

УДК 517.3+514.7

ФОРМУЛЫ ПЛОЩАДИ ДЛЯ КЛАССОВ ГЁЛЬДЕРОВЫХ ОТОБРАЖЕНИЙ ГРУПП КАРНО

М. Б. Карманова

Аннотация. Доказаны формулы площади для классов гёльдеровых в субримановом смысле отображений, а также для их графиков и графиков липшицевых отображений, определенных на нильпотентных градуированных группах. Кроме того, для одного из модельных случаев установлена формула площади для вычисления исходной меры и близкой к ней.

DOI 10.17377/smzh.2017.58.509

Ключевые слова: нильпотентная градуированная группа, группа Карно, гёльдерово отображение, липшицево отображение, отображение-график, внутренняя мера, формула площади.

В работе установлены формулы площади разных типов для таких классов гёльдеровых отображений групп Карно, как графики липшицевых в субримановом смысле отображений, графики гладких неконтактных отображений и самих неконтактных отображений. В [1–3] доказано свойство полиномиальной субримановой дифференцируемости отображений из этих широких классов и построены адаптированные базисы, «переносящие» групповую структуру с прообраза на образ. Поэтому решение вопроса о выводе их метрических свойств является естественным продолжением начатых исследований.

Напомним, что группы Карно, как и нильпотентные градуированные группы, являются частным случаем пространств Карно — Каратеодори. Для римановой метрики ρ и согласованной с групповой структурой квазиметрики d_∞ справедливы следующие (локальные) оценки сравнения на группе глубины M :

$$\frac{1}{C}\rho \leq d_\infty \leq C\rho^{1/M}, \quad C < \infty.$$

Таким образом, во-первых, построение примеров липшицевых (относительно d_∞) отображений сложных неголомомных структур является отдельной нетривиальной задачей (см., например, [4–7]), и, во-вторых, отображения класса C^1 (в римановом смысле) будут в общем случае гёльдеровыми с показателем $1/M$. На данный момент наиболее общие результаты о формулах площади получены в [8] для липшицевых отображений пространств Карно — Каратеодори, а также в [9, 10] для поверхностей-образов отображений, являющихся графиками липшицевых функций или отображений со значениями на группах Гейзенберга. Особенности проводимого в работе исследования состоят в том, что

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (код проекта 16-31-60036-мол-а-дк).

- 1) как образ, так и прообраз — нильпотентные градуированные группы произвольной глубины и размерности,
- 2) выводятся метрические свойства графиков липшицевых в субримановом смысле отображений,
- 3) помимо отображений-графиков изучается подкласс класса гёльдеровых отображений, не являющихся графиками.

Вышеперечисленные особенности не позволяют напрямую переносить существующие результаты для «регулярных» и частных случаев на рассматриваемые в силу того, что известные на сегодняшний день подходы требуют адаптации к тонкостям задачи (например, координатные функции полиномиального субриманова дифференциала зависят от координат точки нелинейно в отличие от двуступенчатого случая, и т. п.), а на некоторых шагах — проверки корректности применения таких модифицированных методов.

В разд. 1 приведены основные определения и факты неголономной геометрии. В разд. 2 доказана формула подсчета адаптированной меры для классов гёльдеровых отображений и их графиков. В разд. 3 выводится формула площади нового типа без использования адаптированного (в смысле определения 2.14) базиса для модельного случая отображений групп Гейзенберга.

1. Группы Карно и их свойства

Опишем группы Карно (см., например, определение стратифицированной однородной группы в [11]) и их обобщения — нильпотентные градуированные группы.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1.1. *Группой Карно* называется связная односвязная стратифицированная группа Ли \mathbb{G} , алгебра Ли V которой градуирована, т. е. представляется в виде

$$V = \bigoplus_{j=1}^M V_j, \quad [V_1, V_j] = V_{j+1}, \quad j < M, \quad [V_1, V_M] = \{0\}. \quad (1.1)$$

Размерности пространств $V_j(x)$, $j = 1, \dots, M$, не зависят от точки x .

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1.2. Пусть N — топологическая размерность группы \mathbb{G} и X_1, X_2, \dots, X_N — левоинвариантные векторные поля на \mathbb{G} , образующие базис алгебры Ли V , причем

$$X_1, \dots, X_{\dim V_1} — базис $V_1,$$$

$$X_{\dim V_1 + \dots + \dim V_{k-1} + 1}, \dots, X_{\dim V_1 + \dots + \dim V_k} — базис $V_k, \quad 1 < k \leq M.$$$

Здесь $\dim V_k$ означает размерность V_k (в каждой точке x). Если $X_j \in V_k$, то число k называется *степенью* поля X_j и обозначается символом $\deg X_j$. Векторные поля степени 1 далее будем называть *горизонтальными*.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1.3. *Нильпотентной градуированной группой (Ли)* называется связная односвязная группа Ли \mathbb{G} , для алгебры Ли V которой справедливо

$$V = \bigoplus_{j=1}^M V_j, \quad [V_1, V_j] \subset V_{j+1}, \quad j < M, \quad [V_k, V_M] = \{0\}, \quad k = 1, \dots, M.$$

Размерности пространств $V_j(x)$, $j = 1, \dots, M$, не зависят от точки x . Степени базисных полей задаются аналогично определению 1.2.

Иными словами, для нильпотентной градуированной группы соотношение $[V_1, V_j] = V_{j+1}$ из (1.1) может не выполняться. Группа Карно является частным случаем нильпотентной градуированной группы.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1.4. Минимальное число M такое, что $V_M \neq \{0\}$, а $V_{M+1} = \{0\}$, называется *глубиной* нильпотентной градуированной группы \mathbb{G} .

ОБОЗНАЧЕНИЕ 1.5. Обозначим символом $\mathbf{0}$ единицу группы \mathbb{G} .

Из формулы Бейкера — Кэмпбелла — Хаусдорфа и условия левоинвариантности базисных полей выводятся следующие выражения для групповой операции на \mathbb{G} . Если $x = \exp\left(\sum_{j=1}^N x_j X_j\right)(\mathbf{0})$, $y = \exp\left(\sum_{j=1}^N y_j X_j\right)(\mathbf{0})$, то $x \cdot y = z = \exp\left(\sum_{j=1}^N z_j X_j\right)(\mathbf{0})$, где $z_j = x_j + y_j$ для $\deg X_j = 1$,

$$z_j = x_j + y_j + \sum_{\substack{\mu > 0, \beta > 0, \\ |\mu + \beta|_h = \deg X_j}} F_{\mu, \beta}^j x^\mu y^\beta$$

при $\deg X_j > 1$. Для каждого N -мерного мультииндекса $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_N)$ его *однородная норма* обозначается через $|\lambda|_h = \sum_{i=1}^N \lambda_i \deg X_i$.

Здесь умножение $x \cdot y$ понимается в следующем смысле. Сначала движение идет до точки x вдоль интегральной линии векторного поля $\sum_{j=1}^N x_j X_j$ с началом в $\mathbf{0}$, а затем — вдоль интегральной линии векторного поля $\sum_{j=1}^N y_j X_j$ с началом в x . Таким образом, интегральная линия поля $\sum_{j=1}^N z_j X_j$ соединяет точки $\mathbf{0}$ и $z = \exp\left(\sum_{j=1}^N y_j X_j\right)(x)$.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1.6. Константы $\{F_{\mu, \beta}^j\}_{j, \mu, \beta}$ называются *структурными константами группы* \mathbb{G} .

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1.7. Рассмотрим точку $u \in \mathbb{G}$ и $(v_1, \dots, v_N) \in \mathbb{R}^N$. Определим отображение $\theta_u : \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{G}$ следующим образом:

$$\theta_u(v_1, \dots, v_N) = \exp\left(\sum_{i=1}^N v_i X_i\right)(u).$$

Известно, что θ_u — гладкий диффеоморфизм. Набор $\{v_i\}_{i=1}^N$ называется *нормальными координатами* или *координатами первого рода* (относительно $u \in \mathbb{G}$) точки $v = \theta_u(v_1, \dots, v_N)$.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1.8. Пусть \mathbb{G} — нильпотентная градуированная группа топологической размерности N и глубины M , и пусть $x = \exp\left(\sum_{i=1}^N x_i X_i\right)(u)$. Определим величину d_∞ следующим образом:

$$d_\infty(x, u) = \max_{i=1, \dots, N} \{|x_i|^{1/\deg X_i}\}.$$

Свойство 1.9. Величина $d_\infty(v, w)$ локально является квазиметрикой: она неотрицательна (и равна нулю тогда и только тогда, когда $v = w$), обладает свойством симметричности и для всякой окрестности $D \subset \mathbb{G}$ существует константа $C_D < \infty$ такая, что обобщенное неравенство треугольника

$$d_\infty(v, w) \leq C_D(d_\infty(v, u) + d_\infty(u, w))$$

верно для всех $v, u, w \in D$.

ОБОЗНАЧЕНИЕ 1.10. Шар в квазиметрике d_∞ радиуса r с центром в точке x , равный $\{y \in \mathbb{G} : d_\infty(x, y) < r\}$, обозначим через $\text{Вох}(x, r)$.

Свойство 1.11. Образ шара $\text{Вох}(x, r)$ при отображении θ_x^{-1} — декартово произведение M кубов, длины сторон которых равны $2r, 2r^2, \dots, 2r^M$.

Свойство 1.12. С помощью свойства 1.11 непосредственно проверяется, что хаусдорфова размерность группы \mathbb{G} относительно d_∞ равна

$$\nu = \sum_{j=1}^M j \dim V_j.$$

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 1.13 [12]. Пусть $\mathbb{G}, \tilde{\mathbb{G}}$ — нильпотентные градуированные группы Ли, $E \subset \mathbb{G}$ и $\psi : E \rightarrow \tilde{\mathbb{G}}$. Пусть еще $\tilde{d} : \psi(E) \times \tilde{\mathbb{G}} \rightarrow \mathbb{R}_+$. Будем говорить, что ψ полиномиально субриманово дифференцируемо, или полиномиально *hc*-дифференцируемо, в (предельной) точке $x \in E$ относительно \tilde{d} , если существует отображение $\mathcal{L}_x : \mathbb{G} \rightarrow \tilde{\mathbb{G}}$ такое, что

- 1) $\tilde{d}(\psi(w), \mathcal{L}_x(w)) = o(d_\infty(x, w))$, $E \ni w \rightarrow x$;
- 2) $\mathcal{L}_x(w) = \theta_{\psi(x)} \circ L_x \circ \theta_x^{-1}(w)$, где L_x — оператор с полиномиальными

относительно w_1, \dots, w_N коэффициентами, а $\exp\left(\sum_{j=1}^N w_j X_j\right)(x) = w$.

Отображение \mathcal{L}_x называется полиномиальным субримановым дифференциалом, или полиномиальным *hc*-дифференциалом, отображения ψ в точке x .

ОБОЗНАЧЕНИЕ 1.14. Здесь и далее полиномиальный субриманов дифференциал \mathcal{L}_x отображения ψ в точке x будем обозначать через $\tilde{D}_P \psi(x)$.

2. Адаптированная мера поверхностей

Прежде всего опишем класс рассматриваемых в статье отображений и их дифференциальные свойства.

ОБОЗНАЧЕНИЕ 2.1. Для $\mathbb{G} \ni y = \exp\left(\sum_{i=1}^N y_i X_i\right)(x)$ коэффициенты при полях степени k будем называть переменными степени k , $k = 1, \dots, M$.

Предположение 2.2. Будем рассматривать $\varphi : \Omega \rightarrow \tilde{\mathbb{G}}$, где

- 1) $\Omega \subset \mathbb{G}$ — открытое множество;
- 2) \mathbb{G} — нильпотентная градуированная группа топологической размерности N с базисными полями X_1, \dots, X_N , хаусдорфовой размерности ν , с алгеброй Ли векторных полей $V = \bigoplus_{i=1}^M V_i$, где размерность V_i в каждой точке равна n_i , а

поля $X_{d_{i-1}+1}, \dots, X_{d_i}$ составляют базис V_i , $d_i = \sum_{k=1}^i n_k$, $d_0 = 0$, $i = 1, \dots, M$, и единицей $\mathbf{0}$;

3) $\tilde{\mathbb{G}}$ — нильпотентная градуированная группа топологической размерности \tilde{N} с базисными полями $\tilde{X}_1, \dots, \tilde{X}_{\tilde{N}}$, хаусдорфовой размерности $\tilde{\nu}$, с алгеброй Ли векторных полей $\tilde{V} = \bigoplus_{i=1}^{\tilde{M}} \tilde{V}_i$, где размерность \tilde{V}_i в каждой точке равна \tilde{n}_i , а поля $\tilde{X}_{\tilde{d}_{i-1}+1}, \dots, \tilde{X}_{\tilde{d}_i}$ составляют базис \tilde{V}_i , $\tilde{d}_i = \sum_{k=1}^i \tilde{n}_k$, $\tilde{d}_0 = 0$, $i = 1, \dots, \tilde{M}$, и единицей $\tilde{\mathbf{0}}$;

4) каждая координатная функция φ_i имеет гладкость $\lceil \frac{\tilde{M}+k-1}{k} \rceil$ по переменным степени k , $i = 1, \dots, \tilde{N}$, $k = 1, \dots, \tilde{M}$.

ОБОЗНАЧЕНИЕ 2.3 [1, 2]. Пусть $\psi : \mathbb{G} \rightarrow \mathbb{R}$. Обозначим через $D_{s,q}\psi(x)\langle y \rangle$, $y = \exp\left(\sum_{k=1}^N y_k X_k\right)(x)$, минимальную часть многочлена Тейлора, состоящую из производных порядка не выше qs функции ψ в точке x по переменным (y_1, \dots, y_{d_q}) степеней, не превосходящих q , которая аппроксимирует значение

$$\psi\left(\exp\left(\sum_{k=1}^{d_q} y_k X_k\right)(x)\right) - \psi\left(\exp\left(\sum_{k=1}^{d_{q-1}} y_k X_k\right)(x)\right) - D\psi(x)\left\langle \sum_{l=d_{q-1}+1}^{d_q} y_l X_l \right\rangle \quad (2.1)$$

с точностью до величины $o\left(\max_{i=1, \dots, d_q} \{|y_i|^{\frac{1}{\deg X_i}}\}\right)^{qs}$.

ЗАМЕЧАНИЕ 2.4 [1, 2]. Обратим внимание, что (2.1) равно выражению

$$\begin{aligned} & \bar{\psi}(y_1, \dots, y_{d_q}, 0_{d_q+1}, \dots, 0_N) - \bar{\psi}(y_1, \dots, y_{d_{q-1}}, 0_{d_{q-1}+1}, \dots, 0_N) \\ & - D\bar{\psi}(\bar{x}^{q-1})\langle 0, \dots, 0, y_{d_{q-1}+1}, \dots, \bar{y}_N \rangle + D\bar{\psi}(\bar{x}^{q-1})\langle 0, \dots, 0, \bar{y}_{d_q+1}, \dots, \bar{y}_N \rangle \\ & + (D\bar{\psi}(\bar{x}^{q-1}) - D\bar{\psi}(0))\langle 0, \dots, 0, y_{d_{q-1}+1}, \dots, y_{d_q}, 0, \dots, 0 \rangle, \end{aligned}$$

где $\bar{\psi} = \psi \circ \theta_x$, $\bar{x}^{q-1} = (y_1, \dots, y_{d_{q-1}}, 0_{d_{q-1}+1}, \dots, 0_N)$, нули с индексами обозначают нулевые координаты с соответствующими номерами, а координаты \bar{y}_k определяются формулами групповой операции на \mathbb{G} и могут отличаться от соответствующих y_k , $k = d_q + 1, \dots, N$ (см. также комментарии в [2]).

Справедлив следующий результат о полиномиальной субримановой дифференцируемости классов гёльдеровых отображений.

Теорема 2.5 [1, 2]. Пусть выполнены условия предположения 2.2. Отображение $\varphi : \Omega \rightarrow \tilde{\mathbb{G}}$ полиномиально субриманово дифференцируемо всюду, и $\widehat{D}_R\varphi(x)$ в нормальных координатах относительно $\varphi(x)$ сопоставляет элементу y набор $(\Delta_1(x, y), \dots, \Delta_{\tilde{N}}(x, y))$, где для $\deg \tilde{X}_i = k$, $k \leq \tilde{M} - 1$,

$$\begin{aligned} \Delta_i(x, y) &= D\varphi_i(x)\langle y \rangle + \sum_{p=1}^M D_{\lceil \frac{\tilde{M}+p-2}{p} \rceil, p} \varphi_i(x)\langle y \rangle \\ &+ \sum_{\substack{|\alpha+\beta+e_j+e_l|_h=k, \\ j < l}} G_{\alpha, \beta, j, l}^i (-\varphi(x))^\alpha \prod_{q=1}^{\tilde{N}} \left(\varphi_q(x) + D\varphi_q(x)\langle y \rangle \right. \\ &+ \left. \sum_{p=1}^M D_{\lceil \frac{\tilde{M}+p-3}{p} \rceil, p} \varphi_q(x)\langle y \rangle \right)^{\beta_q} \left(\varphi_l(x) \left(D\varphi_j(x)\langle y \rangle + \sum_{p=1}^M D_{\lceil \frac{\tilde{M}+p-2}{p} \rceil, p} \varphi_j(x)\langle y \rangle \right) \right) \end{aligned}$$

$$- \varphi_j(x) \left(D\varphi_l(x)\langle y \rangle + \sum_{p=1}^M D_{[\frac{\tilde{M}+p-2}{p}]_p} \varphi_l(x)\langle y \rangle \right)$$

и для $\deg \tilde{X}_i = \tilde{M}$

$$\begin{aligned} \Delta_i(x, y) &= D\varphi_i(x)\langle y \rangle + \sum_{p=1}^M D_{[\frac{\tilde{M}+p-1}{p}]_p} \varphi_i(x)\langle y \rangle \\ &+ \sum_{\substack{|\alpha+\beta+e_j+e_l|_h=k, \\ j < l}} G_{\alpha, \beta, j, l}^i (-\varphi(x))^\alpha \prod_{q=1}^{\tilde{N}} \left(\varphi_q(x) + D\varphi_q(x)\langle y \rangle \right. \\ &+ \left. \sum_{p=1}^M D_{[\frac{\tilde{M}+p-2}{p}]_p} \varphi_q(x)\langle y \rangle \right)^{\beta_q} \left(\varphi_l(x) \left(D\varphi_j(x)\langle y \rangle + \sum_{p=1}^M D_{[\frac{\tilde{M}+p-1}{p}]_p} \varphi_j(x)\langle y \rangle \right) \right. \\ &\left. - \varphi_j(x) \left(D\varphi_l(x)\langle y \rangle + \sum_{p=1}^M D_{[\frac{\tilde{M}+p-1}{p}]_p} \varphi_l(x)\langle y \rangle \right) \right), \end{aligned}$$

$\beta = (\beta_1, \dots, \beta_{\tilde{N}})$, и в выражении $(-\varphi(x))^\alpha$ символ $\varphi(x)$ обозначает набор $(\varphi_1(x), \dots, \varphi_{\tilde{N}}(x))$.

Для классов отображений-графиков будем считать, что выполнены следующие условия.

Предположение 2.6. Пусть $(\mathbb{G}, \{X_1, \dots, X_N\})$ и $(\tilde{\mathbb{G}}, \{\tilde{X}_1, \dots, \tilde{X}_{\tilde{N}}\})$ соответственно группа Карно и нильпотентная градуированная группа, для которых справедливы условия и обозначения предположения 2.2. Пусть, кроме того,

- 1) $\mathbb{G}, \tilde{\mathbb{G}} \subset \mathbb{U}$, где \mathbb{U} — нильпотентная градуированная группа топологической размерности $N + \tilde{N}$, $\mathbb{G} \cap \tilde{\mathbb{G}} = 0 = (\mathbf{0}, \tilde{\mathbf{0}})$;
- 2) поля X_1, \dots, X_N и $\tilde{X}_1, \dots, \tilde{X}_{\tilde{N}}$ базисные для всей группы \mathbb{U} ;
- 3) $\varphi : \Omega \rightarrow \tilde{\mathbb{G}}$ — липшицево в субримановом смысле отображение, где $\Omega \subset \mathbb{G}$ — открытое множество.

Теорема 2.7 [1, 2]. Пусть выполнены условия предположения 2.6. Отображение-график $\varphi_\Gamma : \Omega \rightarrow \mathbb{U}$, где $\Omega \subset \mathbb{G}$ — открытое множество, полиномиально субриманово дифференцируемо почти всюду (а именно в точках h -с-дифференцируемости φ), и $\widehat{D}_P \varphi_\Gamma(x)$ сопоставляет элементу $\exp\left(\sum_{p=1}^N y_p X_p\right)(x)$ в координатах относительно $\varphi_\Gamma(x)$ набор $(\Delta_1(x, y), \dots, \Delta_N(x, y), \tilde{\Delta}_1(x, y), \dots, \tilde{\Delta}_{\tilde{N}}(x, y))$, где

$$\begin{aligned} \Delta_i(x, y) &= y_i + \sum_{\substack{|\kappa+\mu+\lambda|_h=\deg X_i, \\ \kappa, |\lambda|+|\mu|>0}} K_{\kappa, \mu, \lambda}^{X_i} (-\varphi(x))^\mu (\varphi(x))^\lambda \\ &+ \sum_{\substack{|\alpha+\beta+\gamma+\tau|_h=\deg X_i, \\ \alpha, \tau>0}} L_{\alpha, \beta, \gamma, \tau}^{X_i} (-\varphi(x))^\beta (\varphi(x))^\gamma y^\alpha (\widehat{D}\varphi(x)\langle y \rangle)^\tau, \quad i = 1, \dots, N, \end{aligned}$$

$$\tilde{\Delta}_j(x, y) = (\widehat{D}\varphi(x)\langle y \rangle)_j + \sum_{\substack{|\kappa+\mu+\lambda|_h=\deg \tilde{X}_j, \\ \kappa, |\lambda|+|\mu|>0}} K_{\kappa, \mu, \lambda}^{\tilde{X}_j} (-\varphi(x))^\mu (\varphi(x))^\lambda$$

$$+ \sum_{\substack{|\alpha+\beta+\gamma+\tau|_h = \deg \tilde{X}_j, \\ \alpha, \tau > 0}} L_{\alpha, \beta, \gamma, \tau}^{\tilde{X}_j} (-\varphi(x))^\beta (\varphi(x))^\gamma y^\alpha (\widehat{D}\varphi(x)\langle y \rangle)^\tau, \quad j = 1, \dots, \tilde{N}, \quad (2.2)$$

кроме того, символы $y, \varphi(x)$ и $\widehat{D}\varphi(x)\langle y \rangle$, взятые в качестве возводимых в степень объектов, обозначают наборы $(y_1, \dots, y_N), (\varphi_1(x), \dots, \varphi_{\tilde{N}}(x))$ и $((\widehat{D}\varphi(x)\langle y \rangle)_1, \dots, (\widehat{D}\varphi(x)\langle y \rangle)_{\tilde{N}})$ соответственно, а $K_{\kappa, \mu, \lambda}^{X_i}, L_{\alpha, \beta, \gamma, \tau}^{X_i}, K_{\kappa, \mu, \lambda}^{\tilde{X}_j}$ и $L_{\alpha, \beta, \gamma, \tau}^{\tilde{X}_j}$ — константы для всех мультииндексов $\kappa, \mu, \lambda, \alpha, \beta, \gamma, \tau, i = 1, \dots, N, j = 1, \dots, \tilde{N}$.

Подчеркнем, что для вывода (2.2) достаточно только лишплицевости φ во внутреннем (субримановом) смысле.

Следствие 2.8. Дифференциал $D(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)$ полиномиального h -с-дифференциала в точке x имеет вид

$$\begin{pmatrix} E_{\dim V_1} & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ * & E_{\dim V_2} & 0 & \dots & 0 & 0 \\ * & * & E_{\dim V_3} & \dots & 0 & 0 \\ \dots & & & \dots & 0 & 0 \\ * & * & * & \dots & * & E_{\dim V_M} \\ (\widehat{D}\varphi)_{V_1, \tilde{V}_1}(x) & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ * & (\widehat{D}\varphi)_{V_2, \tilde{V}_2}(x) & 0 & \dots & 0 & 0 \\ * & * & (\widehat{D}\varphi)_{V_3, \tilde{V}_3}(x) & \dots & 0 & 0 \\ * & * & * & \dots & * & (\widehat{D}\varphi)_{V_M, \tilde{V}_M}(x) \end{pmatrix}, \quad (2.3)$$

где $E_{\dim V_l}$ — единичные матрицы размерности $\dim V_l, l = 1, \dots, M, (\widehat{D}\varphi)_{V_j, \tilde{V}_j}(x), j = 1, \dots, \min\{M, \tilde{M}\}$, — диагональные блоки матрицы h -с-дифференциала [13–15] отображения φ , и $(\widehat{D}\varphi)_{V_M, \tilde{V}_M}(x) = \emptyset$, если $\tilde{M} < M$ (в этом случае последний блок h -с-дифференциала отображения φ равен $(\widehat{D}\varphi)_{V_{\tilde{M}}, \tilde{V}_{\tilde{M}}}$). Если $\tilde{M} > M$, то в матрице (2.3) присутствуют дополнительные строки.

Действительно, достаточно рассмотреть матрицу $(\frac{\partial \widehat{\Delta}_i(x, y)}{\partial y_j} |_{y=0}), i = 1, \dots, N + \tilde{N}, j = 1, \dots, N$, где $\widehat{\Delta}_i = \Delta_i$ для $i = 1, \dots, N$ и $\widehat{\Delta}_i = \tilde{\Delta}_{i-N}$ для $i = N + 1, \dots, N + \tilde{N}$.

Свойство 2.9. С помощью элементарных преобразований базиса в образе отображения-графика (для фиксированной точки $x \in \Omega$) вида

$$X_q \mapsto Y_q = X_q + \sum_{i: \deg X_i > \deg X_q} P_q^i(x) X_i + \sum_{j: \deg \tilde{X}_j > \deg X_q} \tilde{P}_q^j(x) \tilde{X}_j, \quad (2.4)$$

$q = 1, \dots, N$, матрицу (2.3) дифференциала $D(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)$ можно привести к

виду

$$\begin{pmatrix} E_{\dim V_1} & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & E_{\dim V_2} & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & E_{\dim V_3} & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & E_{\dim V_M} \\ (\widehat{D}\varphi)_{V_1, \widetilde{V}_1}(x) & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & (\widehat{D}\varphi)_{V_2, \widetilde{V}_2}(x) & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & (\widehat{D}\varphi)_{V_3, \widetilde{V}_3}(x) & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & (\widehat{D}\varphi)_{V_M, \widetilde{V}_M}(x) \end{pmatrix}, \quad (2.5)$$

где $E_{\dim V_l}$ — единичные матрицы размера $\dim V_l$, $l = 1, \dots, M$, а $(\widehat{D}\varphi)_{V_j, \widetilde{V}_j}(x)$, $j = 1, \dots, \min\{M, \widetilde{M}\}$, — диагональные блоки матрицы h -дифференциала [13–15] отображения φ , и $(\widehat{D}\varphi)_{V_M, \widetilde{V}_M}(x) = \emptyset$, если $\widetilde{M} < M$. Если $\widetilde{M} > M$, то в матрице (2.5) присутствуют дополнительные нулевые строки.

ОБОЗНАЧЕНИЕ 2.10. Часть дифференциала $D(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)$, соответствующую матрице (2.5), будем обозначать через $D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)$.

Теорема 2.11 [1, 2]. Пусть для \mathbb{G} и $\widetilde{\mathbb{G}}$ выполнены условия предположения 2.6, и пусть отображение φ такое, как описано в предположении 2.2. Отображение-график $\varphi_\Gamma : \Omega \rightarrow \mathbb{U}$, где $\Omega \subset \mathbb{G}$ — открытое множество, непрерывно полиномиально субриманово дифференцируемо всюду, и $\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x)$ сопоставляет в нормальных координатах относительно $\varphi_\Gamma(x)$ каждому элементу $\exp\left(\sum_{p=1}^N y_p X_p\right)(x)$ набор $(\Gamma_1(x, y), \dots, \Gamma_N(x, y), \widetilde{\Gamma}_1(x, y), \dots, \widetilde{\Gamma}_{\widetilde{N}}(x, y))$, где

$$\begin{aligned} \Gamma_i(x, y) &= y_i + \sum_{\substack{|\kappa+\mu+\lambda|_h = \deg X_i, \\ \kappa, |\lambda|+|\mu| > 0}} K_{\kappa, \mu, \lambda}^{X_i} y^\kappa (-\varphi(x))^\mu (\varphi(x))^\lambda \\ &+ \sum_{\substack{|\alpha+\beta+\gamma+\tau|_h = \deg X_i, \\ \alpha, \tau > 0}} L_{\alpha, \beta, \gamma, \tau}^{X_i} (-\varphi(x))^\beta (\varphi(x))^\gamma y^\alpha (\widehat{D}_P\varphi(x)\langle y \rangle)^\tau, \quad i = 1, \dots, N, \\ \widetilde{\Gamma}_j(x, y) &= (\widehat{D}_P\varphi(x)\langle y \rangle)_j + \sum_{\substack{|\kappa+\mu+\lambda|_h = \deg \widetilde{X}_j, \\ \kappa, |\lambda|+|\mu| > 0}} K_{\kappa, \mu, \lambda}^{\widetilde{X}_j} y^\kappa (-\varphi(x))^\mu (\varphi(x))^\lambda \\ &+ \sum_{\substack{|\alpha+\beta+\gamma+\tau|_h = \deg \widetilde{X}_j, \\ \alpha, \tau > 0}} L_{\alpha, \beta, \gamma, \tau}^{\widetilde{X}_j} (-\varphi(x))^\beta (\varphi(x))^\gamma y^\alpha (\widehat{D}_P\varphi(x)\langle y \rangle)^\tau, \quad j = 1, \dots, \widetilde{N}, \end{aligned} \quad (2.6)$$

кроме того, как и в теореме 2.7, $y = (y_1, \dots, y_N)$, $\varphi(x) = (\varphi_1(x), \dots, \varphi_{\widetilde{N}}(x))$, $\widehat{D}_P\varphi(x)\langle y \rangle = ((\widehat{D}_P\varphi(x)\langle y \rangle)_1, \dots, (\widehat{D}_P\varphi(x)\langle y \rangle)_{\widetilde{N}})$ — координаты полиномиального субриманова дифференциала φ в точке x на элементе y относительно $\varphi_\Gamma(x)$ и $K_{\kappa, \mu, \lambda}^{X_i}$, $L_{\alpha, \beta, \gamma, \tau}^{X_i}$, $K_{\kappa, \mu, \lambda}^{\widetilde{X}_j}$ и $L_{\alpha, \beta, \gamma, \tau}^{\widetilde{X}_j}$ — константы для всех $\kappa, \mu, \lambda, \alpha, \beta, \gamma, \tau$, $i = 1, \dots, N$, $j = 1, \dots, \widetilde{N}$.

Свойство 2.12. С помощью элементарных преобразований вида (2.4) базиса $\{X_i\}_{i=1}^N$ в образе отображения-графика для фиксированной точки $x \in \Omega$ матрицу дифференциала $D(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)$ можно привести к виду (2.5), где вместо блоков $(\widehat{D}\varphi)_{V_j, \widetilde{V}_j}(x)$ будут блоки $D((\widehat{D}_P\varphi)(x))_{V_j, \widetilde{V}_j}(x)$ размеров $\dim \widetilde{V}_j \times \dim V_j$, $j = 1, \dots, \min\{M, \widetilde{M}\}$. Чтобы в этом убедиться, достаточно рассмотреть матрицу $(\frac{\partial \widehat{\Gamma}_i(x, y)}{\partial y_j}|_{y=0})$, $i = 1, \dots, N + \widetilde{N}$, $j = 1, \dots, N$, где $\widehat{\Gamma}_i = \Gamma_i$ для $i = 1, \dots, N$ и $\widehat{\Gamma}_i = \widetilde{\Gamma}_{i-N}$ для $i = N + 1, \dots, N + \widetilde{N}$.

ОБОЗНАЧЕНИЕ 2.13. Матрицу, состоящую из блоков $D((\widehat{D}_P\varphi)(x))_{V_j, \widetilde{V}_j}(x)$, $j = 1, \dots, \min\{M, \widetilde{M}\}$, где остальные элементы равны нулю, обозначим символом $D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$.

Введем понятия адаптированного базиса и соответствующей меры.

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2.14 [2, 3]. Пусть \mathbb{G} и $\widetilde{\mathbb{G}}$ — нильпотентные градуированные группы, $\Omega \subset \mathbb{G}$ и $\psi : \Omega \rightarrow \widetilde{\mathbb{G}}$. Если координаты $\{\kappa_j\}_{j=1}^{\widetilde{N}}$ полиномиального субриманова дифференциала $\widehat{D}_P\psi(x)\langle y \rangle$, рассмотренные относительно точки $\psi(x)$ в базисе $\{Y_i\}_{i=1}^{\widetilde{N}}$, обладают свойством $|\kappa_j| = O(d_\infty(x, y)^{\deg \widetilde{X}_j})$, $j = 1, \dots, \widetilde{N}$, то базис $\{Y_i\}_{i=1}^{\widetilde{N}}$ называется *внутренним*, или *адаптированным* (в точке x).

Справедливы следующие результаты для рассматриваемых классов гёльдеровых отображений.

Теорема 2.15 [2, 3]. Пусть φ в условиях предположения 2.6 является контактным отображением, имеющим гладкость $\lceil \frac{\max\{M, \widetilde{M}\} + p - 1}{p} \rceil$ по переменным степени p , $p = 1, \dots, M$. Тогда для всех $x \in \Omega$ существуют полученный линейными преобразованиями базиса $\{X_i\}_{i=1}^N$ базис $\{Y_j\}_{j=1}^N$ и адаптированный базис $\{^x X_1, \dots, ^x X_N, ^x \widetilde{X}_1, \dots, ^x \widetilde{X}_{\widetilde{N}}\}$ такие, что множество

$$(\tilde{\theta}_{\varphi_\Gamma(x)} \circ \theta_{\varphi_\Gamma(x)}^{-1})(D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)\langle \text{Box}(x, r) \rangle)$$

совпадает с $\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x)\langle \text{Box}(x, r) \rangle$, а

$$(\theta_{Y, \varphi_\Gamma(x)} \circ \theta_{\varphi_\Gamma(x)}^{-1})(D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)\langle \text{Box}(x, r) \rangle) = D(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)\langle \text{Box}(x, r) \rangle.$$

Здесь $\theta_{\varphi_\Gamma(x)}$ — отображение нормальных координат в исходном базисе, $\theta_{Y, \varphi_\Gamma(x)}$ — в преобразованном базисе, $\tilde{\theta}_{\varphi_\Gamma(x)}$ — в адаптированном базисе, а D_{diag} — блочно-диагональная часть дифференциала, состоящая из блоков размеров $(n_i + \tilde{n}_i) \times n_i$, $i = 1, \dots, \min\{M, \widetilde{M}\}$ (полученная при перегруппировке полей на \mathbb{U} по степеням).

Теорема 2.16 [2, 3]. Пусть для \mathbb{G} и $\widetilde{\mathbb{G}}$ выполнены условия предположения 2.6, а отображение φ в условиях предположения 2.2 по переменным степени p , $p = 1, \dots, M$, имеет гладкость $\lceil \frac{\max\{M, \widetilde{M}\} + p - 1}{p} \rceil$. Тогда для всех $x \in \Omega$ существуют полученный линейными преобразованиями базиса $\{X_i\}_{i=1}^N$ базис $\{Y_j\}_{j=1}^N$ и адаптированный базис $\{^x X_1, \dots, ^x X_N, ^x \widetilde{X}_1, \dots, ^x \widetilde{X}_{\widetilde{N}}\}$ такие, что множество

$$(\tilde{\theta}_{\varphi_\Gamma(x)} \circ \theta_{\varphi_\Gamma(x)}^{-1})(D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)\langle \text{Box}(x, r) \rangle)$$

совпадает с $\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x)\langle \text{Box}(x, r) \rangle$, а

$$(\theta_{Y, \varphi_\Gamma(x)} \circ \theta_{\varphi_\Gamma(x)}^{-1})(D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)\langle \text{Box}(x, r) \rangle) = D(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)\langle \text{Box}(x, r) \rangle.$$

Здесь $\theta_{\varphi_\Gamma(x)}$ — отображение нормальных координат в исходном базисе, $\theta_{Y, \varphi_\Gamma(x)}$ — в преобразованном базисе, $\tilde{\theta}_{\varphi_\Gamma(x)}$ — в адаптированном базисе, а D_{diag} — блочно-диагональная часть дифференциала, состоящая из блоков размеров $(n_i + \tilde{n}_i) \times n_i$, $i = 1, \dots, \min\{M, \tilde{M}\}$ (полученная при перегруппировке полей на \mathbb{U} по степеням).

Предположение 2.17. Будем считать, что в следующей теореме $N \leq \tilde{N}$, так как этот случай представляет интерес для исследования метрических свойств поверхностей-образов.

Теорема 2.18 [2, 3]. Пусть выполнены условия теоремы 2.16. Если для точки $x \in \Omega$ существует невырожденное преобразование η_x базиса в образе, приводящее матрицу $D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$ к блочно-верхнетреугольному виду, где «диагональные» блоки имеют размеры $\tilde{n}_i \times n_i$, $i = 1, \dots, \min\{M, \tilde{M}\}$, то адаптированный в точке x базис существует и состоит из полей

$$\tilde{X}_l \mapsto {}^x\tilde{X}_l = (D\chi_x(v) \circ \eta_x)(\tilde{X}_l(v)),$$

$l = 1, \dots, \tilde{N}$. Здесь $\chi_x = \widehat{D}_P\varphi(x) \circ (D(\widehat{D}_P\varphi(x)))^{-1}$, если ранг $D(\widehat{D}_P\varphi(x))$ равен \tilde{N} и $N = \tilde{N}$. Если ранг $D(\widehat{D}_P\varphi(x))$ максимален, но меньше \tilde{N} , то χ_x — продолжение отображения $\widehat{D}_P\varphi(x) \circ (D(\widehat{D}_P\varphi(x)))^{-1}$, построенное с помощью сдвигов (см. подробности в [2, теорема 4.3]) вдоль дополнения образа дифференциала $D(\widehat{D}_P\varphi(x))$. В этом случае множество $(\tilde{\theta}_{\varphi(x)} \circ \theta_{\varphi(x)}^{-1})(D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)(\text{Вох}(x, r)))$ совпадает с $\widehat{D}_P\varphi(x)(\text{Вох}(x, r))$, где матрица $D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$ равна матрице $D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$ при преобразовании η_x базиса, а $\tilde{\theta}_{\varphi(x)}$ — отображение нормальных координат в преобразованном базисе.

Если ранг $D(\widehat{D}_P\varphi(x))$ не максимален, то аналогичный результат справедлив для ограничений φ на поверхности меньшей размерности, на которых матрица $D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$ имеет максимальный ранг.

В теоремах 2.15 и 2.16 базис $\{{}^xX_1, \dots, {}^xX_N, {}^x\tilde{X}_1, \dots, {}^x\tilde{X}_{\tilde{N}}\}$, а в теореме 2.18 базис $\{{}^x\tilde{X}_1, \dots, {}^x\tilde{X}_{\tilde{N}}\}$ адаптированный. Так как он зависит от фиксированной точки x , будем говорить, что он *адаптированный в точке x* , или *внутренний относительно точки x* . Кроме того, этот базис позволяет аппроксимировать полиномиальный h -с-дифференциал его блочно-«диагональной» линейной частью, не искажая ее.

Будем полагать $\deg {}^xX_i = \deg Y_i = \deg X_i$ и $\deg {}^x\tilde{X}_j = \deg \tilde{X}_j$, $i = 1, \dots, N$, $j = 1, \dots, \tilde{N}$.

Соглашение 2.19. В определениях 2.21, 2.22 и 2.24, а также замечании 2.23, лемме 2.27 и теореме 2.28 полагаем $\widehat{N} = N + \tilde{N}$, $\widehat{M} = \max\{M, \tilde{M}\}$ и $\widehat{\varphi} = \varphi_\Gamma$ для условий теорем 2.15 и 2.16 и $\widehat{N} = \tilde{N}$, $\widehat{M} = \tilde{M}$ и $\widehat{\varphi} = \varphi$ для условий теоремы 2.18. Кроме того, $\mathbb{U} = \mathbb{G}$ для условий теоремы 2.18, а также

$$({}^xY_1, \dots, {}^xY_{\widehat{N}}) = ({}^xX_1, \dots, {}^xX_N, {}^x\tilde{X}_1, \dots, {}^x\tilde{X}_{\tilde{N}})$$

для условий теорем 2.15 или 2.16 и

$$({}^xY_1, \dots, {}^xY_{\widehat{N}}) = ({}^x\tilde{X}_1, \dots, {}^x\tilde{X}_{\tilde{N}})$$

для условий теоремы 2.18.

Замечание 2.20. Существуют два способа нумерации адаптированных базисных полей для отображений-графиков: один получается соединением двух

наборов базисных полей $({}^x X_1, \dots, {}^x X_N, {}^x \tilde{X}_1, \dots, {}^x \tilde{X}_{\tilde{N}})$, а другой — перегруппировкой полей из двух наборов с одинаковыми степенями. Однако это не влияет на подсчет определителя субриманова дифференциала, так как при вычислении произведения $\det(D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P \varphi_\Gamma)^* D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P \varphi_\Gamma))$ в обоих случаях получаем сумму единичной матрицы и матрицы $\widehat{D}\varphi^* \widehat{D}\varphi$ (для графиков липшицевых отображений) или $D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P \varphi)^* D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P \varphi)$ (для случая гёльдеровых отображений).

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2.21. Пусть $w = \exp\left(\sum_{i=1}^{\widehat{N}} w_i {}^x Y_i\right)(v)$, $w, v \in \mathbb{U}$. Определим величину ${}^x d_\infty(w, v)$ следующим образом:

$${}^x d_\infty(w, v) = \max_{i=1, \dots, \widehat{N}} \{|w_i|^{\frac{1}{\deg {}^x Y_i}}\}.$$

Множество $\{w \in \mathbb{U} : {}^x d_\infty(w, v) < r\}$ называется шаром относительно ${}^x d_\infty$ радиуса $r > 0$ с центром в точке v и обозначается символом ${}^x \text{Вох}(v, r)$.

Адаптированный вариант метрики, эквивалентной римановой, ${}^x \rho$ вводится аналогично:

$${}^x \rho(w, v) = \max_{i=1, \dots, \widehat{N}} \{|w_i|\}.$$

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2.22 (ср. [8]). Пусть $w = \exp\left(\sum_{i=1}^{\widehat{N}} w_i {}^x Y_i\right)(v)$, $w, v \in \mathbb{U}$. Определим величину ${}^x d_2(w, v)$ следующим образом:

$${}^x d_2(w, v) = \max\left\{\left(\sum_{j:\deg {}^x Y_j=1} |w_j|^2\right)^{\frac{1}{2}}, \left(\sum_{j:\deg {}^x Y_j=2} |w_j|^2\right)^{\frac{1}{2^2}}, \dots, \left(\sum_{j:\deg {}^x Y_j=\widehat{M}} |w_j|^2\right)^{\frac{1}{2^{\widehat{M}}}}\right\}.$$

Множество $\{w \in \mathbb{U} : {}^x d_2(w, v) < r\}$ называется шаром относительно ${}^x d_2$ радиуса $r > 0$ с центром в точке v и обозначается через ${}^x \text{Вох}_2(v, r)$.

ЗАМЕЧАНИЕ 2.23. Прообраз ${}^x d_2$ -шара ${}^x \text{Вох}_2(v, r)$ при отображении $\tilde{\theta}_v$, $v \in \mathbb{U}$, равен

$$\begin{aligned} \text{Вох}_2(0, r) &= B_2^{\dim \text{span}\{{}^x Y_j:\deg {}^x Y_j=1\}}(0, r) \times B_2^{\dim \text{span}\{{}^x Y_j:\deg {}^x Y_j=2\}}(0, r^2) \\ &\quad \times \dots \times B_2^{\dim \text{span}\{{}^x Y_j:\deg {}^x Y_j=\widehat{M}\}}(0, r^{\widehat{M}}), \end{aligned}$$

где B_2^l — евклидов шар размерности l .

ОПРЕДЕЛЕНИЕ 2.24 (ср. [8, 12]). Пусть \mathbb{G} — нильпотентная градуированная группа, $\Omega \subset \mathbb{G}$ — открытое множество, ν — хаусдорфова размерность \mathbb{G} , $V = \bigoplus_{j=1}^M V_j$ — алгебра Ли группы \mathbb{G} и $S = \widehat{\varphi}(\Omega)$. Кроме того, если выполнены условия теоремы 2.18, то ранг $D(\widehat{D}_P \varphi(x))$ максимален и φ взаимно однозначно. Значение адаптированной, или внутренней, меры \mathcal{H}_Γ^ν для подмножеств $A \subset S$ вычисляется по формуле

$$\mathcal{H}_\Gamma^\nu(A) = \prod_{j=1}^M \omega_{\dim V_j} \cdot \liminf_{\delta \rightarrow 0} \left\{ \sum_{i \in \mathbb{N}} r_i^\nu : \bigcup_{i \in \mathbb{N}} \widehat{\varphi}^{-1}(x_i) \text{Вох}_2(x_i, r_i) \supset A, x_i \in A, r_i < \delta \right\},$$

где точная нижняя грань берется по всем покрытиям множества A .

ЗАМЕЧАНИЕ 2.25. Так как в условиях теоремы 2.18 топологическая размерность образа не будет превосходить N и, кроме того, интерес для исследования представляют поверхности хаусдорфовой размерности ν , будем считать, что $n_i \leq \tilde{n}_i$, $i = 1, \dots, M$, и φ взаимно однозначно. Тогда в случае, когда ранг матрицы $D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$ максимален, в ней содержится N линейно независимых строк, действия с которыми приводят матрицу к блочно-верхнетреугольному виду, где «диагональные» блоки имеют размеры $\tilde{n}_i \times n_i$. Действительно, сначала к требуемому виду приводится блок из $N \leq \tilde{N}$ строк, а затем — оставшиеся строки. Эти преобразования соответствуют линейным преобразованиям η_x в базисе $\{\tilde{X}_j\}_{j=1}^{\tilde{N}}$. Кроме того, эти N строк будут линейно независимыми и в окрестности точки x рассмотрения полиномиального h -дифференциала, и в окрестности точки дифференцирования отображения $y \mapsto \widehat{D}_P\varphi(x)\langle y \rangle$. В силу предположений на отображение φ такие преобразования (η_x и соответствующее ему преобразование строк) можно без ограничения общности считать непрерывными по $x \in \Omega$.

Предположение 2.26. В теореме 2.28 будем считать, что при выполнении условий теоремы 2.18 отображение φ биективно на свой образ, преобразование строк матрицы дифференциала, описанное в замечании 2.25, существует на всей области определения Ω и непрерывно зависит от $x \in \Omega$, а ранг матрицы $D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$ максимален всюду. Таким образом, η_x существует всюду на образе $\varphi(\Omega)$.

Лемма 2.27. Функция множества $\Phi : S \rightarrow \mathbb{R}$, где $S = \widehat{\varphi}(\Omega)$, заданная, как

$$\Phi : A \mapsto \mathcal{H}_\Gamma^\nu(A), \quad \text{где } A \subset S,$$

обладает следующими свойствами:

- 1) она абсолютно непрерывна относительно \mathcal{H}^ν на \mathbb{G} ;
- 2) она (локально) аддитивна на удаленных шарах.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Пусть выполнены условия определения 2.24. Иными словами, либо справедливы условия теорем 2.15 или 2.16, либо выполнены условия теоремы 2.18 и, кроме того, ранг $D(\widehat{D}_P\varphi(x))$ максимален, а φ взаимно однозначно (см. также замечание 2.25 и предположение 2.26).

Докажем утверждение 1. Без ограничения общности можно рассматривать $\mathcal{U} \in \Omega$. Пусть $\Sigma \subset \mathcal{U}$ — множество меры нуль. Тогда по определению множества меры нуль существует покрытие его шарами $\{\text{Вох}(x_i, r_i)\}_{i \in \mathbb{N}}$, сумма мер которых меньше произвольно заданного малого $\varepsilon > 0$. В силу свойств адаптированного базиса, установленных в теоремах 2.15, 2.16 и 2.18, образы $\widehat{D}_P\widehat{\varphi}(x_i)\langle \text{Вох}(x_i, r_i) \rangle$ лежат в субримановых шарах, имеющих радиус Kr_i , $K < \infty$, в базисе $\{x^i Y_j\}_{j=1}^{\widehat{N}}$, $i \in \mathbb{N}$. (Заметим, что для условий теоремы 2.18 это свойство следует из определения отображения χ_{x_i} , которое параметризует образ $\widehat{D}_P\varphi(x_i)\langle \text{Вох}(x_i, r_i) \rangle$ множеством $D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x_i))(x_i)\langle \text{Вох}(x_i, r_i) \rangle$ в базисе $\{\eta_{x_i} \tilde{X}_j\}_{j=1}^{\widehat{N}}$, $i \in \mathbb{N}$.) Аналогичное утверждение справедливо и для $\widehat{\varphi}(\text{Вох}(x_i, r_i))$, $i \in \mathbb{N}$, так как в базисе $\{x^i Y_j\}_{j=1}^{\widehat{N}}$ координаты образа любой точки из $\text{Вох}(x_i, r_i)$ при φ_Γ отличаются от соответствующих координат при отображении $\widehat{D}_P\widehat{\varphi}(x_i)$ на величину, сравнимую с $o(r_i^{\widehat{M}})$, $i \in \mathbb{N}$, где $o(1)$ равномерна на \mathcal{U} (см. [2,

следствие 4.5]). Следовательно, \mathcal{H}_Γ^ν -мера образа множества меры нуль не превосходит $\widehat{K}\varepsilon$, $\widehat{K} = \widehat{K}(K, \widehat{N}, \widehat{\varphi}) < \infty$, откуда в силу произвола в выборе $\varepsilon > 0$ следует абсолютная непрерывность функции Φ .

Утверждение 2 доказывается следующими аргументами:

1) рассматриваются два шара B_1 и B_2 и их пересечения с S , где $B_1, B_2 \subset \mathbb{U}$ и $(B_1 \cap S) \cap (B_2 \cap S) = \emptyset$;

2) так как преобразования базисов (от исходных к адаптированным и обратные к ним) невырождены, то как риманово, так и субриманово расстояния между $B_1 \cap S$ и $B_2 \cap S$ строго отделены от нуля в любом из адаптированных базисов; кроме того, для адаптированных расстояний верны оценки

$$\widehat{\varphi}^{-1}(x_i) d_2 \leq C \cdot \widehat{\varphi}^{-1}(x_j) \rho^{1/\widehat{M}},$$

где $C = C(\mathcal{U}) < \infty$, $\mathcal{U} \supset \widehat{\varphi}^{-1}(B_1 \cup B_2)$, для всех $i, j \in \mathbb{N}$;

3) таким образом, существует такое $\delta > 0$, что покрытия множеств $B_1 \cap S$ и $B_2 \cap S$ шарами $\widehat{\varphi}^{-1}(x_i) \text{Вох}_2(x_i, r_i)$, $r_i < \delta$, $i \in \mathbb{N}$, пересекаться не будут.

Отсюда следует (локальная) аддитивность на отдаленных шарах.

Лемма доказана. \square

Теорема 2.28. Пусть выполнены условия одной из теорем 2.15, 2.16 или 2.18. Тогда для отображений-графиков справедлива формула площади

$$\int_{\Omega} \mathcal{J}(\varphi_\Gamma, x) d\mathcal{H}^\nu(x) = \int_{\varphi_\Gamma(\Omega)} d\mathcal{H}_\Gamma^\nu(y), \quad (2.7)$$

где

$$\mathcal{J}(\varphi_\Gamma, x) = \prod_{j=1}^M \sqrt{\det(E_{n_j} + (\widehat{D}\varphi)_{\widetilde{V}_j, V_j}^*(x)(\widehat{D}\varphi)_{\widetilde{V}_j, V_j}(x))} \quad (2.8)$$

(см. (2.5)) в условиях теоремы 2.15 и

$$\mathcal{J}(\varphi_\Gamma, x) = \prod_{j=1}^M \sqrt{\det(E_{n_j} + D((\widehat{D}_P\varphi)(x))(x)_{V_j, \widetilde{V}_j}^* D((\widehat{D}_P\varphi)(x))(x)_{V_j, \widetilde{V}_j})} \quad (2.9)$$

(см. свойство 2.12) в условиях теоремы 2.16. Если выполнены условия теоремы 2.18, то верна формула площади

$$\int_{\Omega} \sqrt{\det(D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi(x))^*(x)D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))} d\mathcal{H}^\nu(x) = \int_{\varphi(\Omega)} d\mathcal{H}_\Gamma^\nu(y), \quad (2.10)$$

где $D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$ состоит из «диагональных» блоков $D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$ размерностей $\tilde{n}_i \times n_i$, $i = 1, \dots, \min\{M, \widetilde{M}\}$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Так как из леммы 2.27 следует, что определенная в ней функция Φ восстанавливается по своей производной [16, 17], то основная идея заключается в доказательстве того, что производная функции множества Φ равна (2.8) или (2.9) в условиях теорем 2.15 и 2.16 или

$$\sqrt{\det(D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi(x))^*(x)D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))}$$

в условиях теоремы 2.18 (см. (2.10)). В последнем случае, так как по предположению 2.26 ранг матрицы $D(\widehat{D}_P\varphi(x))$ максимален, схема доказательства

формулы площади принципиально не отличается от первых двух, поэтому доказательство будем проводить в общем виде. Схема состоит из двух основных этапов: на первом этапе считаем \mathcal{H}^N -меру пересечения образа полиномиального субриманова дифференциала $\widehat{D}_P\widehat{\varphi}(x)\langle\mathcal{U}\rangle$, $x \in \mathcal{U}$, $\mathcal{U} \Subset \Omega$, и субриманова шара ${}^x\text{Box}_2(y, r)$ с центром в $y = \widehat{\varphi}(x)$ (см. обозначение в определении 2.22), а на втором — находим искажение \mathcal{H}^ν -меры при отображении $\widehat{\varphi}$, используя непосредственное определение внутренней меры Хаусдорфа (см. определение 2.24); ср. [8].

Напомним, что здесь и далее используются обозначения, принятые в соглашении 2.19. Кроме того, будем полагать, что в случае, когда выполнены условия теоремы 2.18, ранг матрицы $D(\widehat{D}_P\varphi(x))$ на рассматриваемых окрестностях максимален и отображение φ биективно на свой образ.

ШАГ 1. Пусть $x \in \Omega$. Рассмотрим окрестность $\mathcal{U} \Subset \Omega$, $\mathcal{U} \ni x$, ее образ $\widehat{D}_P\widehat{\varphi}(x)\langle\mathcal{U}\rangle$ при полиномиальном субримановом дифференциале $\widehat{D}_P\widehat{\varphi}(x)$ и пересечение с шаром ${}^x\text{Box}_2(y, r)$, $y = \widehat{\varphi}(x)$. Согласно предположению 2.26 на \mathcal{U} выполнено условие непрерывности преобразования базиса в образе, описанное в замечании 2.25 (для случая теоремы 2.18). Обозначим \mathcal{H}^N -меру в базисе $\{{}^x\widehat{Y}_j\}_{j=1}^{\widehat{N}}$ символом ${}^x\mathcal{H}^N$. Для подсчета ${}^x\mathcal{H}^N$ -меры множества $\widehat{D}_P\widehat{\varphi}(x)\langle\mathcal{U}\rangle \cap {}^x\text{Box}_2(y, r)$ перейдем в нормальные координаты $\tilde{\theta}_y^{-1}$ относительно y в базисе $\{{}^x\widehat{Y}_j\}_{j=1}^{\widehat{N}}$. Согласно теоремам 2.15 и 2.16

$$\tilde{\theta}_y^{-1}(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x)\langle\mathcal{U}\rangle) = \theta_y^{-1}(D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)\langle\mathcal{U}\rangle),$$

и в силу теоремы 2.18

$$\tilde{\theta}_y^{-1}(\widehat{D}_P\varphi(x)\langle\mathcal{U}\rangle) = \theta_y^{-1}(D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)\langle\mathcal{U}\rangle).$$

С учетом замечания 2.23 получаем, что вопрос подсчета ${}^x\mathcal{H}^N$ -меры свелся к вычислению меры пересечения декартова произведения шаров и плоскости, проходящей через 0 — общий центр шаров. Из свойства 2.9 и матрицы (2.5) следует, что (см. также [18])

$$\mathcal{H}^N(\theta_y^{-1}(D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)\langle\mathcal{U}\rangle) \cap \text{Box}_2(0, r)) = \prod_{j=1}^M \omega_{\dim V_j} r^{\nu_j}. \quad (2.11)$$

Кроме того, из [18, теорема 2, шаги 4, 5] вытекает, что

$$\begin{aligned} & \mathcal{H}^N(\theta_y^{-1}(D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)\langle\mathcal{U}\rangle) \cap \text{Box}_2(0, r)) \\ &= \frac{\sqrt{\det(D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))^*(x)D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))}}{\sqrt{\det(D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi(x))^*(x)D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))}} \prod_{j=1}^M \omega_{\dim V_j} r^{\nu_j} (1 + o(1)), \end{aligned} \quad (2.12)$$

где $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно по $x \in \mathcal{U}$.

Таким образом, ${}^x\mathcal{H}^N(\widehat{D}_P\widehat{\varphi}(x)\langle\mathcal{U}\rangle \cap {}^x\text{Box}_2(\widehat{\varphi}(x), r)) = r^\nu \cdot G(x)$, где значение $G(x)$ — это

$$\begin{cases} \prod_{j=1}^M \omega_{\dim V_j} \cdot |{}^x\tilde{g}(\widehat{\varphi}(x))| \cdot (1 + o(1)), & \text{если } \widehat{\varphi} = \varphi_\Gamma, \\ \prod_{j=1}^M \omega_{\dim V_j} \cdot |{}^x\tilde{g}(\widehat{\varphi}(x))| \cdot C(x) \cdot (1 + o(1)), & \text{если } \widehat{\varphi} = \varphi, \end{cases}$$

символом ${}^x\tilde{g}$ обозначен риманов тензор в базисе $\{{}^x\hat{Y}_j\}_{j=1}^{\hat{N}}$,

$$C(x) = \frac{\sqrt{\det(D_{\Delta}(\hat{D}_P\varphi(x))^*(x)D_{\Delta}(\hat{D}_P\varphi(x))(x))}}{\sqrt{\det(D_{\text{diag}}(\hat{D}_P\varphi(x))^*(x)D_{\text{diag}}(\hat{D}_P\varphi(x))(x))}}$$

и $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно по $x \in \mathcal{U}$.

ШАГ 2. Для фиксированного $x \in \mathcal{U}$ и достаточно малого $r > 0$ рассмотрим образ $\hat{\varphi}(\text{Box}_2(x, r))$ ($r > 0$ таково, что $\text{Box}_2(x, r) \subset \mathcal{U}$) и его покрытие набором шаров $\{{}^{x_i}\text{Box}_2(y_i, r_i)\}$, $y_i = \hat{\varphi}(x_i)$, $x_i \in \text{Box}_2(x, r)$, $i \in \mathbb{N}$. Имеем

$$\begin{aligned} \sum_{i \in \mathbb{N}} r_i^{\nu} &= \sum_{i \in \mathbb{N}} \frac{{}^{x_i}\mathcal{H}^N(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x_i)(\mathcal{U}) \cap {}^{x_i}\text{Box}_2(y_i, r_i))}{G(x_i)} \\ &= \sum_{i \in \mathbb{N}} \mathcal{J}(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x_i), x_i) \frac{{}^{\mathcal{H}^N(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x_i)^{-1}({}^{x_i}\text{Box}_2(y_i, r_i)))}}{G(x_i)} (1 + o(1)) \\ &= \mathcal{J}(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x), x) \sum_{i \in \mathbb{N}} \frac{{}^{\mathcal{H}^N(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x_i)^{-1}({}^{x_i}\text{Box}_2(y_i, r_i)))}}{G(x_i)} (1 + o(1)), \end{aligned}$$

где $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно на \mathcal{U} . Так как полиномиальный субриманов дифференциал невырожден и на прообразе каждого из шаров покрытия аппроксимирует $\hat{\varphi}$ с точностью до $o(r_i^{\hat{M}})$ относительно римановой метрики ($o(1)$ равномерно на \mathcal{U}), из стандартных рассуждений имеем

$$\mathcal{H}^N(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x_i)^{-1}({}^{x_i}\text{Box}_2(y_i, r_i(1 - o(1)))) = \mathcal{H}^N(\hat{\varphi}^{-1}({}^{x_i}\text{Box}_2(y_i, r_i)))(1 + o(1)),$$

иными словами,

$$\mathcal{H}^N(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x_i)^{-1}({}^{x_i}\text{Box}_2(y_i, r_i))) = \mathcal{H}^N(\hat{\varphi}^{-1}({}^{x_i}\text{Box}_2(y_i, r_i)))(1 + o(1)),$$

$i \in \mathbb{N}$, где $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно на \mathcal{U} . Таким образом,

$$\begin{aligned} \prod_{j=1}^M \omega_{\dim V_j} \sum_{i \in \mathbb{N}} r_i^{\nu} &= \mathcal{J}(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x), x) \sum_{i \in \mathbb{N}} \frac{{}^{\mathcal{H}^N(\hat{\varphi}^{-1}({}^{x_i}\text{Box}_2(y_i, r_i)))}}{|{}^{x_i}\tilde{g}(\hat{\varphi}(x_i))|} (1 + o(1)) \\ &= \frac{\mathcal{J}(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x), x)}{|{}^x\tilde{g}(\hat{\varphi}(x))|} \sum_{i \in \mathbb{N}} \mathcal{H}^N(\hat{\varphi}^{-1}({}^{x_i}\text{Box}_2(y_i, r_i)))(1 + o(1)) \end{aligned}$$

для $\hat{\varphi} = \varphi_{\Gamma}$ и

$$\prod_{j=1}^M \omega_{\dim V_j} \sum_{i \in \mathbb{N}} r_i^{\nu} = \frac{\mathcal{J}(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x), x)}{|{}^x\tilde{g}(\hat{\varphi}(x))|C(x)} \sum_{i \in \mathbb{N}} \mathcal{H}^N(\hat{\varphi}^{-1}({}^{x_i}\text{Box}_2(y_i, r_i)))(1 + o(1))$$

для $\hat{\varphi} = \varphi$. Здесь $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно на \mathcal{U} .

Покажем, что множества вида $\hat{\varphi}^{-1}({}^s\text{Box}_2(\hat{\varphi}(s), \tau))$, $s \in \mathcal{U}$, удовлетворяют условию удвоения для достаточно малых $\tau > 0$. Так как полиномиальный субриманов дифференциал невырожденный и на прообразе каждого из шаров покрытия аппроксимирует $\hat{\varphi}$ с точностью до $o(\tau^{\hat{M}})$ относительно римановой метрики, без ограничения общности можно рассматривать множества вида $\hat{D}_P\hat{\varphi}(s)^{-1}({}^s\text{Box}_2(\hat{\varphi}(s), \tau))$, $s \in \mathcal{U}$. Для них условие удвоения следует

из параметризации множества вида $\tilde{\theta}_{\hat{\varphi}(s)}^{-1}(\hat{D}_P\hat{\varphi}(s)(\mathcal{U})) \cap \text{Box}_2(0, \tau)$ посредством биективных на свой образ отображений $\tilde{\theta}_{\hat{\varphi}(s)}^{-1} \circ \hat{D}_P\hat{\varphi}(s)$ при достаточно малых $\tau > 0$ и $s \in \mathcal{U}$ (см. теоремы 2.15, 2.16 и 2.18), соотношений (2.11) и (2.12) и непрерывности полиномиальных субримановых дифференциалов. Далее доказательство с очевидными изменениями повторяет схему, приведенную в [8, теорема 3.13], из которой следует, что точная нижняя грань значений $\sum_{i \in \mathbb{N}} \mathcal{H}^N(\hat{\varphi}^{-1}(x_i, \text{Box}_2(y_i, r_i)))$ — это $\mathcal{H}^N(\text{Box}_2(x, r)) \cdot (1 + o(1))$, где $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно на \mathcal{U} . Таким образом,

$$\mathcal{H}_\Gamma^\nu(\hat{\varphi}(\text{Box}_2(x, r))) = \frac{\mathcal{J}(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x), x)}{|{}^x\tilde{g}(\hat{\varphi}(x))|} \cdot \mathcal{H}^N(\text{Box}_2(x, r)) \cdot (1 + o(1))$$

для $\hat{\varphi} = \varphi_\Gamma$ и

$$\mathcal{H}_\Gamma^\nu(\hat{\varphi}(\text{Box}_2(x, r))) = \frac{\mathcal{J}(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x), x)}{|{}^x\tilde{g}(\hat{\varphi}(x))|C(x)} \cdot \mathcal{H}^N(\text{Box}_2(x, r)) \cdot (1 + o(1))$$

для $\hat{\varphi} = \varphi$. Здесь $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно на \mathcal{U} .

Пусть $\hat{\varphi} = \varphi_\Gamma$. Так как формулы площади применялись для адаптированного базиса $\{{}^xY_j\}_{j=1}^{\hat{N}}$, с учетом результатов теорем 2.15 и 2.16 выводим

$$\mathcal{J}(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x), x) = \sqrt{\det(D_{\text{diag}}(\hat{D}_P\varphi_\Gamma(x))^*(x)D_{\text{diag}}(\hat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x))} \frac{|{}^x\tilde{g}(\varphi_\Gamma(x))|}{|g(x)|}.$$

Следовательно,

$$\begin{aligned} & \mathcal{H}_\Gamma^\nu(\varphi_\Gamma(\text{Box}_2(x, r))) \\ &= \sqrt{\det(D_{\text{diag}}(\hat{D}_P\varphi_\Gamma(x))^*(x)D_{\text{diag}}(\hat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x))} \cdot \mathcal{H}^\nu(\text{Box}_2(x, r)) \cdot (1 + o(1)), \end{aligned}$$

где $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно на \mathcal{U} . Если $\hat{\varphi} = \varphi$, то получаем (см. теорему 2.18), что

$$\mathcal{J}(\hat{D}_P\varphi(x), x) = \sqrt{\det(D_\Delta(\hat{D}_P\varphi(x))^*(x)D_\Delta(\hat{D}_P\varphi(x))(x))} \frac{|{}^x\tilde{g}(\varphi(x))|}{|g(x)|},$$

поэтому

$$\begin{aligned} & \mathcal{H}_\Gamma^\nu(\varphi(\text{Box}_2(x, r))) \\ &= \sqrt{\det(D_{\text{diag}}(\hat{D}_P\varphi(x))^*(x)D_{\text{diag}}(\hat{D}_P\varphi(x))(x))} \cdot \mathcal{H}^\nu(\text{Box}_2(x, r)) \cdot (1 + o(1)), \end{aligned}$$

где $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно на \mathcal{U} . Окончательно

$$\Phi'(x) = \sqrt{\det(D_{\text{diag}}(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x))^*(x)D_{\text{diag}}(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x))(x))}.$$

Вид якобианов (2.8) и (2.9) следует из вида матрицы $D_{\text{diag}}(\hat{D}_P\hat{\varphi}(x))$ и непосредственных вычислений (см. замечание 2.20 и (2.5)). Таким образом, формулы (2.7) и (2.10) верны, и теорема доказана. \square

Следствие 2.29. Пусть алгебра Ли \tilde{V} группы $\tilde{\mathbb{G}}$ такова, что $\dim \tilde{V}_1 = \tilde{n}$, а $\dim \tilde{V}_{j+1} - \dim \tilde{V}_j = 1$, $j = 1, \dots, \tilde{M} - 1$. Тогда

$$\mathcal{J}(\varphi_\Gamma, x) = \sqrt{\det(E_n + (\widehat{D}\varphi)_{\tilde{V}_1, V_1}^*(x)(\widehat{D}\varphi)_{\tilde{V}_1, V_1}(x))} \\ \times \prod_{j=1}^{\tilde{M}-1} \sqrt{1 + \langle (\widehat{D}\varphi)_{\tilde{n}+j}(x), (\widehat{D}\varphi)_{\tilde{n}+j}(x) \rangle},$$

где $n = \dim V_1$ (в прообразе) в условиях теоремы 2.15 и

$$\mathcal{J}(\varphi_\Gamma, x) = \sqrt{\det(E_n + D((\widehat{D}_P\varphi)(x))(x)_{\tilde{V}_1, V_1}^* D((\widehat{D}_P\varphi)(x))(x)_{\tilde{V}_1, V_1})} \\ \times \prod_{j=1}^{\tilde{M}-1} \sqrt{1 + \langle D((\widehat{D}_P\varphi)(x))(x)_{\tilde{n}+j}, D((\widehat{D}_P\varphi)(x))(x)_{\tilde{n}+j} \rangle},$$

где $n = \dim V_1$ (в прообразе), в условиях теоремы 2.16. Здесь индекс $\tilde{n}+j$ обозначает номер строки в матрице (полиномиального) субриманова дифференциала, $j = 1, \dots, \tilde{M} - 1$.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Формулы вытекают из видов $D_{\text{diag}}(\widehat{D}_P\varphi_\Gamma(x))(x)$, где во всех диагональных блоках, кроме первого, только одна строка будет относиться к дифференцированию отображения φ . Иными словами, в матрице вида (2.5) все блоки $(\widehat{D}\varphi)_{V_j, \tilde{V}_j}(x)$ (или $D((\widehat{D}_P\varphi)(x))_{V_j, \tilde{V}_j}(x)$), кроме первого, будут строками размерности $\dim V_j$, $j = 1, \dots, \min\{M, \tilde{M}\}$. \square

3. Пример вычисления меры поверхностей без использования адаптированного базиса

В теореме 2.28 для отображений, описанных в условиях теоремы 2.18, формула площади зависит от преобразования η_x в образе. В этом разделе в качестве примера докажем формулы площади нового типа, часть из которых не зависят от преобразований в базисе, для модельного случая. Кроме того, не будем использовать адаптированные (в смысле определения 2.14) базисы: площадь поверхностей будет вычислена в исходном базисе в образе или близком к нему. Рассмотрим случай отображения $\varphi : \mathbb{G} \rightarrow \tilde{\mathbb{G}}$ двуступенчатых нильпотентных градуированных групп, дифференциал которого имеет максимальный ранг.

Предположение 3.1. Пусть \mathbb{G} и $\tilde{\mathbb{G}}$ — двуступенчатые нильпотентные градуированные группы, $\Omega \subset \mathbb{G}$ — открытое множество, а $\varphi : \Omega \rightarrow \tilde{\mathbb{G}}$ — отображение класса C^1 . Кроме того, предположим, что

(1) зависимость от координат (y_2, \dots, y_N) (относительно $\mathbf{0}$) у всех координатных функций φ_j (относительно $\tilde{\mathbf{0}}$), $j = 2, \dots, \dim \tilde{V}_1, \dim \tilde{V}_1 + 2, \dots, \tilde{N}$, линейная, а от y_1 они не зависят;

(2) $\varphi_1 = y_1$;

(3) зависимость от координат (y_2, \dots, y_N) (относительно $\mathbf{0}$) у $\varphi_{\dim \tilde{V}_1+1}$ линейная, а по переменной y_1 функция $\varphi_{\dim \tilde{V}_1+1}$ принадлежит классу C^2 ;

(4) для структурных констант на \mathbb{G} верны соотношения $F_{\alpha, \beta}^i = 0$ для всех $i = \dim V_1 + 1, \dots, N$ и мультииндексов $\alpha, \beta \neq 0$, а для структурных констант на $\tilde{\mathbb{G}}$ верны соотношения $G_{1, l}^j = 0$ для всех $j > \dim \tilde{V}_1 + 1$ и $l = 1, \dots, \dim V_1$;

(5) ранг $D(\widehat{D}_P\varphi(x))$ равен N всюду, $N \leq \widetilde{N}$ (об аппроксимации полиномиальным субримановым дифференциалом $\widehat{D}_P\varphi(x)$ относительно субримановой квазиметрики см. ниже);

(6) в образе квазиметрика d_2 такова, что в нормальных координатах относительно точки x соответствующие d_2 -шары $\text{Box}_2(x, r)$ равны декартову произведению

$$(-r, r)_1 \times B_2^{\dim \widetilde{V}_1 - 1}(0, r) \times (-r^2, r^2)_{\dim \widetilde{V}_1 + 1} \times B_2^{\dim \widetilde{V}_2 - 1}(0, r^2), \quad (3.1)$$

где B_2^l — l -мерные евклидовы шары.

Прежде чем формулировать теорему и выводить формулу площади, опишем вид полиномиального субриманова дифференциала такого отображения.

Пусть $x = \exp\left(\sum_{i=1}^N x_i X_i\right)(\mathbf{0})$ и $y = \exp\left(\sum_{i=1}^N y_i X_i\right)(\mathbf{0})$. Сначала выведем вид классического дифференциала отображения φ в точке x . По предположению 3.1 (пп. (1)–(3)) имеем

$$\varphi(x) = \exp\left(x_1 \widetilde{X}_1 + \sum_{j=2}^{\widetilde{N}} \sum_{k=2}^N a_{jk} x_k \widetilde{X}_j + \psi(x_1) \widetilde{X}_{\dim \widetilde{V}_1 + 1}\right)(\widetilde{\mathbf{0}})$$

и

$$\varphi(y) = \exp\left(y_1 \widetilde{X}_1 + \sum_{j=2}^{\widetilde{N}} \sum_{k=2}^N a_{jk} y_k \widetilde{X}_j + \psi(y_1) \widetilde{X}_{\dim \widetilde{V}_1 + 1}\right)(\widetilde{\mathbf{0}}),$$

где $\psi \in C^2(\mathbb{R})$. Следовательно, $\varphi(y) = \exp\left(\sum_{j=1}^{\widetilde{N}} z_j \widetilde{X}_j\right)(\varphi(x))$, где $z_1 = y_1 - x_1$ и

$z_j = \sum_{k=2}^N a_{jk}(y_k - x_k)$ для $\deg \widetilde{X}_j = 1$. Если $\deg \widetilde{X}_j = 2$ и $j > \dim \widetilde{V}_1 + 1$, то (см.

п. (4) предположения 3.1) имеем

$$\begin{aligned} z_j &= \sum_{k=2}^N a_{jk}(y_k - x_k) + \sum_{\substack{|e_m + e_l|_h = 2, \\ m < l}} G_{m,l}^j(\varphi_l(x) \cdot \varphi_m(y) - \varphi_l(y) \cdot \varphi_m(x)) \\ &= \sum_{k=2}^N a_{jk}(y_k - x_k) + \sum_{\substack{|e_m + e_l|_h = 2, \\ m < l}} G_{m,l}^j(\varphi_l(x)\varphi_m(y - x) - \varphi_m(x)\varphi_l(y - x)) \\ &= \sum_{k=2}^N a_{jk}(y_k - x_k) + \sum_{\substack{|e_m + e_l|_h = 2, \\ 1 < m < l}} G_{m,l}^j\left(\varphi_l(x) \sum_{q=2}^N a_{mq}(y_q - x_q) - \varphi_m(x) \sum_{q=2}^N a_{lq}(y_q - x_q)\right) \\ &+ \sum_{l: \deg X_l = 1} G_{1,l}^j \varphi_l(x)(y_1 - x_1) - x_1 \sum_{l: \deg X_l = 1} G_{1,l}^j \sum_{q=2}^N a_{lq}(y_q - x_q) = \sum_{k=2}^N a_{jk}(y_k - x_k) \\ &+ \sum_{\substack{|e_m + e_l|_h = 2, \\ 1 < m < l}} G_{m,l}^j\left(\varphi_l(x) \sum_{q=2}^N a_{mq}(y_q - x_q) - \varphi_m(x) \sum_{q=2}^N a_{lq}(y_q - x_q)\right), \end{aligned}$$

так как

$$\sum_{l:\deg X_l=1} G_{1,l}^j \varphi_l(x)(y_1 - x_1) - x_1 \sum_{l:\deg X_l=1} G_{1,l}^j \sum_{q=2}^N a_{lq}(y_q - x_q) = 0.$$

Если же $j = \dim \tilde{V}_1 + 1$, то верно

$$\begin{aligned} z_j &= \psi(y_1) - \psi(x_1) + \sum_{l:\deg X_l=1} G_{1,l}^j \varphi_l(x)(y_1 - x_1) \\ &+ \sum_{\substack{|e_m+e_l|_h=2, \\ 1 < m < l}} G_{m,l}^j \left(\varphi_l(x) \sum_{q=2}^N a_{mq}(y_q - x_q) - \varphi_m(x) \sum_{q=2}^N a_{lq}(y_q - x_q) \right) \\ &+ \sum_{k=2}^N a_{jk}(y_k - x_k) - x_1 \sum_{l:\deg X_l=1} G_{1,l}^j \sum_{q=2}^N a_{lq}(y_q - x_q). \end{aligned}$$

Напомним [2], что в рассматриваемых случаях $\tilde{M} = 2$, поэтому в силу предположения 3.1 имеем $(\widehat{D}_P \varphi(x)\langle y \rangle)_i = D\varphi_i(x)\langle y \rangle$ для $\deg \tilde{X}_i = 1$ и

$$\begin{aligned} (\widehat{D}_P \varphi(x)\langle y \rangle)_j &= D\varphi_j(x)\langle y \rangle + D_{2,1}\varphi_j(x)\langle y \rangle \\ &+ \sum_{\substack{|e_k+e_l|_h=2, \\ k < l}} G_{k,l}^j (\varphi_l(x)(D\varphi_k(x)\langle y \rangle + D_{2,1}\varphi_k(x)\langle y \rangle) \\ &- \varphi_k(x)(D\varphi_l(x)\langle y \rangle + D_{2,1}\varphi_l(x)\langle y \rangle)) \quad (3.2) \end{aligned}$$

для $\deg \tilde{X}_j = 2$. Здесь $D_{2,1}\varphi_i(x)\langle y \rangle$ — часть ряда Тейлора, аппроксимирующая

$$\begin{aligned} \varphi_i \left(\exp \left(\sum_{k=1}^{\dim V_1} y_k X_k \right) (x) \right) - \varphi_i(x) - D\varphi_i(x) \left\langle \sum_{k=1}^{\dim V_1} y_k X_k \right\rangle \\ = [\varphi_i \circ \theta_x](y_1, \dots, y_{\dim V_1}, 0, \dots, 0) - [\varphi_i \circ \theta_x](0) \\ - D[\varphi_i \circ \theta_x](0)\langle y_1, \dots, y_{\dim V_1}, 0, \dots, 0 \rangle \end{aligned}$$

с точностью до $o(|y_1, \dots, y_{\dim V_1}|^2)$. Из условий (1), (2) предположения 3.1 следует, что

$$\begin{aligned} (\widehat{D}_P \varphi(x)\langle y \rangle)_j &= D\varphi_j(x)\langle y \rangle \\ &+ \sum_{\substack{|e_k+e_l|_h=2, \\ 1 < k < l}} G_{k,l}^j (\varphi_l(x) \cdot D\varphi_k(x)\langle y \rangle - \varphi_k(x) \cdot D\varphi_l(x)\langle y \rangle) \end{aligned}$$

для $j = \dim \tilde{V}_1 + 2, \dots, \tilde{N}$, а для $j = \dim \tilde{V}_1 + 1$ в силу этого же предположения (пп. (1)–(4)) в отдельных точках x с координатами (x_1, \dots, x_N) при соответствующих значениях функций $\varphi_l, \varphi_m, l, m = 2, \dots, \dim \tilde{V}_1$, соотношение (3.2) может выполняться в виде

$$(\widehat{D}_P \varphi(x)\langle y \rangle)_j = d(x) \cdot y_1^2. \quad (3.3)$$

Действительно, так как $D_{2,1}\varphi_{\dim \tilde{V}_1+1}(x)\langle y \rangle = d(x) \cdot y_1^2$, а координатные функции при горизонтальных полях линейны, в силу пп. (1)–(4) предположения 3.1 для

этого достаточно выполнения условия

$$\begin{aligned}
 & D\psi(x)(y_1 - x_1) + \sum_{k=2}^N a_{jk}(y_k - x_k) \\
 &= x_1 \sum_{l:\deg X_l=1} G_{1,l}^j \sum_{q=2}^N a_{lq}(y_q - x_q) - \sum_{l:\deg X_l=1} G_{1,l}^j \varphi_l(x)(y_1 - x_1) \\
 &- \sum_{\substack{|e_m+e_l|_h=2, \\ 1 < m < l}} G_{m,l}^j \left(\varphi_l(x) \sum_{q=2}^N a_{mq}(y_q - x_q) - \varphi_m(x) \sum_{q=2}^N a_{lq}(y_q - x_q) \right) \quad (3.4)
 \end{aligned}$$

(ср. с выражением для $z_{\dim \tilde{V}_{1+1}}$).

Фиксируем $x \in \Omega$. Напомним, что $N \leq \tilde{N}$ и ранг матрицы $D(\hat{D}_P\varphi(x))$ максимален (см. п. (5) предположения 3.1). Тогда образ $\hat{D}_P\varphi(x)\langle \mathcal{U} \rangle$, где $x \in \mathcal{U}$, $\mathcal{U} \Subset \Omega$, является N -мерной поверхностью в $\tilde{\mathbb{G}}$. Рассмотрим пересечение $\hat{D}_P\varphi(x)\langle \mathcal{U} \rangle \cap \text{Box}_2(\varphi(x), r)$ и найдем его \mathcal{H}^N -меру для достаточно малых $r > 0$.

Перейдем в нормальные координаты относительно точки $\varphi(x)$ и рассмотрим в этих координатах образ отображения $D(\hat{D}_P\varphi(x))(x)$. Он представляет собой N -мерную плоскость в пространстве $\mathbb{R}^{\tilde{N}}$. Запишем ее базис в виде столбцов матрицы

$$W = \begin{pmatrix} w_1^{\tilde{V}_1} & \dots & w_N^{\tilde{V}_1} \\ w_1^{\tilde{V}_2} & \dots & w_N^{\tilde{V}_2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} w^{\tilde{V}_1} \\ w^{\tilde{V}_2} \end{pmatrix},$$

где элементы $w_i^{\tilde{V}_1}$ — коэффициенты при полях степени 1, а $w_i^{\tilde{V}_2}$ — при полях степени 2. В силу предположения 3.1 (п. (2)) $(W)_{1,1} = 1$, а остальные элементы первой строки и первого столбца W (кроме, возможно, первого элемента первой строки $w^{\tilde{V}_2}$) равны нулю. Преобразуем эти векторы в вид, с помощью которого можно узнать площадь пересечения этой плоскости и субриманова шара, описанного в п. (6) предположения 3.1, радиуса $r > 0$. Так как площадь пересечения плоскости и неголономного шара всегда минимально возможная (см. [18, 19]), применим преобразование T к столбцам с номерами $2, \dots, N$ таким образом, чтобы оставить в части $w^{\tilde{V}_2}$ матрицы W максимальное количество линейно независимых столбцов, а остальные занулим. Пусть это количество в матрице WT равно $\lambda(x)$. Так как столбцов всего N , то $\lambda(x) \leq N$, и поскольку их размерность равна $\dim \tilde{V}_2$, то $\lambda(x) \leq \dim \tilde{V}_2$.

Таким образом [18, 19], площадь пересечения плоскости и шара будет равна

$$K(x) \cdot r^{N-\lambda(x)+2\lambda(x)} = K(x) \cdot r^{N+\lambda(x)}. \quad (3.5)$$

Подчеркнем, что в отличие от контактного случая равенство $\lambda(x) = n_2$ может не выполняться.

Положим

$$\lambda = \max_{x \in \Omega} \lambda(x) \quad \text{и} \quad \mu = N + \lambda. \quad (3.6)$$

Предположение 3.2. *Без ограничения общности будем предполагать, что $\lambda(x) = \lambda$. Тогда $\lambda|_{\mathcal{U}} = \lambda$ для некоторой окрестности $\mathcal{U} \ni x$, $\mathcal{U} \Subset \Omega$, причем соответствующие столбцы независимы на всей \mathcal{U} . Иными словами, $\lambda(x) = \dim D(\hat{D}_P\varphi(x))\langle \mathbb{R}^N \rangle / \tilde{V}_1(\varphi(x))$ не зависит от $x \in \mathcal{U}$. Кроме то-*

го, перенумеруем столбцы таким образом, чтобы матрица WT имела блочно-«верхнетреугольный» вид, т. е., чтобы все занулившиеся столбцы части $w^{\tilde{V}_2}$ находились в начале.

ОБОЗНАЧЕНИЕ 3.3. Для матриц $W = W(x)$ и преобразования $T = T(x)$ на \mathcal{U} введем обозначение $WT_\Delta = WT_\Delta(x)$, где матрица WT_Δ получается из блочно-«верхнетреугольной» WT заменой блока над «диагональю» нулевым. Положим $D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x)) = WT_\Delta(x)T^{-1}(x)$.

Обозначим символом $W^{(-1)}$ матрицу, полученную удалением из WT первой строки.

Для этого отображения верна

Теорема 3.4. Для отображений $\varphi : \mathcal{U} \rightarrow \tilde{\mathbb{G}}$ справедлива следующая формула площади:

$$\int_{\mathcal{U}} \sqrt{\det(D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))^* D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x)))} d\mathcal{H}^\mu(x) = \int_{\varphi(\mathcal{U})} d\mathcal{H}^\mu(x),$$

где μ таково, что $\mu - N = \dim D(\widehat{D}_P\varphi(x))\langle \mathbb{R}^N \rangle / \tilde{V}_1(\varphi(x))$ для всех $x \in \mathcal{U}$. Кроме того, \mathcal{H}^μ -мера строится с коэффициентом $2\omega_{\lambda-1}\omega_{N-\lambda}$, если верно условие (1): соотношение

$$D\psi(x)(y_1 - x_1) = - \sum_{l: \deg X_l=1} G_{1,l}^j \varphi_l(x)(y_1 - x_1) \tag{3.7}$$

не выполняется нигде, и первый столбец $W^{(-1)}$ независим с остальными; $2\omega_\lambda\omega_{N-\lambda-1}$, если имеет место условие (2): (3.7) верно и не существует столбца матрицы WT с единственным ненулевым элементом, имеющим номер $\dim \tilde{V}_1 + 1$; и $4\omega_{\lambda-1}\omega_{N-\lambda-1}$, если условия (1) и (2) одновременно не выполняются.

ЗАМЕЧАНИЕ 3.5. Из предположения 3.2 следует только постоянство величины λ , тогда как выполнение условия (2) или его одновременное с (1) невыполнение в точке x не распространяет эти качества на всю \mathcal{U} . Таким образом, теорема 3.4 верна, только если на всей \mathcal{U} либо выполнено одно из условий (1) или (2), либо они одновременно не выполнены.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО ТЕОРЕМЫ 3.4. Предположим, что $x \in \mathcal{U} \in \Omega$. Рассмотрим пересечение $\widehat{D}_P\varphi(x)\langle \mathcal{U} \rangle \cap \text{Вох}_2(\varphi(x), r)$. Для вычисления его \mathcal{H}^N -меры при достаточно малых $r > 0$ найдем $K(x)$ из соотношения (3.5). Из [18, 19] следует, что

$$(K(x))^2 = C^2 \frac{\det((WT)^*WT)}{\det((WT_\Delta)^*WT_\Delta)} (1 + o(1)),$$

где $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно по $x \in \mathcal{U}$, а C — константа, зависящая от структуры шара. Так как

$$\frac{\det((T^*)^{-1}) \det((WT)^*WT) \det(T^{-1})}{\det((T^*)^{-1}) \det((WT_\Delta)^*WT_\Delta) \det(T^{-1})} = \frac{\det(W^*W)}{\det((WT_\Delta T^{-1})^*(WT_\Delta T^{-1}))},$$

получаем

$$K(x) = C \frac{\sqrt{\det((D(\widehat{D}_P\varphi(x)))(x))^* D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))}}{\sqrt{\det((D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x)))(x))^* D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))}} (1 + o(1)),$$

где $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно по $x \in \mathcal{U}$.

Рассмотрим плоскость $(1, \dim \tilde{V}_1 + 1)$, проходящую через 0, и оценим длины ее пересечений с $D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$ и $\widehat{D}_P\varphi(x)$.

Предположим, что первый элемент $(\dim \tilde{V}_1 + 1)$ -й строки WT ненулевой и верно условие (1). Тогда при переходе от $D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$ к $\widehat{D}_P\varphi(x)$ мера соответствующего пересечения поменяется на величину $o(r^2)$, где $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно по $x \in \mathcal{U}$, так как для $D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$ пересечение будет представлять собой прямую вида $(y_1, a(x)y_1)$, пересекающую множество $(-r, r) \times (-r^2, r^2)$, где

$$a(x) = D\psi(x) + \sum_{l: \deg X_l=1} G_{1,l}^j \varphi_l(x).$$

В этом случае $C = 2\omega_{\lambda-1}\omega_{N-\lambda}$ (см. (3.1)).

Пусть выполнено условие (2). Так как $\varphi_l(x)$, $l > 1$, не зависит от первой координаты, а $\psi(x)$ зависит только от нее, то производные $D\psi(x)$ равны нулю. Таким образом, в силу равенства нулю вторых производных ψ имеем $d(x) = 0$. Тогда $C = 2\omega_{\lambda}\omega_{N-\lambda-1}$.

Таким образом, для условий (1) и (2) из вида WT вытекает, что исследуемое пересечение — это декартово произведение пересечений плоскости с шаром $B_2^{\dim \tilde{V}_1-1}(0, r)$, шаром $B_2^{\dim \tilde{V}_2-1}(0, r^2)$ и прямой, пересекающей $(-r, r) \times (-r^2, r^2)$. Если же условия (1) и (2) одновременно не выполнены, то образ $D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$ содержит плоскость $(1, \dim \tilde{V}_1 + 1)$. В этом случае $C = 4\omega_{\lambda-1}\omega_{N-\lambda-1}$. Окончательно имеем

$$\begin{aligned} & \mathcal{H}^N(\widehat{D}_P\varphi(x)(\mathcal{U}) \cap \text{Box}_2(\varphi(x), r)) \\ &= r^\mu \cdot C \frac{\det((D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))^* D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))}{\det((D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))^* D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))} (1 + o(1)), \end{aligned}$$

где $\mu = N + \lambda$.

Далее доказательство следует схеме, представленной в разд. 2 (см. также [8]). Отличие состоит в том, что на образе $\varphi(\mathcal{U})$ вычисляется \mathcal{H}^μ -мера, а не \mathcal{H}^ν -мера. Подчеркнем, что в общем случае $\mu \neq \nu$. Из этой же схемы следует абсолютная непрерывность относительно \mathcal{H}^ν на прообразе (так как прообразы шаров при отображении φ удовлетворяют условию удвоения), а свойство аддитивности на отдаленных шарах устанавливается, как для стандартной меры Хаусдорфа.

Теорема доказана. \square

Пусть теперь некоторая поверхность описывается отображением, совпадающим с $\widehat{D}_P\varphi(x)$, где у соответствующей матрицы дифференциала этого отображения элементы строки с номером $\dim \tilde{V}_1 + 1$ равны нулю, а $(\widehat{D}_P\varphi(x)(y))_{\dim \tilde{V}_1+1} = d(x) \cdot y^2$, где $d(x) \neq 0$. Тогда при переходе от $D(\widehat{D}_P\varphi(x))$ к $\widehat{D}_P\varphi(x)$ вместо прямой $(y_1, 0)$ будет кривая $(y_1, d(x)y_1^2)$ (см. (3.3)) и длина ее пересечения с сечением $(1, \dim \tilde{V}_1 + 1)$ будет равна $2r$, если $|d(x)| < 1$, и $2r/\sqrt{|d(x)|}$, если $|d(x)| \geq 1$, с точностью до величины $o(r)$.

Следовательно, с учетом структуры шаров получаем, что если $|d(x)| \geq 1$,

то

$$\begin{aligned} & \mathcal{H}^N(\widehat{D}_P\varphi(x)\langle\mathcal{U}\rangle \cap \text{Box}_2(\varphi(x), r)) \\ &= r^\mu \cdot 2\omega_\lambda\omega_{N-\lambda-1} \frac{\det((D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))^* D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))}{\det((D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))^* D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))} \cdot \frac{1}{\sqrt{|d(x)|}} (1 + o(1)), \end{aligned} \tag{3.8}$$

где $\mu = N + \lambda$ и $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно по $x \in \mathcal{U}$.

Случай, когда якобиан зависит от вторых производных φ , представляет отдельный интерес. Предположим дополнительно, что $\tilde{N} > N$, строка $W(x)$ с номером $j = \dim \tilde{V}_1 + 1$ лежит в линейной оболочке строк с номерами $k = 1, \dots, \dim \tilde{V}_1$, причем коэффициенты в соответствующей линейной комбинации зависят непрерывно от $x \in \mathcal{U}$, и $|d(x)| > 1$ для всех $x \in \mathcal{U}$. Преобразуем базисные поля степени один $\tilde{X}_1, \dots, \tilde{X}_{\dim \tilde{V}_1}$ таким образом, что соответствующая строка с номером $\dim \tilde{V}_1 + 1$ матрицы $D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)$ в преобразованном базисе будет нулевой. Такое преобразование невырожденно, так как оно будет иметь вид

$$\tilde{X}_j \mapsto {}^x\tilde{Y}_j = \tilde{X}_j + \alpha_j(x)\tilde{X}_{\dim \tilde{V}_1+1},$$

где $\alpha_j(x)$ — коэффициент при строке с номером j в представлении строки с номером $\dim \tilde{V}_1 + 1$, $j = 1, \dots, \dim \tilde{V}_1$. В этом случае в плоскости $(1, \dim \tilde{V}_1 + 1)$ при переходе от $D(\widehat{D}_P\varphi(x))$ к $\widehat{D}_P\varphi(x)$ вместо прямой $(y_1, 0)$ всегда будет кривая $(y_1, d(x)y_1^2)$ и длина ее пересечения с сечением $(1, \dim \tilde{V}_1 + 1)$ будет равна не $2r$, а $2r/\sqrt{|d(x)|}$ с точностью до величины $o(r)$. Подчеркнем, что так как выполнение (3.7) всюду влечет равенство нулю $d(x)$, то первый элемент строки с номером $\dim \tilde{V}_1 + 1$ зануляется только с помощью введения нового базиса.

Шары в новом базисе обозначим через ${}^x\text{Box}_2(y, r)$, $y \in \mathbb{G}$, $r > 0$, и построим соответствующую меру на $\varphi(\mathcal{U})$:

$$\mathcal{H}_\varphi^\mu(A) = 2\omega_\lambda\omega_{N-\lambda-1} \liminf_{\delta \rightarrow 0} \left\{ \sum_{i \in \mathbb{N}} r_i^\mu : \bigcup_{i \in \mathbb{N}} \varphi^{-1}(x_i) \text{Box}_2(x_i, r_i) \supset A, x_i \in A, r_i < \delta \right\},$$

где точная нижняя грань берется по всем покрытиям $\bigcup_{i \in \mathbb{N}} \varphi^{-1}(x_i) \text{Box}_2(x_i, r_i)$ множества A . Тогда с учетом структуры шаров (3.1) получаем, что если $|d(x)| \geq 1$, то

$$\begin{aligned} & \mathcal{H}^N(\widehat{D}_P\varphi(x)\langle\mathcal{U}\rangle \cap \text{Box}_2(\varphi(x), r)) \\ &= r^\mu \cdot 2\omega_\lambda\omega_{N-\lambda-1} \frac{\det((D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))^* D(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))}{\det((D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))^* D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))} \cdot \frac{1}{\sqrt{|d(x)|}} (1 + o(1)), \end{aligned}$$

где $o(1) \rightarrow 0$ при $r \rightarrow 0$ равномерно по $x \in \mathcal{U}$. Таким образом, получили зависимость якобиана от вторых производных. Далее, аналогичными с приведенными ранее рассуждениями получаем абсолютную непрерывность относительно меры на прообразе и аддитивность на удаленных множествах \mathcal{H}_φ^μ -меры. Отсюда вытекает, что верна

Теорема 3.6. Для отображений $\varphi : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{G}$ справедлива следующая формула площади:

$$\int_{\mathcal{U}} \det((D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x))^* D_\Delta(\widehat{D}_P\varphi(x))(x)) \sqrt{|d(x)|} d\mathcal{H}^\nu(x) = \int_{\varphi(\mathcal{U})} d\mathcal{H}_\varphi^\mu(x),$$

где μ таково, что $\mu - N$ совпадает с максимально возможным количеством линейно независимых векторов степени два в образе $D(\widehat{D}_P\varphi)$, а \mathcal{H}_φ^μ -мера рассматривается с множителем $2\omega_{\lambda\omega_{N-\lambda-1}}$.

ЛИТЕРАТУРА

1. Карманова М. Б. Полиномиальная субриманова дифференцируемость на группах Карно // Докл. АН. 2016. Т. 471, № 4. С. 391–394.
2. Карманова М. Б. О полиномиальной субримановой дифференцируемости некоторых гёльдеровых отображений групп Карно // Сиб. мат. журн. 2017. Т. 58, № 2. С. 305–332.
3. Карманова М. Б. Гёльдеровы отображения групп Карно и внутренние базисы // Докл. АН. 2017. Т. 472, № 1. С. 7–10.
4. Koranyi A., Reimann H. M. Quasiconformal mappings on the Heisenberg group // Invent. Math. 1985. V. 80. P. 309–338.
5. Koranyi A., Reimann H. M. Foundations for the theory of quasiconformal mappings on the Heisenberg group // Adv. Math. 1995. V. 111. P. 1–87.
6. Warhurst B. Contact and quasiconformal mappings on real model filiform groups // Bull. Austral. Math. Soc. 2003. V. 68. P. 329–343.
7. Warhurst B. Jet spaces as nonrigid Carnot groups // J. Lie Theory. 2005. V. 15. P. 341–356.
8. Карманова М. Б. Формула площади для липшицевых отображений пространств Карно — Каратеодори // Изв. РАН. Сер. мат. 2014. Т. 78, № 3. С. 53–78.
9. Карманова М. Б. Поверхности-графики над трехмерными группами Ли с субримановой структурой // Сиб. мат. журн. 2015. Т. 56, № 6. С. 1351–1365.
10. Карманова М. Б. Поверхности-графики коразмерности два над трехмерными пространствами Карно — Каратеодори // Докл. АН. 2016. Т. 468, № 6. С. 614–617.
11. Folland G. B., Stein E. M. Hardy spaces on homogeneous groups. Princeton: Princeton Univ. Press, 1982.
12. Карманова М. Б. Графики липшицевых функций и минимальные поверхности на группах Карно // Сиб. мат. журн. 2012. Т. 53, № 4. С. 839–861.
13. Pansu P. Métriques de Carnot–Carathéodory et quasi-isométries des espaces symétriques de rang 1 // Ann. Math. 1989. V. 129. P. 1–60.
14. Водопьянов С. К., Грешнов А. В. О дифференцируемости отображений пространств Карно — Каратеодори // Докл. АН. 2003. Т. 389, № 5. С. 592–596.
15. Vodopyanov S. Geometry of Carnot–Carathéodory spaces and differentiability of mappings // The interaction of analysis and geometry. Contemporary mathematics. Providence, RI: Amer. Math. Soc., 2007. V. 424. P. 247–301.
16. Vodopyanov S. K., Ukhlov A. D. Set functions and their applications in the theory of Lebesgue and Sobolev spaces. I // Sib. Adv. Math. 2004. V. 14, N 4. P. 78–125.
17. Vodopyanov S. K., Ukhlov A. D. Set functions and their applications in the theory of Lebesgue and Sobolev spaces. II // Sib. Adv. Math. 2005. V. 15, N 1. P. 91–125.
18. Karmanova M., Vodopyanov S. An area formula for contact C^1 -mappings of Carnot manifolds // Complex Variables, Elliptic Equ. 2010. V. 55, N 1–3. P. 317–329.
19. Karmanova M., Vodopyanov S. A Coarea formula for smooth contact mappings of Carnot–Carathéodory spaces // Acta Appl. Math. 2013. V. 128, N 1. P. 67–111.

Статья поступила 10 ноября 2016 г.

Карманова Мария Борисовна
Институт математики им. С. Л. Соболева СО РАН,
пр. Академика Коптюга, 4, Новосибирск 630090
maryka@math.nsc.ru