

УДК 517.518.86

ЭЛЕМЕНТАРНЫЙ ПОДХОД К СПЛАЙНАМ В ВЫПУКЛОМ МНОЖЕСТВЕ

В.В. Вершинин

Экстремальное свойство интерполяционных кубических сплайнов послужило основой для абстрактного определения сплайнов ([1,2], состоящего в следующем. Пусть даны три гильбертовых пространства X, Y, Z и два линейных непрерывных оператора $T: X \rightarrow Y$ и $A: X \rightarrow Z$. $\text{im}A = Z, \text{im}T = Y$. Тогда пространство сплайнов определяется равенством $S = \{s \in X: (T(s), T(x))_Y = 0 \text{ для всех } x \in \ker A\}$.

Пусть $z \in Z$. Элементы $\sigma \in A^{-1}(z)$, такие, что

$$\|T(\sigma)\|_Y = \min_{x \in A^{-1}(z)} \|T(x)\|_Y \quad (1)$$

характеризуются следующей теоремой.

ТЕОРЕМА I [2]. Для того чтобы для элемента $\sigma \in A^{-1}(z)$ выполнялось условие (1), необходимо и достаточно, чтобы существовал такой элемент $\lambda \in Z$, что $T^*T(\sigma) = A^*(\lambda)$.

СЛЕДСТВИЕ I [2]. Элемент σ , удовлетворяющий условию (1), принадлежит пространству сплайнов S ; более того, для каждого элемента $s \in S$ выполняется условие (1) при $z = A(s)$.

В случае классических кубических сплайнов $X = W_2^2[a, b]$, $Y = L_2[a, b]$, $Z = R^{N+1}$, $T(f) = \frac{d^2 f(x)}{dx^2}$, $A(f) = (f(x_0), \dots, f(x_N))$, где

$x_i, i = 0, \dots, N$, есть узлы сетки Δ на $[a, b]$, $\Delta: a = x_0 < x_1 < \dots < x_N = b$, $\lambda = (\lambda_0, \dots, \lambda_N)$, где λ_i есть разрыв третьей производной сплайна s в узле x_i : $\lambda_i = s'''(x_i+0) - s'''(x_i-0)$. В общем случае из того, что A есть оператор "на", следует, что λ определяется однозначно и мы будем называть этот элемент $\lambda \in Z$ в е к т о р о м р а з р ы в о в сплайна s .

Хорошо известна предложенная Аттея [3] замена ограничений типа равенств, возникающих при интерполировании, ограничениями типа неравенств. В этом случае развита интересная теория [2]. Пусть $Z = R^n$ и $A = \{k_1, \dots, k_n\}$, т.е. оператор A есть набор функционалов k_i . Тогда $A^*(r_1, \dots, r_n) = \sum_i r_i k_i$. Пусть $C = \{x \in X: \alpha_i \leq k_i(x) \leq \beta_i, i = 1, \dots, n; \alpha_i \leq \beta_i; \alpha_i, \beta_i \in R\}$. Задача состоит в нахождении элементов $\sigma \in C$, таких что

$$\|T(\sigma)\|_Y = \min_{x \in C} \|T(x)\|_Y. \quad (2)$$

Такие элементы σ характеризуются следующей теоремой.

ТЕОРЕМА 2 [2]. Для того чтобы выполнялось условие (2), необходимо и достаточно, чтобы

$$T^*T(\sigma) = \sum_{i=1}^n \lambda_i k_i, \quad (3)$$

где $\lambda_i \leq 0$, если $k_i(\sigma) = \beta_i$, $\lambda_i \geq 0$, если $k_i(\sigma) = \alpha_i$, $\lambda_i = 0$, если $\alpha_i < k_i(\sigma) < \beta_i$.

СЛЕДСТВИЕ 2 [2]. Элемент σ , удовлетворяющий условию (2), принадлежит пространству сплайнов, его вектором разрывов является вектор $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_n)$.

Случай, когда C есть произвольное выпуклое замкнутое множество в X , рассматривался Лораном [2, с. 443]. В этой постановке не участвуют пространство Z и оператор A , поэтому нельзя говорить о решении как о сплайне в смысле принадлежности пространств S .

Менее известна интересная постановка задачи предложенная Аттея в [4]. Пусть в пространстве Z зафиксировано выпуклое замкнутое множество $C_Z \subset Z$. Пусть $C_X = A^{-1}(C_Z) \subset X$. Задача состоит в нахождении таких $\sigma \in C_X$, что

$$\|T(\sigma)\|_Y = \min_{x \in C_X} \|T(x)\|_Y. \quad (4)$$

Эта постановка задачи о сплайне в выпуклом множестве включает задачу (2). Действительно, в этом случае $Z = R^n$, $A = (k_1, \dots, k_n)$, C_Z есть параллелепипед $[\alpha_1, \beta_1] \times \dots \times [\alpha_n, \beta_n]$, $C = C_X = A^{-1}(C_Z)$. С другой стороны, при этой постановке имеет место характеристика решения задачи (4), аналогичная теореме 2. Теорема о существовании и характеристика была доказана впервые Аттея [4]. Наша цель дать элементарное доказательство этой теоремы, не используя аппарата выпуклого анализа. Мы будем предполагать, что $\ker T + C_X$ замкнуто в X .

ТЕОРЕМА 3. Решение задачи (4) существует. Для того чтобы $\sigma \in C_X$ было решением этой задачи, необходимо и достаточно существование элемента $\lambda \in Z$, такого, что $T^*T(\sigma) = A^*(\lambda)$ (т.е. σ является сплайном с вектором разрывов λ) и

$$(\lambda, c - A(\sigma)) \geq 0 \quad \text{для всех } c \in C_Z. \quad (5)$$

ЗАМЕЧАНИЕ. Геометрически последнее характеристическое условие означает, что либо $\lambda = 0$, либо гиперплоскость, ортогональная к λ и проходящая через точку $A(\sigma)$ (т.е. множество тех $x \in X$, что $(\lambda, x) = (\lambda, A(\sigma))$), является опорной к множеству C_Z и λ направлен в то полупространство, где лежит C_Z . Очевидно, что в случае, когда C_Z есть параллелепипед, условия характеристики (5) превращаются в условия для величин λ_i из соотношения (3).

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Пусть элемент $\sigma \in C_X$ будет решением задачи (4), $c \in C_Z$ и пусть элемент $f \in X$ таков, что $A(f) = c - A(\sigma)$. Тогда $\sigma + \alpha f \in C_X$ при $0 \leq \alpha \leq 1$ и, следовательно, $(T(\sigma + \alpha f), T(\sigma + \alpha f)) \geq (T(\sigma), T(\sigma))$, $0 \leq \alpha \leq 1$. Имеем $(T(\sigma + \alpha f), T(\sigma + \alpha f)) = (T(\sigma), T(\sigma)) + 2\alpha (T(\sigma), T(f)) + \alpha^2 (T(f), T(f))$.

Выбирая достаточно малое положительное α , получаем, что $(T(\sigma), T(f)) \geq 0$. В частности, если $c = A(\sigma)$, то $f = f_0 \in \ker A$, и в этом случае получаем, что $(T(\sigma), T(f_0)) = 0$ для всех $f_0 \in \ker A$. Это означает, что σ принадлежит пространству сплайнов S , откуда следует, что $(T(\sigma), T(f)) = (\lambda, A(f)) = (\lambda, c - A(\sigma)) \geq 0$.

Обратно, пусть σ есть сплайн, такой что $(\lambda, c - A(\sigma)) \geq 0$ для любого $c \in C_Z$. Имеем

$$(T(f), T(f)) - (T(\sigma), T(\sigma)) = (T(f) - T(\sigma), T(f) - T(\sigma)) + 2(T(\sigma), T(f - \sigma)), \quad f \in X,$$

$$(T(\sigma), T(f - \sigma)) = (T^*T(\sigma), f - \sigma) = (\lambda, A(f) - A(\sigma)).$$

Если $f \in C_X$, тогда $(T(f), T(f)) \geq (T(\sigma), T(\sigma))$.

Характеризация доказана, рассмотрим вопрос о существовании. Поскольку множество $C_X + \ker T$ замкнуто, то, рассуждая, как в [2, с. 187], легко показать, что и $T(C_X)$ замкнуто. Действительно, пусть T есть сужение T на $(\ker T)^\perp$, а $U = T|_{(\ker T)^\perp}$. Тогда U — линейный непрерывный оператор и $T(C_X) = U^{-1}((C_X + \ker T) \cap (\ker T)^\perp)$.

Существование решения задачи (4) следует из существования элемента минимальной нормы в выпуклом замкнутом множестве. Теорема доказана.

Частным случаем теоремы 3 является теорема о существовании и характеристизации сплайн-отображения [5]. В этом случае X есть пространство отображений $f = (f_1, \dots, f_n)$ из параллелепипеда $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ в \mathbb{R}^n , таких что $f_h \in W_2^q(\Omega)$, $h = 1, \dots, n$, $\Omega = [a_1, b_1] \times \dots \times [a_m, b_m]$, $q = (q_1, \dots, q_m)$. На Ω имеется сетка $\Delta = \Delta_1 \times \dots \times \Delta_m$, $\Delta_j: a_j = x_0^j < \dots < x_{N_j}^j = b_j$, $j = 1, \dots, m$. Оператор A вычисляет значения отображения f и его производных до порядка $\mu = (\mu_1, \dots, \mu_m)$, $\mu_j \leq q_j$ в узлах сетки Δ , $Z = \mathbb{R}^M$, где $M = n \cdot \sum_{j=1}^m \mu_j (N_j + 1)$. Пространство Y есть произведение пространств вида $L_2(B)$, где B — это параллелепипед Ω и его сечения. Оператор T строится с использованием операторов дифференцирования. В задаче о сплайн-отображении фиксируются выпуклые замкнутые множества $C_i^\nu \subset \mathbb{R}^n$ (i и ν — мультииндексы, $\nu < \mu$) такие, что $D^\nu f(x_1) \in C_i^\nu$, $x_1 \in \Delta$. Тогда имеем $C_Z = \prod_{i, \nu} C_i^\nu$.

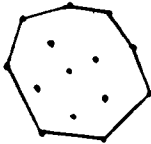


Рис. 1

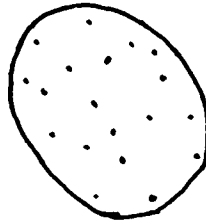


Рис. 2

Теорема характеризации в этом случае [5] особенно близка к теореме 3.

Теорема 3 может применяться для сглаживания экспериментальных данных, когда неизвестна точность эксперимента, а возможна его повторяемость. В этом случае значение измеряемой величины в узлах сетки Δ можно представить точкой в пространстве R^{N+1} , а затем взять выпуклую оболочку (рис.1) или другое выпуклое замкнутое множество S_Z , содержащее несколько таких точек (рис.2). И затем строить сплайн в выпуклом замкнутом множестве, соответствующем S_Z .

Л и т е р а т у р а

1. АТФЕИА М. Généralisation de la définition et des propriétés des "spline-fonctions".-In: C.R.Acad.Sci. Paris, 1965, v.260, p.3550-3553.
2. ЛОРАН П.-Ж. Аппроксимация и оптимизация. -М.: Мир, 1975. - 496 с.
3. АТФЕИА М. Fonction-spline avec contraintes lineaires type inégalité.-6^o Congrès de l'AFIRO, Nancy, mai 1967, p.1.42-1.54.
4. АТФЕИА М. Fonctian-spline definies sur un ensamble con-vexe.-Num.Meth., 1968, N 12, p.192-210.
5. ВЕРШНИН В.В. О сплайн-отображениях.-В кн.: Методы сплайн-функций (Вычислительные системы, вып. 87). Новосибирск, 1981, с.43-52.

Поступила в ред.-изд.отд.
22 октября 1984 года