

МЕТОДОЛОГИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ КОГНИТИВНЫХ ПРОЦЕССОВ

(Вычислительные системы)

2002 год

Выпуск 172

УДК 519

О ТЕРМИНОЛОГИИ В ФИЛОСОФСКИХ ИССЛЕДОВАНИЯХ НАПРАВЛЕНИЯ ВРЕМЕНИ¹

К.Ф.Самохвалов

Заметка носит подготовительный характер. Её цель — сформулировать и бегло проанализировать несколько определений, отсутствие которых ощутимо в распространенных философских разговорах о направлении времени.

1. Пусть V — произвольная аксиоматическая система в языке первого порядка с равенством, содержащим среди своих сигнатурных символов двуместный предикатный символ R и, быть может, другие предикатные или функциональные символы S, f и т.д. Пусть V' — аксиоматическая система, полученная переписыванием V с заменой R на новый двуместный предикатный символ Q . Кроме того, пусть V'' — множество, которое состоит из одного предложения $\forall xy(xQy \leftrightarrow yRx)$: $V'' = \{\forall xy(xQy \leftrightarrow yRx)\}$. Наконец пусть $W(V) = \text{Cn}(V \cup V' \cup V'')$, где $\text{Cn}(A)$ обозначает дедуктивное замыкание множество предложений A .

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1. Говорим, что (*предикатный символ, или просто предикат*) R *ненаправлен* в (рамках) V , если и только если V — непротиворечивая система, а $W(V)$ — консервативное расширение системы V .

Например, мы говорим, что предикат R *ненаправлен* в V , если V — теория линейного плотного порядка без концевых точек,

¹Работа выполнена при финансовой поддержке грантами РГНФ № 01-03-00247а и РФФИ № 00-06-80180.

т.е. $V = \text{Cn}(\{\forall xyz(xRy \ \& \ yRx \rightarrow xRz), \forall xy(xRy \ \& \ yRx \rightarrow x = y), \forall x \ xRx, \forall xy(xRy \vee yRx), \forall xy(xRy \ \& \ x \neq y \rightarrow \exists z(xRz \ \& \ z \neq x \ \& \ zRy \ \& \ z \neq y)), \exists xy \ x \neq y, \forall x \exists y(xRy \ \& \ x \neq y), \forall x \exists y(yRx \ \& \ x \neq y)\})$.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2. Говорим, что R *направлен* в V , если и только если V непротиворечивая, а $W(V)$ противоречивая системы.

Например, мы говорим, что предикат R *направлен* в V , если $V = \text{Cn}(\{\exists x \forall y \ xRy, \neg \exists y \forall x \ xRy\})$.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 3. Говорим, что R *смешан* в V , если и только если V непротиворечива, а R не *направлен* и не *ненаправлен* в V .

Например, мы говорим, что предикат R *смешан* в V , если $V = \text{Cn}(\{\exists x \forall y \ xRy\})$.

Очевидны следующие пять утверждений.

УТВЕРЖДЕНИЕ 1. Если предикат R *смешан* в V , то V — не полная система.

УТВЕРЖДЕНИЕ 2. Если предикат R *смешан* в V , то V допускает усиление как до такой системы V_1 , в которой R *ненаправлен*, так и до такой системы V_2 , в которой R *направлен*.

УТВЕРЖДЕНИЕ 3. Если система V *полная*, то предикат R *направлен* или *ненаправлен* в V .

УТВЕРЖДЕНИЕ 4. Если система V *допускает* (имеет хотя бы одну) *одноэлементную модель*, то предикат R не является *направленным* в V .

УТВЕРЖДЕНИЕ 5. Если язык системы V имеет в своей *сигнатуре* только лишь предикатные символы, а сама система V *универсальна* (\forall -аксиоматизируема), то предикат R в рамках V не является *направленным*.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 4. Пусть $M = (U; R, \dots, S, \dots, f, \dots, g, \dots)$ — произвольная алгебраическая система (в соответствующей сигнатуре $(R, \dots, S, \dots, f, \dots, g, \dots)$) такая, что R — бинарное отношение. Говорим, что (*отношение*) R *направлено* (*ненаправлено*) в (*алгебраической системе*) M , если и только если соответствующий предикатный символ R *направлен* (*ненаправлен*) в аксиоматической системе $V = \text{Th}(M)$, где $\text{Th}(M)$ — элементарная теория алгебраической системы M .

Очевидно

УТВЕРЖДЕНИЕ 6. Для любой алгебраической системы $M = (U; R, \dots, S, \dots, f, \dots, g, \dots)$, указанного выше вида, отношение R является направленным или ненаправленным в M .

Для произвольного множества A первопорядковых предложений обозначаем через $\text{Mod}(A)$ класс всех моделей этого множества.

Очевидно, имеют место следующие два утверждения.

УТВЕРЖДЕНИЕ 7. Если R направлен (ненаправлен) в V , и алгебраическая система $M = (U; R, \dots, S, \dots, f, \dots, g, \dots)$ принадлежит $\text{Mod}(V)$, то отношение R является направленным (ненаправленным) в M .

УТВЕРЖДЕНИЕ 8. Если R смешан в V , то в классе $\text{Mod}(V)$ найдутся такие две алгебраические системы $M_1 = (U_1; R_1, \dots, S_1, \dots, f_1, \dots, g_1, \dots)$ и $M_2 = (U_2; R_2, \dots, S_2, \dots, f_2, \dots, g_2, \dots)$, что R_1 является направленным в M_1 , а R_2 является ненаправленным в M_2 .

2. Теперь все готово, чтобы предложить терминологию для философских обсуждений направления времени, удобную с точки зрения общности, простоты и точности. А именно, читателю в подобных обсуждениях предлагается руководствоваться следующими двумя лингвистическими соглашениями.

СОГЛАШЕНИЕ 1. Если $M = (U; R, \dots, S, \dots, f, \dots, g, \dots)$ — алгебраическая система рассматриваемого в разделе 1 вида, то пара $\tau = (R, M)$ называется (конкретной) разновидностью возможного времени, или просто (конкретным) возможным временем. Если $\tau = (R, M)$ — возможное время, и R направлен (ненаправлен) в M , то τ называют направленным (ненаправленным).

СОГЛАШЕНИЕ 2. Если V — аксиоматическая система в языке первого порядка (с равенством), сигнатура которого содержит двуместный предикатный символ R , то пара $T = (R, V)$ называется теорией возможных времен.

Заметим, что всякую теорию возможных времен $T = (R, V)$ позволительно рассматривать как всего лишь описание некоторого соответствующего класса возможных времен, который по

очевидной аналогии с $\text{Mod}(V)$ удобно обозначать через $\text{Mod}(T)$ или, по желанию, через $\text{Mod}(R, V)$. Осталось пояснить, что значит «руководствоваться» соглашениями 1 и 2.

Пусть \mathcal{J} — класс всех возможных времен. Мы руководствуемся указанными соглашениями, если и только если действуем в рамках следующих четырех пунктов.

1. Мы предполагаем, что для всякого разговора о реальном времени предварительно задается смысл, в котором некоторому (не обязательно известно какому именно конкретно) элементу τ° класса \mathcal{J} приписывается свойство «быть реальным». От разговора к разговору этот смысл может меняться — все зависит от преследуемых нами задач или интересов, и здесь нельзя дать общих рецептов. Можно только отметить, что в каждом конкретном случае вопрос выбора задаваемого смысла — это в точности вопрос фиксации так называемой «природы» интересующего нас реального времени.

2. Мы считаем, что всякое наше предположение о реальном времени — это предположение (рискованное или нет) о том, что упомянутый в предыдущем пункте элемент τ° класса \mathcal{J} , соответствующий рассматриваемому случаю, принадлежит некоторому наперед заданному (в каждом случае своему) подклассу \mathcal{X} класса \mathcal{J} .

3. В качестве подходящего подкласса \mathcal{X} мы рассматриваем тот или иной, но всегда только такой класс возможных времен, что $\mathcal{X} = \text{Mod}(R, V)$, где (R, V) — некоторая (в каждом случае своя) теория возможных времен T , которая в этом применении называется также *теорией реального времени*. С последней допустимо обращаться так, как обычно обращаются с любой другой *содержательной* аксиоматической теорией.

4. Мы считаем, что всякая теория возможных времен может быть использована как некоторая теория реального времени.

Чтобы продемонстрировать предлагаемую терминологию, заметим, что одно из следствий утверждений 5–8 звучит в ней следующим образом.

Пусть $T = (R, V)$ — теория реального времени. Если язык системы V имеет в своей сигнатуре только лишь предикатные символы, а сама система V универсальна (\forall -аксиоматизируема), то заведомо, какова бы ни была T во всем остальном, она, тем не менее, не гарантирует, что реальное время является направленным.