

УДК 519.854

ОБ АСИМПТОТИЧЕСКОЙ ТОЧНОСТИ  
ОДНОГО АЛГОРИТМА РЕШЕНИЯ  
ЗАДАЧИ КОММИВОЯЖЕРА НА МАКСИМУМ  
В ЕВКЛИДОВОМ ПРОСТРАНСТВЕ\*)

*А. Е. Бабурин, Э. Х. Гимади*

Представлена модификация алгоритма Сердюкова для решения задачи коммивояжера на максимум в евклидовом пространстве  $\mathbf{R}^k$ . В случае графов с вершинами в точках целочисленной решетки указаны условия на диаметр графа, при которых достигаются лучшие оценки точности по сравнению с исходным алгоритмом.

**Введение**

Задачей коммивояжера называется задача отыскания экстремального по длине гамильтонова цикла в заданном графе. Наиболее полный обзор работ по этой теме можно найти в [3, 4]. Исторически основное внимание уделялось задаче на отыскание минимального по длине гамильтонова цикла, одной из основных NP-трудных задач дискретной оптимизации. Однако в последние 10 лет возрос интерес также к задаче коммивояжера на максимум. В [3] этой задаче посвящена отдельная глава. Как известно, для задачи коммивояжера на максимум (как и для задачи на минимум) в общем виде не существуют алгоритмы полиномиальной сложности со сколь угодно хорошей оценкой точности (в предположении  $P \neq NP$ ). Поэтому изучение отдельных подклассов этой задачи — важный аспект исследования операций.

Одним из основных исследуемых подклассов этой задачи является задача коммивояжера на максимум в евклидовом пространстве, т. е. когда вершинам заданного графа поставлены в соответствие точки в евклидовом пространстве  $\mathbf{R}^k$ , а длины дуг между вершинами определяются как евклидовы расстояния между точками, соответствующими этим вершинам.

---

\*) Исследование выполнено при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (проект 02-01-01153), INTAS (грант 00-217) и программы «Университеты России» (проект УР.04.01.012).

В [2] описан асимптотически точный алгоритм решения задачи коммивояжера на максимум в  $k$ -мерном евклидовом пространстве  $\mathbf{R}^k$ . Трудоемкость этого алгоритма определяется временной сложностью отыскания максимального паросочетания в заданном графе. Решение получается выбором одного из четырех гамильтоновых циклов, каждый из которых содержит все ребра построенного максимального паросочетания.

В [1] представлена модификация этого алгоритма с такими же оценками точности, но более простая в изложении. В отличие от [2] решение в [1] сводится к построению единственного гамильтонова цикла, к тому же не содержащего ребер максимального паросочетания, за исключением, быть может, двух.

Анализ указанных работ показал, что на достаточно широких подклассах задач отказ от использования одного из основных этапов в алгоритмах [1, 2] может привести к улучшению получаемых оценок точности.

Так как относительная точность алгоритма является величиной безразмерной, то масштабирование графа (растяжение соответствующего пространства  $\mathbf{R}^k$  на неотрицательную величину) не изменяет оценки точности алгоритмов. Будем полагать, что вершины графа заданы в точках целочисленной решетки и, таким образом, минимальный вес ребра графа равен 1. В этом случае отношение максимального веса ребра графа к минимальному является его геометрическим диаметром (в дальнейшем просто диаметром).

В данной статье показано, что при достаточно слабых ограничениях на диаметр исходного графа отказ от использования одного из основных этапов в алгоритмах [1, 2] может привести к улучшению получаемых оценок точности.

## 1. Постановка задачи

Задачу коммивояжера на максимум в евклидовом пространстве можно сформулировать следующим образом.

Пусть в  $\mathbf{R}^k$  задан набор точек  $X = \{x_1, x_2, \dots, x_n\} \subset \mathbf{R}^k$ . Определим вес  $W(X, \sigma)$  гамильтонова цикла, порожденного перестановкой  $\sigma \in S_n$  и обозначаемого одноименной буквой, как

$$W(X, \sigma) \stackrel{\text{def}}{=} \sum_{i=1}^{n-1} \rho(x_{\sigma_i}, x_{\sigma_{i+1}}) + \rho(x_{\sigma_n}, x_{\sigma_1}), \quad (1.1)$$

где  $\rho(x, y)$  — евклидово расстояние между точками  $x$  и  $y$  в  $\mathbf{R}^k$ . Требуется максимизировать  $W(X, \sigma)$  по всем перестановкам  $\sigma$  из  $S_n$ .

Пусть  $\sigma^*(X)$  — точное решение задачи. Обозначим через  $A(X)$  решение, получаемое заданным алгоритмом  $A$ .

Введем понятие *точности*  $\Delta_A$  алгоритма  $A$  как

$$\Delta_A \stackrel{\text{def}}{=} \max_{X \in \mathbf{R}^k, |X|=n} \frac{W(X, \sigma^*(X)) - W(X, A(X))}{W(X, \sigma^*(X))}. \quad (1.2)$$

Алгоритм  $A$  назовем *асимптотически точным*, если

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \Delta_A = 0. \quad (1.3)$$

## 2. Алгоритм Сердюкова

### 2.1. Краткое описание алгоритма $A$

Исходным моментом в [2] является построение максимального взвешенного паросочетания  $M$  в  $\mathbf{R}^k$ , которое представляется в виде совокупности  $\{I_1, \dots, I_m\}$  прямолинейных отрезков (далее ребер), где  $m = \lfloor n/2 \rfloor$ . Из  $t$  самых легких по весу ребер паросочетания  $M$  образуется подмножество  $M_2$  (число  $t$  выбирается специальным образом). Остальные ребра (назовем их тяжелыми) образуют подмножество  $M_1$ .

Далее методом склеивания циклов множество тяжелых ребер  $M_1$  за  $m - 2t - 1$  шагов модифицируется в множество  $\widetilde{M}_1$ . На каждом шаге в текущем (модифицированном) множестве  $\widetilde{M}_1$  (сначала  $\widetilde{M}_1 = M_1$ ) выбираются такие  $t$  ребер, что в каждом цикле содержится не более одного из них. В выбранной системе ищется пара «почти параллельных» ребер, после чего циклы, содержащие эти ребра, склеиваются в один.

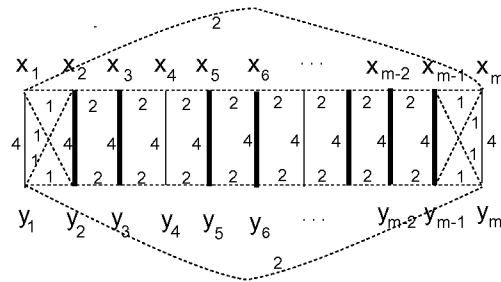


Рис. 2.1. Мультиграф объединения гамильтоновых циклов

После  $m - 2t - 1$  шагов процедуры склейки получаем множество  $\widetilde{M}_1$ , состоящее из  $t - 1$  модифицированных циклов, и множество  $M_2$  легких ребер. Эти множества используются для построения мультиграфа  $\widetilde{G}$  (рис. 2.1), включающего в себя все ребра  $I_j = (x_j, y_j)$ ,  $j =$

$1, \dots, t$ , паросочетания  $M$  (тяжелые ребра изображены жирными линиями, легкие — тонкими), а также дополнительные ребра (изображены пунктиром). Ребра мультиграфа  $\overline{G}$  изображены вместе с кратностью их вхождения. Мультиграф  $\overline{G}$  покрывается четырьмя гамильтоновыми циклами  $H_i$ ,  $i = 1, 2, 3, 4$  (по-разному в случае четного и нечетного  $t$ ). В качестве приближенного решения выбирается гамильтонов обход с наибольшим весом среди  $H_i$ ,  $i = 1, 2, 3, 4$ . При этом в каждом обходе содержатся все ребра паросочетания  $M$ .

## 2.2. Известные результаты

Решающим в обосновании асимптотической точности алгоритма  $A$  явился факт существования среди достаточно большого числа отрезков в  $\mathbf{R}^k$  пары «почти параллельных» отрезков.

Точная трактовка этого факта может быть представлена следующей леммой из [2].

**Лемма 1.** Пусть в евклидовом пространстве  $\mathbf{R}^k$  задано произвольное множество из  $t$  прямолинейных отрезков. Тогда наименьший угол между двумя отрезками из этого множества ограничен сверху константой  $\alpha(k, t)$  такой, что  $\alpha(k, t) \rightarrow 0$  при  $t \rightarrow \infty$ . При этом

$$\sin^2 \frac{\alpha(k, t)}{2} \leq \frac{\gamma_k}{t^{2/(k-1)}}, \quad (2.1)$$

где константа  $\gamma_k$  зависит лишь от  $k$ .

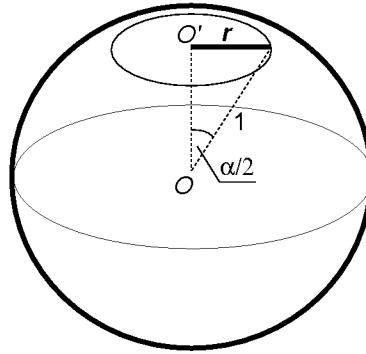


Рис. 2.2. Круг на сфере, задаваемый одним из отрезков

**Доказательство.** Достаточно предположить, что все отрезки имеют длину 1 и перенесены в пространстве так, что один конец каждого отрезка лежит в начале координат. Тогда в предположении, что любая пара отрезков имеет между собой угол больше  $\alpha(k, t)$ , получим, что

круги с центрами во вторых концах отрезков и радиусами  $r = \frac{\alpha(k,t)}{2}$ , лежащие на сфере единичного радиуса, не пересекаются (рис. 2.2). Сравнивая суммарную площадь этих кругов с площадью сферы единичного радиуса в  $\mathbf{R}^k$ , получаем верхнюю оценку для  $\alpha(k,t)$ . Лемма 1 доказана.

При доказательстве асимптотической точности (при  $t = \lceil n^{(k-1)/(k+1)} \rceil$ ) алгоритма  $A$  из [2] определяющими оказались лемма 1 и тот факт, что суммарный вес тяжелых ребер  $W(M_1)$  удовлетворяет неравенству

$$W(M_1) \geq W(M)(1 - t/m), \quad (2.2)$$

где  $W(M)$  — вес максимального взвешенного паросочетания.

В [2] показано, что точность алгоритма  $A$  может быть оценена сверху следующим образом:

$$\Delta_A \leq \beta_k n^{-\frac{2}{k+1}}, \quad (2.3)$$

где константа  $\beta_k$  определяется только размерностью пространства  $\mathbf{R}^k$ .

### 3. Модифицированный алгоритм

#### 3.1. Суть модификации алгоритма и область ее применимости

Одной из основных операций алгоритма  $A$  является разбиение максимального паросочетания  $M$  на множество легких и тяжелых ребер. Процедура замены пары ребер на пару несмежных ребер, соединяющих их, производится только над множеством  $M_1$ . Невозможность распространить эту процедуру на все ребра паросочетания  $M$  обусловлена тем, что при уменьшении числа ребер оценки суммарного веса соединяющих ребер в соответствии с результатом леммы 1 уменьшаются. В итоге это приводит к ухудшению эффективности алгоритма. Оказывается, что при наложении некоторых достаточно слабых ограничений на исходный граф данный процесс допускает продолжение на все паросочетание  $M$ . Это, в свою очередь, делает ненужными последующие шаги алгоритма  $A$ .

В реальных задачах данные представляются числами с фиксированным количеством разрядов. Исходя из соображений масштабируемости задачи предположим, что задаваемые таким образом точки лежат в вершинах целочисленной решетки  $\mathbf{Z}^k$ .

Обозначим через  $\delta_k(X)$  диаметр исходного  $n$ -вершинного графа  $G$ , построенного на множестве точек  $X$ . При этом все вершины графа лежат в шаре с радиусом  $\delta_k(X)$ , но находятся друг от друга на расстоянии больше 1. Тогда верно неравенство

$$\delta_k(X) \geq c_k n^{\frac{1}{k}}, \quad (3.1)$$

где  $c_k$  — константа, зависящая только от  $k$ .

Далее будет показано, при каких условиях построенная в данной работе модификация  $\tilde{A}$  асимптотически точных алгоритмов из [1, 2] обладает лучшими оценками точности.

### 3.2. Описание алгоритма $\tilde{A}$

**Шаг 1.** Построим максимальное паросочетание  $M$  в заданном графе  $G$ .

Назовем *набором* любое множество ребер, образующих цикл в графе  $G$ . При этом в наборе выделены *ведущее* и *ведомое* ребра. Каждое ребро из паросочетания  $M$  есть набор, в котором это ребро является одновременно ведущим и ведомым и образует цикл длины 2. На дальнейших шагах алгоритма ведущими и ведомыми ребрами рассматриваемых наборов всегда являются ребра из максимального паросочетания  $M$ .

При выполнении условий

$$\delta_k(G) < \begin{cases} C_2 n^{\frac{5}{6}} & \text{при } k = 2; \\ C_3 \frac{n^{\frac{5}{6}}}{\log n} & \text{при } k = 3; \\ C_k n^{\frac{1}{k} + \frac{4}{k^2 - 1}} & \text{при } k > 3 \end{cases} \quad (3.2)$$

(через  $C_k$  обозначена константа, зависящая только от  $k$ ) выполняются следующие шаги.

**Шаг  $i$ ,  $i \in \{2, \dots, \lfloor \frac{n}{2} \rfloor\}$ .** Среди имеющихся  $\lfloor \frac{n}{2} \rfloor - i + 2$  наборов выберем два таких, в которых угол между ведущими ребрами минимален.

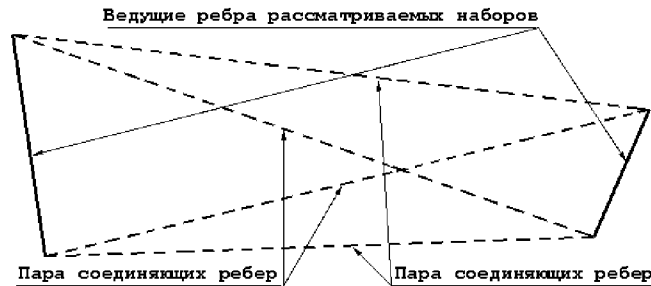


Рис. 3.1. Возможные пары соединяющих ребер

Объединим эти два набора в один, удалив из них ведущие ребра и добавив в получившийся объединенный набор два соединяющих ребра (рис. 3.1), суммарный вес которых максимален. Любое из ведомых ребер объединяемых наборов назначим ведущим в новом наборе.

В случае, когда условия (3.2) не выполняются, гамильтонов цикл находится согласно алгоритму [1].

Получившийся набор является гамильтоновым циклом. Этот цикл и представляет результат работы модифицированного алгоритма  $\tilde{A}$ .

### 3.3. Анализ алгоритма $\tilde{A}$

Из описания алгоритма  $\tilde{A}$  видно, что в отличие от [2] почти все ребра найденного гамильтонова обхода (кроме ведущего и ведомого ребер оставшегося набора) не принадлежат максимальному паросочетанию  $M$ , построенному в начале работы алгоритма.

Перейдем к анализу точности алгоритма  $\tilde{A}$ . Ниже воспользуемся следующим фактом из [2].

**Лемма 2.** Пусть  $I_j = (x_j, y_j)$  и  $I_l = (x_l, y_l)$  — два отрезка (ребра) в  $\mathbf{R}^k$  и  $\alpha \leq \pi/2$  — угол между ними. Тогда

$$\begin{aligned} & \max\{w(x_j, x_l) + w(y_j, y_l), w(x_j, y_l) + w(y_j, x_l)\} \\ & \geq \max\left\{w(I_j), w(I_l), \cos \frac{\alpha}{2}(w(I_j) + w(I_l))\right\}. \end{aligned} \quad (3.3)$$

Для доказательства условий асимптотической точности алгоритма  $\tilde{A}$  потребуются следующие леммы.

**Лемма 3.** Вес  $W(M)$  максимального паросочетания  $M$  удовлетворяет неравенству

$$W(M) \geq \frac{0,5kc_k}{k+1} n^{1+\frac{1}{k}}. \quad (3.4)$$

**Доказательство.** Пусть  $W_n$  — минимальный возможный вес максимального паросочетания в  $n$ -вершинном графе. Рассмотрим граф  $G_n$ , на котором этот минимум достигается. Соответствующие максимальные паросочетания обозначим через  $M_n$ . Для каждого  $n$  строим другое паросочетание  $\tilde{M}_n$ , а на оставшихся  $n-2$  вершинах графа было построено максимальное паросочетание. В результате имеем

$$\begin{aligned} W(M) & \geq W_n \geq W(\tilde{M}_n) \geq \delta_k(G_n) + W_{n-2} \geq \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \delta_k(G_i) \\ & \geq \frac{c_k}{2} \sum_{i=1}^n i^{\frac{1}{k}} \geq \frac{c_k}{2} \int_0^n x^{\frac{1}{k}} dx \geq \frac{0,5kc_k}{k+1} n^{1+\frac{1}{k}}. \end{aligned}$$

Лемма 3 доказана.

**Лемма 4.** В случае выполнения условий (3.2) вес гамильтонова обхода  $\tilde{A}(X)$ , полученного алгоритмом  $\tilde{A}$ , удовлетворяет неравенству

$$W(X, \tilde{A}(X)) \geq 2W(M) - 2\delta_k(G) \sum_{i=2}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} i^{-\frac{2}{k-1}}. \quad (3.5)$$

**Доказательство.** Рассмотрим результаты работы алгоритма  $\tilde{A}$  в случае выполнения условий (3.2). Исходя из описания алгоритма и леммы 2 суммарный вес ребер оставшегося набора можно выразить в виде

$$W(X, \tilde{A}(X)) = w(I_k) + w(I_l) + \sum_{i=2}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} (w(I_{r_{1i}}) + w(I_{r_{2i}})) \cos \frac{\alpha(k, \lfloor \frac{n}{2} \rfloor - i + 2)}{2},$$

где  $w(I_k)$  и  $w(I_l)$  — веса ведущего и ведомого ребер оставшегося набора,  $w(I_{r_{1i}})$  и  $w(I_{r_{2i}})$  — веса ведущих ребер наборов, объединенных на шаге  $i$  алгоритма  $\tilde{A}$ .

Используя лемму 1, получаем

$$\begin{aligned} W(X, \tilde{A}(X)) &\geq w(I_k) + w(I_l) + \sum_{i=2}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} (w(I_{r_{1i}}) + w(I_{r_{2i}})) \cos^2 \frac{\alpha(k, \lfloor \frac{n}{2} \rfloor - i + 2)}{2} \\ &\geq w(I_k) + w(I_l) + \sum_{i=2}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} (w(I_{r_{1i}}) + w(I_{r_{2i}})) \left(1 - \sin^2 \frac{\alpha(k, \lfloor \frac{n}{2} \rfloor - i + 2)}{2}\right) \\ &\geq 2W(M) - 2\delta_k(G) \sum_{i=2}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} \sin^2 \frac{\alpha(k, \lfloor \frac{n}{2} \rfloor - i + 2)}{2} \geq 2W(M) - 2\delta_k(G) \sum_{i=1}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} i^{-\frac{2}{k-1}}. \end{aligned}$$

Лемма 4 доказана.

**Теорема.** Алгоритм  $\tilde{A}$  находит асимптотически точное решение задачи отыскания максимального взвешенного гамильтонова обхода  $n$  вершин графа, заданных в точках целочисленной решетки евклидовой плоскости. При выполнении условий (3.2) алгоритм  $\tilde{A}$  обладает лучшими оценками точности по сравнению с алгоритмами из [1, 2].

**Доказательство.** Понятно, что в случае невыполнения ограничения (3.2) характеристики алгоритмов  $\tilde{A}$  и  $A$  совпадают. Поэтому далее исследуем случай, когда условие (3.2) выполняется.

По определению понятия точности для алгоритма  $\tilde{A}$  имеем

$$\Delta_{\tilde{A}} \stackrel{\text{def}}{=} \max_{X \in \mathbf{R}^k, |X|=n} \frac{W(X, \sigma^*(X)) - W(X, \tilde{A}(X))}{W(X, \sigma^*(X))}.$$

Используем очевидную верхнюю оценку точного решения задачи коммивояжера на максимум:

$$W(X, \sigma^*(X)) \leq 2W(M(X)),$$

где  $W(M(X))$  — вес максимального паросочетания в графе, построенном на множестве вершин  $X$ .



Учитывая лемму 3 в условиях выполнения ограничения (3.2), имеем

$$\begin{aligned} \max_{X \in \mathbf{R}^k, |X|=n} \frac{W(X, \sigma^*(X)) - W(X, \tilde{A}(X))}{W(X, \sigma^*(X))} \\ \leq \max_{X \in \mathbf{R}^k, |X|=n} \frac{2W(M(X)) - W(X, \tilde{A}(X))}{\frac{0,5 k c_k}{k+1} n^{1+\frac{1}{k}}}. \end{aligned}$$

Отсюда и из леммы 4 следует, что

$$\Delta_{\tilde{A}} \leq \frac{2\delta_k(G) \sum_{i=2}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} i^{-\frac{2}{k-1}}}{\frac{0,5 k c_k}{k+1} n^{1+\frac{1}{k}}}.$$

Для разных значений  $k$  применим следующие оценки суммы, стоящей в правой части последнего неравенства.

Если  $k = 2$ , то

$$\sum_{i=2}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} i^{-\frac{2}{k-1}} \leq \sum_{i=1}^{\infty} i^{-2} = \frac{\pi^2}{6}.$$

Если  $k = 3$ , то

$$\sum_{i=2}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} i^{-\frac{2}{k-1}} = \sum_{i=2}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} i^{-1} \leq \int_1^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} \frac{1}{x} dx = \ln \left\lfloor \frac{n}{2} \right\rfloor.$$

Если  $k > 3$ , то

$$\sum_{i=2}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} i^{-\frac{2}{k-1}} \leq \int_1^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} x^{-\frac{2}{k-1}} dx \leq \frac{k-1}{k-3} \left( \left\lfloor \frac{n}{2} \right\rfloor \right)^{\frac{k-3}{k-1}}.$$

Нетрудно видеть, что ограничения (3.2) влекут неравенство  $\Delta_{\tilde{A}} < \Delta_A$ , гарантирующее асимптотическую точность алгоритма  $\tilde{A}$  и лучшие, чем в [2], оценки точности. Теорема доказана.

### Заключение

В настоящей статье проведено исследование возможности модификации алгоритма Сердюкова решения задачи коммивояжера в евклидовом пространстве на максимум с целью улучшения точности алгоритма на определенных подклассах задач.

В результате исследования построен новый алгоритм. Выделен достаточно широкий класс исходных данных, на которых построенный алгоритм дает улучшенные оценки точности по сравнению с известным алгоритмом Сердюкова.

Из сравнения накладываемых ограничений (3.2) и естественного неравенства (3.1) следует, что описанная область входных данных достаточно велика, особенно для евклидовых пространств небольшой размерности. Из приведенных соображений следует важность данного подкласса задач коммивояжера на максимум в евклидовом пространстве.

### ЛИТЕРАТУРА

1. **Гимади Э. Х.** Новая версия асимптотически точного алгоритма решения евклидовой задачи коммивояжера на максимум // Труды XII Байкальской междунар. конф. (Иркутск, 24 июня – 1 июля 2001 г.). Т. 1: Методы оптимизации и их приложения. Иркутск: Ин-т динамики систем и теории управления СО РАН, 2001. С. 117–124.
2. **Сердюков А. И.** Асимптотически точный алгоритм для задачи коммивояжера на максимум в евклидовом пространстве // Методы целочисленной оптимизации (Управляемые системы): Сб. науч. тр. Новосибирск: Ин-т математики СО АН СССР, 1987. Вып. 27. С. 79–87.
3. **Gutin G., Punnen A. P.** (eds.) The traveling salesman problem and its variations. Dordrecht: Kluwer Acad. Publ., 2002.
4. **Lawler E. L., Lenstra J. K., Rinnooy Kan A. H. G., Shmoys D. B.** (eds.) The traveling salesman problem: A guided tour of combinatorial optimization. Chichester: John Wiley & Sons, Ltd., 1985.

Адрес авторов:

Институт математики  
им. С. Л. Соболева СО РАН,  
пр. Академика Коптюга, 4,  
630090 Новосибирск, Россия.  
E-mail: gimadi@math.nsc.ru

Статья поступила

27 августа 2002 г.