), \tilde{x}^A(t+i))\}$ можно выделить сходящуюся подпоследовательность. Пусть M — множество всех пределов таких подпоследовательностей. Ввиду замкнутости конуса Z^A , имеем $M \subset Z^A$, а ввиду (12), $M \neq \emptyset$. (Достаточно рассмотреть подпоследовательность

$$\{(\tilde{x}^A(t_k - i), \tilde{x}^A(t_k))\} = \left\{ \frac{(x^A(t_k - i), x^A(t_k))}{r(t_k - i) + r(t_k)} \right\}, \quad \text{так как}$$

$$\left\| \frac{x^A(t_k)}{r(t_k - i) + r(t_k)} \right\| \geq \frac{\|x^A(t_k)\|}{r(t_k)} \geq \frac{1}{2}, \quad \text{то для предела } (x, y)$$

любой подпоследовательности, выделенной из данной, выполняется $y \geq \frac{1}{2}$, то есть $(x, y) \neq 0$).

Пусть $(x^A, y^A) \in M$. Из (8) вытекает, что $x_i^A = y_i^A = 0$ для $i \in N \setminus X$, а по определению M существует подпоследовательность $\{t_n\}$ такая, что

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (\tilde{x}^A(t_n), \tilde{x}^A(t_n + i)) = (x^A, y^A) \neq (0, 0). \quad (16)$$

Докажем, что в M выполняется свойство, аналогичное (A) в теореме I. Для этого рассмотрим подпоследовательность $\{(\tilde{x}^A(t_n - i), \tilde{x}^A(t_n))\}$. Из монотонности $r(t)$ и (16) следует

$$\frac{\|(x^A(t_n - i), x^A(t_n))\|}{r(t_n - i) + r(t_n)} \geq \frac{\|x^A(t_n)\|}{r(t_n) + r(t_n + i)} \geq \varepsilon$$

для $n \geq n(\varepsilon)$. С другой стороны, для указанной подпоследовательности выполняется неравенство (15), поэтому найдется подпоследовательность $\{t_{n(i)}\} \subset \{t_n\}$ такая, что

$$\lim_{n(i) \rightarrow \infty} (\tilde{x}^A(t_{n(i)} - i), \tilde{x}^A(t_{n(i)})) = (\tilde{x}_i^A, \tilde{x}^A).$$

Так как вектор $\frac{x^A(t_n)}{r(t_n) + r(t_n + i)}$ отличается от вектора $\frac{x^A(t_n)}{r(t_n - i) + r(t_n)}$ только коэффициентом, то $(\tilde{x}_i^A, \tilde{x}^A) = \alpha (x_i^A, x^A)$.

Оценим норму элемента (x_i^A, x^A) . Имеем $\frac{r(t_n) + r(t_n + i)}{r(t_n - i) + r(t_n)} \geq 1$
и $\alpha \geq \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{r(t_n) + r(t_n + i)}{r(t_n) + r(t_n - i)} \geq 1$, что вместе с (19) даёт
 $(x_i^A, x^A) = \frac{1}{\alpha} (\tilde{x}_i^A, \tilde{x}^A) \leq 2$

Как и в теореме I, рассмотрим далее подпоследовательность $\{(\tilde{x}^A(t_n + i), \tilde{x}^A(t_n + 2i))\}$. Из (13) и (16) следует, что при $n \geq n(\varepsilon)$

$$\frac{\|(x^A(t_n+1), x^A(t_n+2))\|}{r(t_n+1)+r(t_n+2)} \geq \frac{\|x^A(t_n+1)\|}{c\delta(t_n)+c\cdot r(t_n+1)} \geq \varepsilon,$$

Поэтому, как и выше, найдется подпоследовательность $\{t_{n(2)}\} \subset \{t_n\}$ такая, что

$$\lim_{n(2) \rightarrow \infty} (\tilde{x}^A(t_{n(2)}+1), \tilde{x}^A(t_{n(2)}+2)) = (\tilde{y}^A, \tilde{y}^A) = \delta(y^A, y^A):$$

И так как

$$\frac{r(t_n) + r(t_n+1)}{r(t_n+1) + r(t_n+2)} \geq \frac{1}{c},$$

то

$$\|(y^A, y^A)\| = \frac{1}{\delta} \|(\tilde{y}^A, \tilde{y}^A)\| \leq 2c.$$

Таким образом, для конуса Z_1^A , натянутого на множество M , имеем: если $(x^A, y^A) \in Z_1^A$, то $x_i^A = y_i^A = 0$ для $i \in N \setminus K$ в конусе найдутся процессы (x_i^A, x^A) и (y_i^A, y^A) , причем если $(x^A, y^A) = \lambda(\tilde{x}^A, \tilde{y}^A)$, где $(\tilde{x}^A, \tilde{y}^A) \in M$, то

$$\begin{cases} \|(x_i^A, x^A)\| < 2\lambda, \\ \|(y^A, y^A)\| \leq 2\lambda c. \end{cases} \quad (17)$$

Другими словами,

$$\pi_X(Z_1^A) = \pi_Y(Z_1^A). \quad (18)$$

Ясно, что равенство (18) сохранится и для Z_2^A — выпуклой оболочки конуса Z_1^A . Неравенства (17) также сохранятся, если под λ понимать число такое, что $(x^A, y^A) = \lambda(\tilde{x}^A, \tilde{y}^A)$, где $(x^A, y^A) \in Z_2^A$, а $(\tilde{x}^A, \tilde{y}^A)$ входит в выпуклую оболочку M .

Так как множество M , как множество всех частичных предельов последовательности $\{(x^A(t), x^A(t+1))\}_{r(t)+r(t+1)}$, замкнуто, то

конус $Z_2^A \subset Z^A$.

Ввиду вышесказанного конус Z_2^A задает подмодель m^A модели m^A , определенную над множеством $J \subset K$, что и доказывает теорему.

ЗАМЕЧАНИЕ 1. Из теорем 1 и 2 следует, что если модель неразложимая, то есть не содержит подмоделей (например, леонтьевская модель с неразложимой технологической матрицей [2]), то на любой бесконечной траектории все продукты имеют один и тот же темп роста.

ЗАМЕЧАНИЕ 2. Как и в случае теоремы 1, условие теоремы 2 можно переформулировать в "бескоординатной" форме. Именно, существует функционал $q \geq 0$ и $(x(0), \infty)$ - траектория $\{x(t)\}$ такие, что

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{q x(t)}{\alpha t} = +\infty.$$

Оказывается, что понятие темпа роста связано с понятием равновесия. Имеет место

ТЕОРЕМА 3. Если на $(x(0), \infty)$ - траектории $\{x(t)\}$ продукт i растёт с темпом роста β , то в модели \mathcal{M} имеется обобщенное состояние равновесия, темп роста которого не менее β .

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Будем предполагать, что β - наибольший темп роста продукта на траектории. Тогда из теоремы 2 следует, что в модели \mathcal{M} существует подмодель \mathcal{M}_1 . Покажем, что в подмодели \mathcal{M}_1 существует обобщенное состояние равновесия с темпом роста $\alpha \geq \beta$.

Предположим, что это не так. Тогда для любой пары $(x, y) \in Z_1$, (Z_1 - технологический конус модели \mathcal{M}_1) выполняется

$$py \leq \alpha px < \beta px; \quad px \neq 0.$$

Причём так как подмодель \mathcal{M} определена над множеством \mathcal{K} (см. условие теоремы 2), то $p_i = 0$ для $i \in N \setminus \mathcal{K}$, где $p = (p_1, p_2, \dots, p_n)$. С другой стороны, так как $p \neq 0$, то существует $j_0 \in \mathcal{K}$, что $p_{j_0} > 0$.

Перейдем, как и выше, к модели \mathcal{M}^β , тогда для подмодели \mathcal{M}_1^β наше предположение дает

$$py^\beta < px^\beta; \quad px^\beta \neq 0 \quad (19)$$

для всех $(x^\beta, y^\beta) \in Z_1^\beta$.

Ввиду (8),

$$\lim_{t \rightarrow \infty} px^\beta(t) = c > 0. \quad (20)$$

Пусть $\{x(t_k)\}$ — подпоследовательность последовательности $\{x(t)\}$ такая, что

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \rho x^A(t_k) = c. \quad (21)$$

Рассмотрим последовательность пар $\{(x^A(t_k-1), x^A(t_k))\}$.

Предположим сначала, что существует t_0 , такое что для всех $t_k \geq t_0$ выполняется

$$\rho x^A(t_k) \leq \rho x^A(t_k-1). \quad (22)$$

Так как последовательность $\{(x^A(t_k-1), x^A(t_k))\}$ ограничена, то из неё можно выделить сходящуюся подпоследовательность

$\{(x^A(t_{k(i)}-1), x^A(t_{k(i)}))\}$. Тогда, ввиду (20), $\lim_{k(i) \rightarrow \infty} \rho x^A(t_{k(i)}-1) \leq c$, а отсюда с помощью (21) и (22) получаем

$$\lim_{k(i) \rightarrow \infty} \rho x^A(t_{k(i)}-1) = c.$$

Таким образом, если $\lim_{k(i) \rightarrow \infty} (x^A(t_{k(i)}-1), x^A(t_{k(i)})) = (x^A, y^A)$, то $\rho x^A = \rho y^A = c > 0$, что противоречит (19).

Поэтому наше предположение о существовании t_0 неверно, то есть существует такая подпоследовательность $\{t_{k(2)}\}$, что

$$\rho x^A(t_{k(2)}-1) \leq \rho x^A(t_{k(2)}). \quad (23)$$

Пусть $\{(x^A(t_{k(3)}-1), x^A(t_{k(3)}))\}$ — сходящаяся подпоследовательность последовательности $\{(x^A(t_{k(2)}-1), x^A(t_{k(2)}))\}$. Тогда, переходя к пределу в неравенстве (23), имеем $\rho x^A \leq \rho y^A$, где $(x^A, y^A) = \lim_{k(3) \rightarrow \infty} (x^A(t_{k(3)}-1), x^A(t_{k(3)}))$, что также противоречит (19). Тем самым лемма доказана.

ЗАМЕЧАНИЕ 1. Аналогичное доказательство проходит и в случае, если на траектории $\{x(t)\}$ продукт i растет с темпом роста больше β .

ЗАМЕЧАНИЕ 2. Из работы [7] следует, что на любой траектории темп роста продукта не превосходит $\alpha(\mathcal{M})$, где $\alpha(\mathcal{M})$ — технологический темп роста модели \mathcal{M} . Однако если на траектории $\{x(t)\}$ продукт i растет с темпом роста большим β , то есть $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_i(t)}{\beta} = +\infty$, то это отнюдь не означает,

что в модели имеется обобщенное состояние равновесия с темпом роста $\alpha > \beta$. (Естественно, интерес представляет только случай $\lim_{t \rightarrow \infty} x_i(t) = 0$ для всех $\alpha > \beta$). Для того, чтобы убедиться в этом, достаточно рассмотреть следующий пример двух-продуктовой модели Неймана.

В качестве базисных процессов рассмотрим процессы: $((1,0); (1,0)); ((1,0); (1,0)); ((0,1); (0,1)); ((1,0); (0,0)); ((1,0); (0,0))$. Конус Z модели \mathcal{M} есть коническая оболочка этих процессов. Нетрудно непосредственно вычислить (например, с помощью метода, предложенного в [6]), что для этой модели $\alpha(\mathcal{M})=1$. Однако в этой модели существует траектория $x(t)=(1,t)(t=1,2,\dots)$, т.е. $x_2(t) \rightarrow \infty$.

§ 2. Асимптотика роста продуктов на траектории в моделях Неймана и Гейла

Рассмотрим вначале модель Неймана \mathcal{M}_N . Технологический конус Z модели \mathcal{M}_N можно описать следующим образом (см. [2]):

$$Z = \{z = (x, y) : (x, y) = \sum_{i=1}^m (\alpha_i, \beta_i) u_i; u_i \geq 0\}.$$

Процессы (α_i, β_i) ($i=1,2,\dots,m$) называются базисными. Вектор $u=(u_1, u_2, \dots, u_m)$ называется вектором интенсивностей.

Если $(x, y) \in Z$, то существует вектор $u \in R_+^m$ такой, что $x = Au$, $y = Bu$, где A - матрица, i -тый столбец которой равен α_i (матрица затрат), B - матрица, у которой i -тый столбец есть β_i (матрица выпуска). Если в модели \mathcal{M}_N имеется $(x(0), T)$ - траектория $\{x(t)\}_{t=0}^{t=T}$, то ей отвечает последовательность $\{u(t)\}_{t=0}^{t=T}$ (траектория в параметризованной модели [4]) такая, что

$$x(t) = Au(t). \quad (24)$$

Имеет место

ТЕОРЕМА 4. Для любой $(x(0), \infty)$ - траектории $\{x(t)\}$ и для любого продукта $i \in \{1, 2, \dots, n\}$ имеет место соотношение

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_i(t)}{t^{\kappa \alpha(m_N)}} < +\infty, \quad (25)$$

где κ - число различных подмоделей с технологическим темпом роста $\alpha(m_N)$ в модели m_N .

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Как и в теореме I, перейдем от модели m_N к модели m^α , где $\alpha = \alpha(m_N)$. Очевидно, технологический темп роста в модели m^α равен 1, и следует доказать, что для любой траектории в ней выполняется

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_i(t)}{t^\kappa} < +\infty.$$

Итак, пусть $\{x^\alpha(t)\}$ есть $(x^\alpha(0), \infty)$ -траектория в модели m^α , на которой хотя бы для одного индекса, справедливо

$$\lim_{t \rightarrow \infty} x_i^\alpha(t) = +\infty.$$

Среди всех состояний равновесия с темпом роста 1 выделим состояние равновесия с максимальным числом ненулевых координат у равновесного функционала $P_1 = (p_1', p_2', \dots, p_m')$, и пусть

$$P_1 = \{i : p_i' > 0\} \subset N = \{1, 2, \dots, n\}.$$

В силу определения состояния равновесия

$$p_i x^\alpha \geq p_i y^\alpha \text{ для всех } (x^\alpha, y^\alpha) \in Z^\alpha, \quad (26)$$

и поэтому

$$\lim_{t \rightarrow \infty} x_i^\alpha(t) < +\infty \text{ для } i \in P_1.$$

Пусть N_1 - множество индексов таких продуктов, что $\lim_{t \rightarrow \infty} x_i^\alpha(t) < +\infty$ (в частности, может быть, что $x_i^\alpha(t) \equiv 0$).

Из вышесказанного следует, что $N_1 \supset P_1$. Пусть оператор проектирования на подпространство, натянутое на оси с номерами из N_1 , есть π_1 .

Разобьем все базисные процессы на два класса. В первый класс отнесем процессы (a_i^α, b_i^α) , такие что $\pi_1 a_i \neq 0$ либо $\pi_1 b_i \neq 0$, и пусть эти процессы имеют номера $1, 2, \dots, m_1$, $\{1, 2, \dots, m_1\} = M_1 \subset \{1, 2, \dots, m\}$. Пусть, далее, траектории $\{x^\alpha(t)\}$ отвечает (в смысле (24)) последовательность $\{u(t)\}$. Тогда

$$\lim_{t \rightarrow \infty} u_j(t) < +\infty \quad \text{для } j \in M_1.$$

Рассмотрим Z_i^- - минимальную конечную оболочку процессов (α_i^-, β_i^-) для $i \notin M_1$. Тогда конус Z_i^- задает подмодель \mathcal{M}_i^- модели \mathcal{M}^- . Действительно, в определенном подмодели надо проверить только существование в конусе Z_i^- процесса (x^-, y^-) такого, что $y_i^- > 0$ для $i \notin M_1$.

Но, по построению,

$$\lim_{t \rightarrow \infty} x_i^-(t) = +\infty \quad \text{для } i \notin N_1, \quad (27)$$

поэтому для любого $i \notin N_1$ существует процесс $(\alpha_{j(i)}^-, \beta_{j(i)}^-)$ такой, что $j(i) \in M_1$, и $\beta_{j(i)}^- > 0$ (здесь $\beta_{j(i)}^- = (\beta_{j(i)}^{1(i)}, \beta_{j(i)}^{2(i)}, \dots, \beta_{j(i)}^{n(i)})$).

Из теоремы 3 следует, что технологический темп роста подмодели \mathcal{M}_i^- равен 1. Рассмотрим состояние равновесия с тем темп роста 1 в подмодели \mathcal{M}_i^- такое, что равновесный функционал $P_i = (P_i^1, \dots, P_i^n)$ имеет максимальное количество компонент, отличных от нуля, и пусть

$$\mathcal{P}_i = \{i : P_i^t > 0\} \subset N.$$

По построению,

$$\lim_{t \rightarrow \infty} P_i x^-(t) = +\infty,$$

а из-за определения состояния равновесия

$$P_i x^- \geq P_i y^- \quad \text{для всех } (x^-, y^-) \in Z_i^-.$$

Пусть $(x^-(t), x^-(t+1)) = (x_1^-(t), y_1^-(t+1)) + (x_2^-(t), y_2^-(t+1))$

$$= \sum_{j=1}^{m_1} (\alpha_j^-, \beta_j^-) u_j(t) + \sum_{j=m_1+1}^m (\alpha_j^-, \beta_j^-) u_j(t).$$

Тогда $\Delta P_i(t) = P_i x^-(t+1) - P_i x^-(t) = P_i y_1^-(t+1) - P_i x_1^-(t) +$

$$+ P_i y_2^-(t+1) - P_i x_2^-(t) \leq P_i y_1^-(t+1) - P_i x_1^-(t),$$

ибо $(x_2^-(t), y_2^-(t+1)) \in Z_i^-$.

Но

$$P_i y_1^-(t+1) - P_i x_1^-(t) = P_i \left(\sum_{j=1}^{m_1} (\beta_j^- - \alpha_j^-) u_j(t) \right) < c,$$

так как $\lim_{t \rightarrow \infty} u_j(t) \leq c_j$ для $j \in M_1$.

Отсюда $P_2 x^m(t+1) \leq c(t+1)$ для $t=1, 2, \dots$ или

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{P_2 x^m(t)}{t} < +\infty, \text{ то есть для } i \in P_2$$

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_i(t)}{t} < +\infty. \quad (28)$$

Пусть множество индексов продуктов, для которых выполняется (28), есть N_2 (в частности, $N_1 + P_2 \subset N_2$), а π_2 - оператор проектирования на подпространство, натянутое на оси с номерами из N_2 . Как и ранее, все базисные процессы разделим на два класса. В первый класс отнесем все процессы такие, что $\pi_2 q_j^* \neq 0$ или $\pi_2 b_j^* \neq 0$, и пусть номера этих процессов суть $\{1, 2, \dots, m_2\} = M_2$ (очевидно, $m_1 > m_2$). Тогда,

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{u_j(t)}{t} < +\infty \text{ для } j \in M_2.$$

Как и выше, можно показать, что конус Z_2^* - выпуклая конечная оболочка процессов (a_j^*, b_j^*) , $j \in M_2$ задает радиальность \mathcal{M}_2^* модели \mathcal{M}_2^* , а следовательно, и модели \mathcal{M} , причем технологический темп роста модели \mathcal{M}_2^* равен 1.

Пусть $P_3 = (P_1^3, P_2^3, P_3^3)$ - равновесный функционал в модели \mathcal{M}_2^* , отвечающий состоянию равновесия о темпе роста 1 в данной максимальной оболочке нулевых компонент. Положим

$$P_3 = \{i : P_i^3 > 0\}.$$

Так же, как и выше, можно показать, что

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{P_3 x^m(t)}{t^2} < +\infty \text{ и } \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_i^m(t)}{t^2} < +\infty \text{ для } i \in P_3.$$

Повторяя этот процесс не более K раз, где K - число подмоделей, имеющих технологический темп роста 1 и взаимных друг в друга (то есть $Z_K^* \subset Z_{K-1}^* \subset \dots \subset Z_1^* \subset Z$, где Z_j^* - технологический конус j -той подмодели), получаем, что для $i \in N_j$ ($1 \leq j \leq K$)

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_i^m(t)}{t^j} < +\infty.$$

Здесь N_j есть такое подмножество индексов, что для любого процесса $(x^*, y^*) \in Z_j^*$ выполняется $x_i^* = y_i^* = 0$ для $i \notin N_j$.

Теперь переход от модели m^α к модели m доказывает теорему.

СЛЕДСТВИЕ. Для модели Неймана на любой $(x(0), \infty)$ -траектории $\{x(t)\}$ выполняется $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_i(t)}{t^{n-1} \alpha^t(m)} < +\infty$, где n - число продуктов в модели.

ЗАМЕЧАНИЕ. Данная асимптотическая оценка аналогична оценке роста траекторий для системы линейных дифференциальных уравнений с постоянными коэффициентами. При этом числу κ , фигурирующему в условии теоремы, отвечает степень вырожденности наибольшего по модулю характеристического уравнения соответствующей системы (см. [5]).

Оказывается, что оценка, сделанная в теореме 1, не улучшаема. Действительно, рассмотрим n -продуктовую модель Неймана, у которой матрицы A и B соответственно равны:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & 1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ 0 & 1 & \dots & 1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

Нетрудно видеть, что конус Z этой модели удовлетворяет ограничениям определения технологического конуса. Из работы [6] следует, что технологический темп роста данной модели равен наибольшему неотрицательному корню уравнения $\det(B - \alpha A) = 0$, то есть в данном случае равен 1. В то же время $(x(0), \infty)$ -траектория $\{x(t)\}$ ($x(t) = (x_1(t), \dots, x_n(t))$), выходящая из начального состояния $x(0) = (1, 1, \dots, 1)$, имеет вид:

$$x_1(t) \equiv 1; \quad x_2(t) = 1 + 1 + 1 + \dots + 1 = t;$$

$$x_3(t) = \underbrace{1 + \dots + 1}_{t \text{ раз}} + 1 + 2 + \dots + t = \frac{t(t+1)}{2},$$

$$x_4(t) = \underbrace{1 + \dots + 1}_{t \text{ раз}} + 1 + 2 + \dots + t + 1 + 3 + 6 + \dots + \frac{t(t+1)}{2},$$

$$x_n(t) = 1 + \sum_{j=1}^t x_1(j) + \sum_{j=1}^t x_2(j) + \dots + \sum_{j=1}^t x_{n-1}(j).$$

Так как $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \sum_{k=1}^t \frac{1}{k} > 0$ при $\kappa = 1, 2, \dots$, то $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_\kappa(t)}{t^{\kappa-1}} > 0$.

Отсюда видно, что асимптотическая оценка для роста продуктов на траектории, полученная в [7] (лемма 3, следствие 2), неверна даже для моделей Неймана.

Оказывается, асимптотическая оценка роста продуктов на траектории для модели Гейла не совпадает с (25). Для доказательства этого факта рассмотрим класс квазишнеймановских моделей (такие модели рассматривались в работе [7]). Технологический конус Z такой модели задается бесконечным числом базисных процессов

$$(a_i, b_i) \in R_+^{2n}; \quad a_i \neq 0 \quad \|(a_i, b_i)\| < c \quad (i = 1, 2, \dots),$$

то есть

$$Z = \{(x, y) : (x, y) = \sum_{i=1}^{\infty} (a_i, b_i) u_i, u_i \geq 0\}. \quad (29)$$

ЛЕММА. Конус Z замкнут, если множество $\tilde{Z} = \{(a_i, b_i), i = 1, 2, \dots\}$ замкнуто в R^{2n} .

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Пусть (x_κ, y_κ) (x, y) и $(x_\kappa, y_\kappa) \in Z$. Так как Z есть выпуклая конусная оболочка множества \tilde{Z} , то любой $(x, y) \in Z$ есть положительная линейная комбинация не более чем $(2n+1)$ -й точки из \tilde{Z} (см. [8]). Пусть

$$(x_\kappa, y_\kappa) = \sum_{j=1}^{2n+1} u_j^\kappa (a_j^\kappa, b_j^\kappa); \quad u_j^\kappa \geq 0, \quad (30)$$

где $\{(a_1^\kappa, b_1^\kappa), (a_2^\kappa, b_2^\kappa), \dots, (a_{2n+1}^\kappa, b_{2n+1}^\kappa)\} \subset \tilde{Z}$ ($\kappa = 1, 2, \dots$).

Рассмотрим последовательность векторов $\{u_i^\kappa(a_i^\kappa, b_i^\kappa)\}$; так как $\{(x_\kappa, y_\kappa)\}$ сходится, то последовательность $\{u_i^\kappa(a_i^\kappa, b_i^\kappa)\}$ ограничена, поэтому из неё можно выделить сходящуюся подпоследовательность $\{u_i^{k(n)}(a_i^{k(n)}, b_i^{k(n)})\}$, то есть

$$\lim_{k(n) \rightarrow \infty} u_i^{k(n)}(a_i^{k(n)}, b_i^{k(n)}) = u_i^0(a_i^0, b_i^0). \quad \text{Ввиду замкнутости}$$

\tilde{Z} имеем $(a_i^0, b_i^0) \in \tilde{Z}$. Рассмотрим теперь последовательность $\{u_2^{k(n)}(a_2^{k(n)}, b_2^{k(n)})\}$. Так же, как и выше, выделяем из

ней сходящуюся подпоследовательность $\{u_z^{k(2)}(a_z^{k(2)}, b_z^{k(2)})\}$ такую, что

$$\lim_{k(2) \rightarrow \infty} u_z^{k(2)}(a_z^{k(2)}, b_z^{k(2)}) = u_z^*(a_z^*, b_z^*).$$

Таким образом, строится последовательность $\{k(n)\} \subset \{1, 2, \dots, n\} = N$ по которой можно сделать переход в (30). Совершая этот переход, имеем

$$(x, y) = \sum_{j=1}^{2n+1} u_j^*(a_j^*, b_j^*),$$

где $(a_j^*, b_j^*) \in \tilde{Z}$ ($j = 1, 2, \dots, 2n+1$), что и доказывает лемму.

С помощью этой леммы может быть доказана

ТЕОРЕМА 5. Пусть положительная числовая последовательность такова, что

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{r(t)}{r(t+1)} = 1.$$

Тогда существует модель Гейла \mathcal{M} , такая что $\alpha(\mathcal{M}) = 1$ и $(x(0), \infty)$ - траектория в ней $\{x(t)\}$, для которой $x_i(t) = \delta(t)$ для некоторого $i \in N$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Мы покажем существование указанной модели в случае $n = 2$. Действительно рассмотрим квазинеймановскую модель, базисные процессы которой суть

$$(a_i, b_i) = \left(\left(\frac{1}{r(i+1)}; \frac{r(i)}{r(i+1)} \right); \left(\frac{1}{r(i+1)}; 1 \right) \right) \quad (i = 1, 2, \dots),$$

$$(a_0, b_0) = ((0, 1); (0, 1)).$$

Нетрудно видеть, что множество $\tilde{Z} = \{(a_i, b_i) / i = 0, 1, 2, \dots\}$ замкнуто. Из предыдущей леммы следует, что конус \tilde{Z} - выпуклая коническая оболочка \tilde{Z} - удовлетворяет всем ограничениям, накладываемым на технологический конус. Технологический темп роста данной модели равен 1, что проверяется непосредственно.

Рассмотрим $(x(0), \infty)$ -траекторию $\{x(t)\}$, где $x(0) = (1, \delta(0))$ и последовательность векторов - интенсивностей

$u(t) = (u_1(t), u_2(t), \dots)$, где

$$u_i(t) = \begin{cases} r(t+1) & \text{для } i \neq t; \\ 0 & \text{для } i = t. \end{cases}$$

тогда $x(t) = (t, r(t))$, что и требовалось доказать.

СЛЕДСТВИЕ. Существуют модели Гейла m такие, что на некоторых $(x(0), \infty)$ траекториях $\{x(t)\}$ выполняется

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_1(t)}{r(t)} > 0$$

если $\{r(t)\}$ неотрицательная числовая последовательность такая,

что $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{r(t)}{r(t+1)} = \alpha(m)$. Например,

$r(t) = \tilde{r}(t) \alpha^t(m)$, где $\tilde{r}(t)$ удовлетворяет условию данной теоремы. В то же время из § 2 следует, что в этом случае у данной модели имеется подмодель с технологическим темпом роста $\alpha(m)$.

ЗАМЕЧАНИЕ. Из 1) и 2) следует, что асимптотика траекторий резко меняется при переходе от модели Гейла к модели Неймана.

Теорема 1 допускает некоторое обобщение. Как известно [9], у модели Неймана m_N имеется конечное число ($l \leq \min(m, n)$) состояний равновесия с различными темпами роста, которые мы назовем так, чтобы $\alpha_1 > \alpha_2 > \dots > \alpha_l$, где $\alpha_1 = \alpha(m)$. Все продукты (см. [9]) разбиваются на l непересекающихся подмножеств J_1, J_2, \dots, J_l (то есть $J_i \cap J_j = \emptyset$ для $i \neq j$; $\bigcup_{i=1}^l J_i = N$) таких, что проекция конуса Z на оси с номерами из множества $(\bigcup_{i=1}^l J_i) \cup (\bigcup_{i=1}^l J_i \otimes n)$ есть конус, удовлетворяющий условиям, накладываемым на технологические конусы κ , и, следовательно, задающий модель m^j (где $j=1, 2, \dots, l$; $m^j = m$). Кроме того, для модели m^j выполняются $\alpha(m^j) = \alpha_j$ ($j=1, 2, \dots, l$). Тогда из вышесказанного (проектируя траекторию на соответствующие оси) имеем:

ТЕОРЕМА 3. Для любой $(x(0), \infty)$ - траектории $\{x(t)\}$ и любого продукта

*) Если $J = \{i_1, i_2, \dots, i_n\}$, то $J \otimes n = \{i_1 \cdot n, i_2 \cdot n, \dots, i_n \cdot n\}$

$i \in L_j = \bigcup_{i=j+1}^l J_i (i=1, \dots, l)$ выполняется

$$\lim_{\substack{t \rightarrow \infty \\ \alpha_j t^K}} x_i(t) < +\infty,$$

где K — число подмоделей в модели m , технологический темп роста которых α_j .

СЛЕДСТВИЕ. Для любого продукта $i \in L_j$ и любого $\beta > \alpha_j$ выполняется $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{x_i(t)}{\beta t} = 0$ на произвольной (x_0, ∞) траектории.

Л и т е р а т у р а

1. А.М.Рубинов, Асимптотическое поведение оптимальных траекторий в одной математической модели производства.—Оптимальное планирование, 9, Н., (1967), 87—111.
2. Д.Гейл. Замкнутая линейная модель производства. Сб. "Линейные неравенства и смежные вопросы", Физматгиз, М., 1963, 382—400.
3. В.Л.Макаров, А.М.Рубинов, Суперлинейные точечно-множественные отображения и модели экономической динамики,—УМН, 5 (1970), 125—169.
4. Н.А.Краос, Некоторые вопросы теории модели Неймана. Сб. "Исследования по кибернетике", "Советское радио", М., 1970, 53—87.
5. Н.Г.Петровский, Лекции по теории обыкновенных дифференциальных уравнений, Физматгиз, М., 1952.
6. R.L.Weil. "An algorithm for the von Neuman Economy". Zeitschrift für Nationalökonomie 371—384.
7. С.М.Мовшович, Теоремы о магистрали в модели Гейла-Неймана. Экономика и математические методы, 5, 6 (1969), 877—889.
8. С.Карлин, Математические методы в теории игр, программировании и экономике, ИИЛ, М., 1966.
9. В.Л.Макаров, Состояния равновесия замкнутой линейной модели расширяющейся экономики, Экономика и математические методы, 1, 5 (1965), 736—738.

Поступила в редакцию
28.1V. 1970 г.