

НЕРЕГУЛЯРНАЯ ИНТЕРПОЛЯЦИЯ КУБИЧЕСКИМИ СПЛАЙНАМИ

Ю.С. Волков

Пусть на отрезке $[a, b]$ в узлах сетки Δ : $a = x_0 < x_1 < \dots < x_N = b$ заданы значения $f_i = f(x_i), i = 0, 1, \dots, N$, функции $f(x)$. Предположим также, что в некоторых узлах сетки Δ известны значения производной функции f .

В настоящей работе мы рассматриваем задачу о построении кубического сплайна $S(x)$ класса C^2 , интерполирующего заданные значения функции и ее производной. Решение задачи достигается путем введения дополнительных узлов сплайна в окрестности точек, в которых заданы значения производных. Показывается, что построение такого сплайна сводится к решению системы уравнений, имеющей трехдиагональную матрицу с диагональным преобладанием. Отметим, что как частный случай предлагаемая конструкция содержит обычные кубические сплайны класса C^2 (когда производные не заданы во внутренних узлах сетки Δ) и кубические сплайны с дополнительными узлами (производные заданы во всех узлах сетки Δ) [1].

Пусть J - множество индексов j узлов сетки Δ , в которых заданы значения производной $f'_j = f'(x_j)$. Таким образом, перед нами стоит задача построения кубического сплайна $S(x) \in C^2[a, b]$, удовлетворяющего условиям $S(x_i) = f_i, i = 0, \dots, N$; $S'(x_j) = f'_j, j \in J$.

Обозначим $M_i = S''(x_i), i = 0, \dots, N$; $h_i = x_{i+1} - x_i, i = 0, \dots, N-1$; $\lambda_i = h_i / (h_{i-1} + h_i), \mu_i = 1 - \lambda_i, i = 1, \dots, N-1$. Введем сетку

$$\delta = \{x_i \mid i \in J\} \cup \{x_j + \alpha h_j \mid j \in J \setminus \{N\}\} \cup \{x_j - \alpha h_{j-1} \mid j \in J \setminus \{0\}\} \cup \{x_0, x_N\},$$

где $0 < \alpha < \frac{1}{2}$, и будем строить сплайн $S(x)$ с узлами на δ . Следовательно, если в точке x_j задано значение f'_j , то в этой точке $S''(x)$ непрерывна.

Кусочно-кубический полином $p(t)$ на отрезке $[0,1]$ с разрывами третьей производной в точках α и $\beta=1-\alpha$ можно записать через значения $p(0), p(1), p'(0), p'(1), p''(0), p''(1)$ в виде:

$$p(t) = \frac{1}{6} At^3 + \frac{1}{2} p''(0)t^2 + p'(0)t + p(0) + c_1(t-\alpha)_+^3 + c_2(t-\beta)_+^3, (1)$$

где

$$c_1 = \frac{1}{\alpha\beta(\beta-\alpha)} [p(0)-p(1) + \frac{1}{3}[(1+\beta)p'(0)+(1+\alpha)p'(1)] + \frac{1}{6} [\beta p''(0) - \alpha p''(1)]],$$

$$c_2(\alpha, \beta) = c_1(\beta, \alpha), A = p''(1) - p''(0) - 6\beta c_1 - 6\alpha c_2, t_+ = (t + |t|)/2.$$

Если в точке α или β третья производная непрерывна, то должно выполняться равенство $c_1 = 0$ или $c_2 = 0$ соответственно.

На каждом интервале $[x_i, x_{i+1}]$, $i = 0, \dots, N-1$, в зависимости от того, известны ли f'_i и f'_{i+1} , сплайн $S(x)$ можно представить формулой (1), заменив t на $(x-x_i)/h_i$ и $p(0), p(1), p'(0), p'(1), p''(0), p''(1)$ на $f_i, f_{i+1}, f'_i, f'_{i+1}, M_i, M_{i+1}$ соответственно. Причем, естественно, если f'_i не задано, то должно выполняться условие $c_1 = 0$, которое позволяет выразить $p'(0)$ в виде

$$p'(0) = \frac{1}{1+\beta} [3p(1) - 3p(0) - (1+\alpha)p'(1) - \frac{\beta}{2}p''(0) + \frac{\alpha}{2}p''(1)]$$

и исключить его из (1). Аналогично в случае, когда не задано f'_{i+1} , исключаем

$$p'(1) = \frac{1}{1+\beta} [3p(1) - 3p(0) - (1+\alpha)p'(0) - \frac{\alpha}{2}p''(0) + \frac{\beta}{2}p''(1)].$$

Наконец, когда не заданы и f'_i и f'_{i+1} , имеем

$$p'(0) = p(1) - p(0) - \frac{1}{3}p''(0) - \frac{1}{6}p''(1),$$

$$p'(1) = p(1) - p(0) + \frac{1}{6}p''(0) + \frac{1}{3}p''(1).$$

В итоге при $x \in [x_i, x_{i+1}]$ для $S(x)$ получаем представление

$$S(x) = \left(\frac{1}{6} \frac{M_{i+1} - M_i}{h_i} - \beta c_{1i} - \alpha c_{2i} \right) \cdot (x-x_i)^3 + \frac{1}{2} M_i (x-x_i)^2 + \\ + F_i (x-x_i) + f_i + c_{1i} (x-x_i - \alpha h_i)_+^3 + c_{2i} (x-x_i - \beta h_i)_+^3, \quad (2)$$

где

$$c_{1i} = \frac{1}{\alpha\beta(\beta-\alpha)h_1^2} \left\{ \frac{f_i - f_{i+1}}{h_1} + \frac{1}{3} [(1+\beta)F_i + (1+\alpha)G_i] + \frac{h_i}{6} (\beta M_i - \alpha M_{i+1}) \right\},$$

$$c_{2i} = \frac{1}{\alpha\beta(\beta-\alpha)h_1^2} \left\{ \frac{f_{i+1} - f_i}{h_1} - \frac{1}{3} [(1+\alpha)F_i + (1+\beta)G_i] - \frac{h_i}{6} (\alpha M_i - \beta M_{i+1}) \right\},$$

а коэффициенты F_i, G_i выражаются в зависимости от наличия информации о значениях производных в узлах сетки Δ следующим образом:

1) $i, i+1 \in J$ (f'_i и f'_{i+1} заданы): $F_i = f'_i, G_i = f'_{i+1}$;

2) $i \in J, i+1 \notin J$ (задано f'_i):

$$F_i = f'_i, G_i = \frac{1}{1+\beta} \left[3 \frac{f_{i+1} - f_i}{h_1} - (1+\alpha)f'_i - \frac{\alpha}{2} M_i h_i + \frac{\beta}{2} M_{i+1} h_i \right];$$

3) $i \notin J, i+1 \in J$ (задано f'_{i+1}):

$$F_i = \frac{1}{1+\beta} \left[3 \frac{f_{i+1} - f_i}{h_1} - (1+\alpha)f'_{i+1} - \frac{\beta}{2} M_i h_i + \frac{\alpha}{2} M_{i+1} h_i \right], G_i = f'_{i+1};$$

4) $i, i+1 \notin J$ (f'_i и f'_{i+1} не заданы):

$$F_i = \frac{f_{i+1} - f_i}{h_1} - \frac{1}{3} M_i h_i - \frac{1}{6} M_{i+1} h_i, G_i = \frac{f_{i+1} - f_i}{h_1} + \frac{1}{6} M_i h_i + \frac{1}{3} M_{i+1} h_i.$$

Функция $S(x)$, определяемая формулой (2), удовлетворяет всем интерполяционным условиям. Потребуем, чтобы $S(x) \in C^2[a, b]$. Пусть $i \notin J \cup \{0, N\}$, тогда $x_i \in \delta$ и f'_i не задано. Приравняв вая $S'(x_i - 0)$ и $S'(x_i + 0)$, получаем

1) $i-1 \notin J, i+1 \notin J$:

$$\mu_i M_{i-1} + 2M_i + \lambda_i M_{i+1} = \frac{6}{h_{i-1} + h_i} \left(\frac{f_{i+1} - f_i}{h_i} - \frac{f_i - f_{i-1}}{h_{i-1}} \right); \quad (3)$$

2) $i-1 \notin J, i+1 \in J$:

$$\begin{aligned} \mu_i M_{i-1} + (2\mu_i + 3 \frac{\beta}{1+\beta} \lambda_i) M_i - 3 \frac{\alpha}{1+\beta} \lambda_i M_{i+1} = \\ = \frac{6}{h_i + h_{i-1}} \left[\frac{f_{i+1} - f_i}{h_i} - \frac{f_i - f_{i-1}}{h_{i-1}} + \frac{1+\alpha}{1+\beta} \left(\frac{f_{i+1} - f_i}{h_i} - f'_{i+1} \right) \right]; \quad (4) \end{aligned}$$

3) $i-1 \in J, i+1 \notin J$:

$$\begin{aligned}
 & -3 \frac{\alpha}{1+\beta} \mu_i M_{i-1} + \left(3 \frac{\beta}{1+\beta} \mu_i + 2\lambda_i \right) M_i + \lambda_i M_{i+1} = \\
 & = \frac{6}{h_{i-1} + h_i} \left[\frac{f_{i+1} - f_i}{h_i} - \frac{f_i - f_{i-1}}{h_{i-1}} + \frac{1+\alpha}{1+\beta} \left(f'_{i-1} - \frac{f_i - f_{i-1}}{h_{i-1}} \right) \right]; \quad (5)
 \end{aligned}$$

4) $i-1 \in J, i+1 \in J$:

$$\begin{aligned}
 & -\alpha \mu_i M_{i-1} + \beta M_i - \alpha \lambda_i M_{i+1} = \frac{2}{h_{i-1} + h_i} \left[(1+\beta) \left(\frac{f_{i+1} - f_i}{h_i} - \frac{f_i - f_{i-1}}{h_{i-1}} \right) + \right. \\
 & \left. + (1+\alpha) \left(\frac{f_{i+1} - f_i}{h_i} - f'_{i+1} + f'_{i-1} - \frac{f_i - f_{i-1}}{h_{i-1}} \right) \right]. \quad (6)
 \end{aligned}$$

Пусть теперь $i \in J \setminus \{0, N\}$. В этом случае $x_i \notin \delta$, следовательно, необходимо потребовать равенство значений $S'''(x_i - 0)$ и $S'''(x_i + 0)$. Возможны следующие ситуации:

1) $i-1 \in J, i+1 \in J$:

$$\begin{aligned}
 & -\alpha \beta \lambda_i M_{i-1} + (1+\alpha \beta) M_i - \alpha \beta \mu_i M_{i+1} = 6 \left[\frac{\mu_i}{h_i} \left(\frac{f_{i+1} - f_i}{h_i} - \frac{f'_{i+1} + 2f'_i}{3} \right) - \right. \\
 & \left. - \frac{\lambda_i}{h_{i-1}} \left(\frac{f_i - f_{i-1}}{h_{i-1}} - \frac{2f'_i + f'_{i-1}}{3} \right) \right]; \quad (7)
 \end{aligned}$$

2) $i-1 \notin J, i+1 \in J$:

$$\begin{aligned}
 & \frac{\beta^3}{1+\beta} \lambda_i M_{i-1} + \left(\alpha \beta + \frac{2\beta}{1+\beta} \lambda_i + \mu_i \right) M_i - \alpha \beta \mu_i M_{i+1} = \\
 & = 6 \left[\frac{\mu_i}{h_i} \left(\frac{f_{i+1} - f_i}{h_i} - \frac{f'_{i+1} + 2f'_i}{3} \right) - \frac{\lambda_i}{h_{i-1}} \cdot \frac{\beta}{1+\beta} \left(\frac{f_i - f_{i-1}}{h_{i-1}} - f'_i \right) \right]; \quad (8)
 \end{aligned}$$

3) $i-1 \in J, i+1 \notin J$:

$$\begin{aligned}
 & -\alpha \beta \lambda_i M_{i-1} + \left(\alpha \beta + \frac{2\beta}{1+\beta} \mu_i + \lambda_i \right) M_i + \frac{\beta^3}{1+\beta} \mu_i M_{i+1} = \\
 & = 6 \left[\frac{\mu_i}{h_i} \cdot \frac{\beta}{1+\beta} \left(\frac{f_{i+1} - f_i}{h_i} - f'_i \right) - \frac{\lambda_i}{h_{i-1}} \left(\frac{f_i - f_{i-1}}{h_{i-1}} - \frac{2f'_i + f'_{i-1}}{3} \right) \right]; \quad (9)
 \end{aligned}$$

4) $i-1 \notin J, i+1 \notin J$:

$$\beta^2 \lambda_i M_{i-1} + (3 - \beta^2) M_i + \beta^2 \mu_i M_{i+1} = 6 \left[\frac{\mu_i}{h_i} \left(\frac{f_{i+1} - f_i}{h_i} - f'_i \right) - \frac{\lambda_i}{h_{i-1}} \left(\frac{f_i - f_{i-1}}{h_{i-1}} - f'_i \right) \right]. \quad (10)$$

Выведенные соотношения (3)-(10), $i = 1, \dots, N-1$, образуют систему $N-1$ линейных уравнений относительно $N+1$ неизвестных M_0, \dots, M_N . Для ее замыкания необходимы еще два уравнения, для получения которых будем использовать краевые условия, задаваемые на концах отрезка $[a, b]$.

Ограничимся рассмотрением краевых условий следующих типов:

I. $S''(a) = f''_0, S''(b) = f''_N,$

II. $S'''(a + \alpha h_0 - 0) = S'''(a + \alpha h_0 + 0), S'''(b - \alpha h_{N-1} - 0) = S'''(b - \alpha h_{N-1} + 0)$

(если заданы f'_0 и f'_N).

Для краевых условий первого типа недостающие уравнения системы имеют вид: $M_0 = f''_0, M_N = f''_N$. При задании краевых условий второго типа считаем, что множество J не содержит индексы $i=0$ и $i=N$ и, следовательно, $x_0 + \alpha h_0 \notin \delta, x_{N-1} + \beta h_{N-1} \notin \delta$. В этом случае замыкающие уравнения берем в виде:

$$\left. \begin{aligned} 2M_0 + M_1 &= \frac{6}{h_0} \left(\frac{f_1 - f_0}{h_0} - f'_0 \right), \text{ если } 1 \notin J; \\ \beta M_0 - \alpha M_1 &= \frac{2}{h_0} \left[3 \frac{f_1 - f_0}{h_0} - (1 + \alpha) f'_1 - (1 + \beta) f'_0 \right], \text{ если } 1 \in J; \\ M_{N-1} + 2M_N &= \frac{6}{h_{N-1}} \left(f'_N - \frac{f_N - f_{N-1}}{h_{N-1}} \right), \text{ если } N-1 \notin J; \\ \alpha M_{N-1} - \beta M_N &= \frac{2}{h_{N-1}} \left[(1 + \beta) f'_N + (1 + \alpha) f'_{N-1} - 3 \frac{f_N - f_{N-1}}{h_{N-1}} \right], \text{ если } N-1 \in J. \end{aligned} \right\}$$

Краевые условия типа I можно использовать и при неизвестных значениях $f''(a)$ и $f''(b)$, если заменить f''_0 и f''_N подходящей разностной аппроксимацией, используя известные значения функции и производной в приграничных узлах сетки Δ .

Т а б л и ц а 1

к	$10^5 R_k^{(0)}$	$10^4 R_k^{(1)}$	$10^2 R_k^{(2)}$
1	25	46	8.7
2	5.8	13	10
3	12	18	7.6
4	5.9	11	8.9
5	25	46	10

Т а б л и ц а 2

к	$10^5 R_k^{(0)}$	$10^4 R_k^{(1)}$	$10^2 R_k^{(2)}$
1	27	49	7.9
2	2.2	18	9.3
3	0.7	2.1	2.0
4	2.3	14	8.2
5	27	49	9.3

Т а б л и ц а 3

α	$10^5 R_3^{(0)}$	$10^4 R_3^{(1)}$	$10^2 R_3^{(2)}$
0.05	9.3	15	5.9
0.1	7.9	12	4.2
0.15	5.4	9.2	3.0
0.2	3.0	5.6	2.3
0.23	1.3	3.5	2.1
0.24	0.6	2.9	2.0
0.25	0.7	2.1	2.0
0.26	1.0	2.6	2.0
0.27	1.2	3.4	2.0
0.3	3.0	5.7	2.2
0.35	5.5	9.6	3.0
0.4	8.0	13	4.2
0.45	9.7	15	6.0

Матрица получаемой системы уравнений во всех рассмотренных случаях имеет строгое диагональное преобладание, следовательно, исходная задача однозначно разрешима. Наиболее эффективный метод решения данной системы - метод прогонки.

После того как величины M_0, \dots, M_N найдены, значения сплайна и его производных в любой точке отрезка $[a, b]$ вычисляются по формуле (2).

В заключение приведем результаты численных экспериментов, демонстрирующие полезность использования известной дополнительной информации о производной интерполируемой функции. Расчеты проводились с краевыми условиями типа I на ЭВМ HP-2000.

В табл. 1 для функции $f(x) = x^4$ на отрезке $[1, 2]$ приведены величины $R_k^{(r)} = \max_{x \in [x_{k-1}, x_k]} |S^{(r)}(x) - f^{(r)}(x)|$ при интерполяции на

равномерной сетке с шагом $h = 0.2$ обычным кубическим сплайном. В табл. 2 при расчетах использованы значения производной в узлах $x_2 = 1.4$ и $x_3 = 1.6$ при значении параметра $\alpha = 0.25$.

Зависимость погрешности на интервале $[x_2, x_3]$ от параметра α отражена в табл. 3. Наибольшая точность достигается при выборе па-

Таблица 4

J	k									
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
\emptyset	0.4	1.2	1.8	2.3	2.6	2.6	2.3	1.8	1.2	0.5
{5}	0.4	1.2	1.7	2.9	0.7	0.7	2.9	1.7	1.2	0.5
{4}	0.5	1.1	2.3	0.7	0.7	3.1	2.2	1.9	1.2	0.5
{4,6}	0.5	1.1	2.3	0.7	1.1	1.1	0.8	2.3	1.1	0.5
{4,5,6}	0.5	1.1	2.4	0.6	0.2	0.2	0.6	2.4	1.1	0.5
{4,5}	0.5	1.1	2.4	0.6	0.1	0.6	2.9	1.7	1.2	0.5
{3,4,5,6}	0.3	1.6	0.5	0.2	0.2	0.2	0.6	2.4	1.1	0.5

Таблица 5

J	k									
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
\emptyset	0.5	0.01	0.09	0.67	10.2	102	3.35	2.8	5.0	74
{5}	0.5	0.01	0.07	0.18	1.63	39.2	1.93	2.0	4.8	74
{5,6}	0.5	0.01	0.06	0.13	1.20	6.0	0.11	0.9	4.4	73
{4,5,6}	0.5	0.01	0.04	0.04	0.35	5.6	0.11	0.9	4.4	73
{9}	0.5	0.01	0.09	0.67	10.2	102	3.29	2.4	1.6	19
{10}	0.5	0.01	0.09	0.67	10.2	102	3.28	2.3	2.3	21
{9,10}	0.5	0.01	0.09	0.67	10.2	102	3.29	2.4	1.3	2.6
{4,5,6,9,10}	0.5	0.01	0.04	0.04	0.35	5.7	0.08	0.5	2.0	2.8

параметра α , близкого к 0.25. Этот вывод согласуется с результатами, полученными в [1] для случая задания производных во всех узлах сетки Δ .

В табл. 4 и 5 для функции $f(x) = \sin(\pi x)$ на отрезке $[1, 2]$ приведена зависимость погрешности интерполяции f (умноженной на 10^5) на каждом интервале $[x_{k-1}, x_k]$ от множества J узлов сетки, где известны значения производной. В табл. 4 сетка-равномерная с $h = 0.1$. В табл. 5 сетка-неравномерная с узлами 1, 1.09, 1.1, 1.14, 1.19, 1.3, 1.53, 1.57, 1.64, 1.76, 2.

Приведенные данные показывают, что точность приближения функции и ее производных существенно увеличивается в окрестности узлов с заданными значениями производной.

И последний пример касается интерполяции разрывных функций. Известно, что интерполяция функций, имеющих разрывы первого рода

(скачки), обычными кубическими сплайнами класса C^2 приводит к появлению нежелательных осцилляций. В [1] на примере интерполяции "ступеньки"

$$f(x) = \begin{cases} 0, & 0 \leq x < 1/2, \\ 1, & 1/2 \leq x \leq 1, \end{cases}$$

на равномерной сетке с шагом $h = 1/19$ показано, что подобные функции хорошо приближаются сплайнами с дополнительными узлами. Выполненные нами расчеты свидетельствуют о том, что для погашения осцилляций достаточно задать производные только в двух ближайших к месту разрыва узлах сетки и положить α близким к нулю.

Автор выражает благодарность В.Л.Мирошниченко за полезные обсуждения данной работы.

Л и т е р а т у р а

Г. ЗАВЬЯЛОВ Ю.С. КВАСОВ Б.И., МИРОШНИЧЕНКО В.Л. Методы сплайн-функций. - М.: Наука, 1960. - 352 с.

Поступила в ред.-изд.отд.
24 апреля 1987 года